

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 1 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

GCS - GECB

Описание установки параметров

Дата одобрения D1

2014-09-04

Работает на плате

GAA26800LC (GECB-EN) или более поздняя версия
GAA26800MD (GECB_II) или более поздняя версия
GAA26800NK (LCB_IIC) или более поздняя версия
KBA26800ABG (Asian-IO) или более поздняя версия
DAA26800AY (GECB-AP) или более поздняя версия

GAA26800NR (GECB_LV) или более поздняя версия

Версия программного обеспечения (ПО) GP330782GAA

Пересмотр документа V 1.0

Дат	SCN	Автор	Комментарий
2014-09-04	GP330782GAA	A. Pfeffer	Оригинальный документ

Авторское право 2014, OTIS GmbH Берлин

Никакая часть настоящего документа не может быть скопирована или воспроизведена в любой форме или любыми средствами без предварительного письменного согласия OTIS GmbH.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 2 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

Содержание

1	История пересмотров.....	5
2	Операционные режимы режимы	10
2.1	ACP - Антивандальная защита.....	10
2.2	BLC - Better Living Circuit.....	11
2.3	ANS -Защита от ложных приказов.....	12
2.4	ARO - Автоматический режим эвакуации.....	13
2.5	ATT- Дежурная служба.....	14
2.6	Альтернативная зона парковки Simplex Zone Parking	16
2.7	CCB- Приказы позади движущейся кабины	18
2.8	CFT- Положение кафетерия	18
2.9	CGS – Управление зуммером для обнаружения открытых дверей шахты	18
2.10	CK, CBC – Отмена кнопок приказа.....	19
2.11	Compass – ввод этажа назначения	20
2.12	COR- Режим эвакуации.....	21
2.13	CTL,CBL - Приказы на крайние этажные площадки	26
2.14	DBF –Сбой привода / тормоза	27
2.15	DHB – Кнопка удержания дверей	28
2.16	EQO – Режим землетрясения.....	29
2.17	EFO в соответствии с EN81-73.....	37
2.18	EFO – Гонконг Запрограммированный этаж пожарной тревоги	40
2.19	EFS – Правила и нормы Гонконга для пожарных лифтов	40
2.20	EFS-TYPs	41
2.21	EFS Аварийная пожарная служба без корректирующих прогонов	42
2.22	EFS в соответствии с EN81-72.....	43
2.23	EFS с шунтированием цепи безопасности для Кореи / Тайваня	45
2.24	FCL – Полное собирательное с приоритетным обслуживанием приказов для Кореи	49
2.25	HAD – Обнаружение проникновения в шахту.....	49
2.26	HCC -Аннулирование вызовов.....	49
2.27	Обнаружение залипания кнопки вызова.....	50
2.28	SHO- Режим Shabat (Суббота).....	51
2.29	WDOB/WDCB - DOB/DCB для инвалидов-колясочников.....	52
2.30	Обслуживание инвалидов-колясочников (WCS).....	53
2.31	Удержание двери в открытом положении с помощью Trunk Key (DH-Trunk).....	54
2.32	Возврат в исходное положение после сбоя питания.....	55
3.	Энергосбережение.....	56
3.1	Отключение указателя положения во время режима парковки.....	56
3.2	Экономия энергии при работе дверей.....	56
3.3	Энергосбережение на приводе.....	57
3.4	LR- Освещение кабины.....	57
3.5	RGEN – Дисплей регенеративного режима.....	57

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 3 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

4. Функции безопасности.....	60
4.1 Обзор.....	60
4.2 CRO- Считывание индивидуальных карточек для отдачи приказов в кабине.....	60
4.3 HCRO - Считывание индивидуальных карточек для вызовов	62
4.4 CCO -Отключение приказов.....	63
4.5 HCO - Отключение вызовов.....	63
4.6 CHCS – Выключатель отключения вызовов	63
4.7 Опции защиты через EMS.....	64
4.8 Режим незаконного проникновения для Гонконга.....	64
4.9 SAO – Режим защиты доступа на этаж из кабины.....	65
4.10 PET - Режим перевозки животных.....	68
5. Настройки, связанные с приводом	71
5.1 ETS – Аварийное замедления на крайних этажах при помощи выкл. безопасности (PX2.1=2).....	71
5.2 ETS – Аварийное замедление на крайних этажах герконовыми реле (PX2.1=4 или 5)	75
5.3 RPD-P2- Низко-стоимостной датчик положения (RPD-P2).....	78
5.4 TPOS- Циклическая парковка.....	79
5.5 UCM EN81: Непреднамеренное движение кабины	81
5.6 UCM Корея - Непреднамеренное движение кабины (UCM-K).....	84
5.7 6LS - эмуляция через программное обеспечени е.....	90
5.8 Альтернативные профили.....	92
5.9 Перегрев электродвигателя.....	93
5.10 UCM Японии - Непреднамеренное движение кабины(UCM-JIS).....	94
6 Установка параметров для двери	97
6.1 Типовой привод двери	97
6.2 DO-5 / AT120.....	108
6.3 Типовой привод двери (DO/DC RSL интерфейс)	109
6.4 SGS2 – Вспомогательный бабмак безопасности для Кореи.....	112
6.5 Шунтирование двери.....	112
6.6 Реверсы двери после подачи питания.....	113
7 Установки, имеющие отношение к кабине.....	114
7.1 CGS – Защита двери от короткого замыкания для Кореи	114
7.2 CMG – Ограничитель скорости, установленный на кабине.....	114
7.3 ВЕНТИЛЯТОР: Управление вентилятором, для Кореи.....	115
7.4 Замки для дверей кабины для Гонконга.....	116
7.5 GECB: SO (Безопасно для открывания) Сигнал для Японии.....	117
8 Установки, относящиеся к группе.....	119
8.1 Проемы OTIS2000.....	119
8.2 Ложные двери	120
8.3 DEK с Интерфейсом инкодера RSL.....	121
9 Установка параметров в шахте.....	122
9.1 ONLOW/SHPIT: Укороченная шахта.....	122
9.2 LOWPIT1 - НЕГЛУБОКИЙ ПРИЯМОК.....	125
10. Установки для контроллера.....	128
10.1 GCS222MRL.....	128

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 4 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

10.2	GCS 222LVA.....	128
10.3	ACD с CSPB.....	128
11	Сигнальные устройства.....	134
11.1	CPI-11 - ELD Указатель положения кабины.....	134
11.2	OOS -нерабочее состояние.....	134
11.3	CDI,HDI,CDL,HDL,CNG - Указатель направления / световой Указатель / Гонг.....	134
11.4	FMO - Режим техобслуживания периферийной аппаратуры.....	137
11.5	Сигналы REM.....	137
11.6	TRIC – счетчик поездок.....	140
11.7	Голосовое оповещение для лиц с ограниченными физическими возможностями для Кореи.....	140
12.	LW - Грузовзвешивающее устройство.....	141
12.1	Грузовзвешивающее устройство в кабине через шину CAN.....	141
12.2	Грузовзвешивающее устройство, закрепленное на канате через CAN.....	141
12.3	Дискретное грузовзвешивающее устройство через входы RS.....	141
12.4	Дискретные входы для гидравлического лифта.....	142
12.5	Дискретные входы кабины для CAN приводов.....	142
12.6	Дискретные входы машинного помещения для не CAN приводов.....	143
12.7	Отключение защиты от перегрузки (OLD).....	143
13	Входы	144
13.1	1TH – Термоконттакт 1	144
13.2	2TH – Термоконттакт 2	144
13.3	HTS – Датчик температуры в холле.....	144
14	TBF: Функции установки времени (Часы реального времени).....	145
14.1	DST - Декретное время (летнее время/зимнее время).....	145
14.2	NNR - Снижение шума в ночное время.....	146
14.3	Активация функции, основанной на времени.....	146
15.	Эвакуация с резервным аккумуляторным питанием.....	148
15.1	ARO (Режим автоматической эвакуации).....	148
15.2	MRO (Ручной режим эвакуации).....	151
16	Дистанционная инспекция лифта (REI).....	157
16.1	MEL – Ручной сбор регистрируемых ошибок.....	157
16.2	REI режим - Общая информация (РучнойREI).....	157
16.3	Самовключение режимам REI.....	167
16.4	Последовательный REI.....	168
16.5	REI проверка через SVT.....	169
16.6	Сбор REI данных.....	170
17	Дистанционный мониторинг лифта (REM).....	179
17.1	Установка REM6.....	179
17.2	RFS Сигнал тревоги.....	179
17.3	OOS Сигнал тревоги.....	182
18.	Управление параметрами и IO RSL.....	183
18.1	Настройка Плохого параметра	183

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 5 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

1 История пересмотров

Дата	Пересмотр	Автор	Комментарии
18-01-2001	V1.0	A. Gerwing	Первый выпуск
14-03-2002	V 1.1	A. Gerwing	Добавлен RBU-1
	V 1.2	M. Hoinkis	НСВ-добавлены параметры
7-10-2002	V1.3	H.-K. Spielbauer	EQO добавлен режим
12-2002	V 2.0	A. Pfeffer	Документ применим для LCB2, TCB, НСВ, TCBC
05-2003	GAA30082CAC	A. Pfeffer	новый AT25; EFS без COR; REM сигналов; добавлены указатели направления
08-2003	GAA30081AAE	A. Pfeffer	Нет изменений
25-09-2003	GAA30084CAB	A. Pfeffer	Нет изменений
		M. Hoinkis	SAC расширенный
		A. Pfeffer	SAC расширенный
		A. Pfeffer	Добавлено EFS для EN81-72, более четкое описание для EN-NCRO
07-09-2004	GAA 30781 AAA	M. Hoinkis	Добавлена базовая линия TCBC 30781
14-дек.-2004	GAA 30781 AAB	M. Hoinkis	Изменений нет
2005-04-06	GAA 30780 AAA	A. Pfeffer	Изменений нет для GECB
2005-04-14	GAA 30781 AAC	M. Hoinkis	TCBC: ACG для DO-5 / AT120
2005-07-21	GAA 30780 AAB	A. Pfeffer	Добавлен Compass для GECB
2005-08-04	GAA 30781 AAD	M. Hoinkis	Обновлен режим автоматической эвакуации (ARO)
2005-08-16	GAA 30781 AAE	M. Hoinkis	добавить EQO-4, RSL г/в устройство
2005-09-02	GAA 30781 AAE	M. Hoinkis	добавить Тайвань EFS, DBF, 1TH, 2TH, HTS
2005-10-04	GAA 30781 AAE	M. Hoinkis	Добавлен AROL вывод для режима ARO
2005-10-20	GAA 30781 AAE	M. Hoinkis	Добавлена уменьшенная шахта / функция ARO обновлена
2005-11-15	GAA 30781 AAE	M. Hoinkis	Скорректировано указание направления / ARO / EFS / .
2005-12-07	GAA 30781 AAE	M. Hoinkis	RFS сокращение
2006-01-05	GAA 30781 AAE	M. Hoinkis	Обновлено EFS, Тайвань
2006-02-22	GAA 30781 AAF	M. Hoinkis	HAD добавлено/ Обновлено EFS, Тайвань
2006-10-27	GAA 30780 BAA	M. Hoinkis	Добавлено EN-81-73 (EFO)
2006-11-1	GAA 30780 BAA	B. Braasch	Операционные режимы: Антивандальный режим (ACP); Защита от ложных приказов (ANS); Дежурная служба (ATT); Положение кафетерия); Аннулирование Выдержки времени двери; Car Calls Behind (Приказы после прохождения кабины); Приказы на крайние этажи; добавлено Безопасность: отключение приказов; отключение вызовов; отключение контакта вызова; добавлено.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин		Основные данные программного обеспечения		No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 6 / 184 Дата: 2014-09-04
		GCS – GECB Описание установки параметров		
2006-11-9		H. Spielbauer	EN 81-73 блок-схема	
2007-01-03	GAA 30781 AAG	M. Hoinkis	EFS-TYP добавлена таблица, DO/DC RSL добавлен интерфейс	
2007-01-08	GAA 30780 CAA	B. Braasch	Операционный режим: (ATT) новое описание ;	
2007-04-03	GAA 30781 AAH	M. Hoinkis	ARO описание расширено	
2007-04-04	GAA 30780 DAA	A. Pfeffer	Изменений нет	
2007-08-29	GP1 30780 DAA	A. Pfeffer	Изменений нет	
2007-04-20	GAA 30781 AAH	M. Hoinkis	Сигналы REM: OOS / RFS / SPBF расширено для NCBC	
2007-05-02		M. Hoinkis	LOSP: Подсказка для HWY-TYP = 0	
2007-05-23		M. Hoinkis	REM OOS: 60 мин подавление после удаление ERO	
2007-12-14	GAA30780DAB	A. Pfeffer	Добавлено: Функции, основанные на времени, аннулирование вызова из холла, функция тестирования Пересмотрено: 1TH, 2TH, HTS, CCTL	
2008-06-13	GAA30082DAC	M. Hoinkis	EFO: EFO-LOCK добавлено; HAD & LCB_II добавлено	
2008-06-30	GAA30082DAC	M. Hoinkis	EFO: Параметры EFO-LOCK & EN-BAK удалены	
2008-07-22	G1530780DAC	A. Pfeffer	Добавлены функции для Гонконга: этаж возврата (EFO), лифт для перевозки пожарных подразделений (EFS), Блокировка дверей кабины, Режим от несанкционированного доступа.	
2008-07-22	G1530780DAC	A. Pfeffer	Добавлено управление вентилятором для Кореи, Защита от короткого замыкания двери, Один датчик PRS, Речевой оповещатель, UCM	
2008-07-22	G1530780DAC	A. Pfeffer	Добавлено ETS	
2008-09-25	G1530780DAC	H. Spielbauer	Блок-схема EN 81-73 обновлена	
2008-11-12	G2330780DAC	A. Pfeffer	Нет изменений	
2008-12-04	GAA30780DAC	A. Pfeffer	Отмена кнопки приказа (СК, СBC) bewriteten.	
2009-04-17		A. Pfeffer	GCS222MRL добавлено	
2009-05-05	GAA30780DAD	M. Hoinkis	Добавлен режим экстренной эвакуации от резервного питания от аккумуляторных батарей; RFS для GECB	
2009-06-08	G1330780DAE	A. Pfeffer	EN-СК расширено	
2009-06-19	GAA30780DAE	A. Pfeffer	Выпуск новой версии	
2009-07-16	G1630780DAF	H.-K. Spielbauer	Приложение только для GECB	
2009-09-08	GAA30780DAF	A. Pfeffer	Выпуск новой версии	
2009-10-09		A. Pfeffer	Добавлено описание TRIC	
2009-11-10		A. Pfeffer	OPERAT=0 добавлено для лифта Compass	
2009-12-10	G2130780DAG	A. Pfeffer, Kang DongHo	Добавлены функции для Кореи: Приоритет приказа, Отключить указатель положения во время PKS, Обнаружение залипания кнопки приказа, Управление зуммером для открытой шахтной двери, режим ARO для GECB-EN	

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения		No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 7 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров		

2010-01-21		S. Seelmann	Добавлено описание Родовой двери (Generic Door)
2010-01-22	GAA30780DAG	A. Pfeffer	Добавлено предупреждение залипания тормоза Добавлен параметр DOL-D для Родовой двери (Generic Door)
2010-02-05		A. Pfeffer	Добавлен “Vector: 6LS Emulation”
2010-02-18	G1330780DAH	A. Pfeffer	Добавлен “Vector: Car Mounted Governor (CMG)”
2010-03-17	G1630780DAH	A. Pfeffer	Изменен параметр “Cyclic Parking”
2010-03-17	G1630780DAH	A. Pfeffer	Добавлен раздел “Энергосберегающий режим”; “Отключение указателя положения во время PKS” перемещено в Раздел “Энергосберегающий режим ”
2010-05-07	GAA30780DAH	A. Pfeffer	Выпуск новой версии
2010-06-15	G1130780DAJ	M. Hoinkis	Дано объяснение вводов / выводов AEFO, ASL, EFK, EFO
2010-10-26	GAA30780DAJ	H.-K. Spielbauer	Выпуск новой версии
2011-01-04	G1130780EAA	A.Pfeffer	Добавлено UCM EN81
2011-02-10	GAA30780EAA	H.-K. Spielbauer	Выпуск новой версии
2011-04-06	GAA30780EAB	A.Pfeffer	Выпуск новой версии
2011-05-09	G1130780EAC	M. Hoinkis	MRO_EB добавлено
2011-05-18	G1430780EAC	D. Cominelli	Добавлено ETSD с герконовыми переключателями (Reed Switches) Таблица– ET_Px все ещё требует уточнения.
2011-06-27	G1730780EAC	M. Hnida	Добавлен неглубокий прямок
2011-07-20	G1730780EAC	SG Cho	Добавлена опция 2 для DS-CCB Добавлены WDOB / WDCB
2011-07-07	G1730780EAC	DH Kang	Добавлено удаление ошибки UCM для Кореи; Добавлено, как удалять ошибку UCM неумышленным действием UCM-TYP =1; Добавлено EFS-TYP=12
2011-08-26	G2030780EAC	A. Pfeffer	Раздел DHB перемещен
2011-08-31	G2030780EAC	M. Hnida	Добавлены мигающие сообщения “LOPIT cfg!”, “KS-L fault”, и “APS fault” и ошибки 0619 HWY-TYP, 0334 KS-L ошибка, и 0335 APS ошибка.
2011-10-24	G2530780EAC	D. Cominelli	Определены ET_Px и ET_Sx вводы как инвертированные, и дано описание установки ETSD с герконовым переключателем (Reed Switch) в виде таблицы.
2011-10-26	G2530780EAC	A. Pfeffer	- Переименованы и организованы по-другому разделы. - Удалены EAR, CSP-5. - Добавлена таблица установки форматирования ACP, ANS, ATT, CCB, CFT, CCO, HCO - Добавлены “OTIS2000 Openings” и

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 8 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

			“Dummy Doors”. - Пересмотрено DBF
2011-10-26	G2530780EAC	A. Pfeffer	Добавлено требование к параметру для тестирования UCM-EN81
2011-10-28	GAA30780EAC	D. Cominelli	- Удалена таблица ET_Px, потому что описание будет дано в документе стандартного запуска.
2011-10-28	GAA30780EAC	A. Pfeffer	- Удалены описания для иных плат, чем GECB.
2011-11-21	G1130780EAD	M Hoinkis	- 6.1.4 расширение (скрытая установка параметров двери) - 6.5 Шунтирование двери LCB_IIC (новая) - 12.4-6 дискретный LW для LCB_IIC (новый)
2011-11-25	G1330780EAD	M Hoinkis	- Расширенная установка параметров двери для платы LCB_IIC - 2.27 Pos recover, добавлено - 6.6 Door rev. после включения питания, добавлено
2012-04-13	G2630780EAD	A. Pfeffer	- UCM3: Тестирование UCM-EN81 Test через RSL
2012-04-13	G2630780EAD	D. Cominelli	Добавлен раздел «Альтернативные профили» в главу «Установка, имеющая отношение к приводу.
2012-04-13	GAA30780EAD	A. Pfeffer	Выпуск новой версии
2012-06-04	G1230780EAE	SG Cho	Адаптировано для JIS: 2.10 EN-CK, 2.26 HCC, 7.3 FAN Добавлено 2.6 Альтернативная зона парковки для Симплекса, 2.29 WCS, 12.7 Отключено OLD, 16. REI, 17. REM
2012-06-04	G1230780EAE	DH Kang	Добавлено 2.2 BLC, 2.30 DH-Trunk, 5.10 Drive OverHeat, 7.5 SO
2012-06-04	G1230780EAE	GS Wang	Добавлено 2.15.2 EQO-5 (Япония), 4.10 PET режим
2012-08-14	G2230780EAE	SG Cho	Обновлено 2.14 DHB, 2.29 WCS, 4.10 PET режим, 5.6 UCMK, 16.1 REI Удалено 5.1 DHB
2012-09-11	GAA30780EAE	DH Kang	Добавлено 5.10 UCM, Япония Обновлено 5.6 UCM, Корея –
2012-10-10	GAA30780EAE	H.-K. Spielbauer	Выпуск новой версии
2012-11-15	GP130780EAE	H.-K. Spielbauer	Выпуск новой версии
2012-12-20	GAA30780EAF	H.-K. Spielbauer	Выпуск новой версии
2012-12-06	GAA30780EAG	GS Wang	Добавлен режим COR для аварийной эвакуации
2013-01-09	GAA30780EAG	D. Cominelli	Добавлен раздел 10.2 – ACD с CSPB
2013-01-08	GAA30780EAG	H.-K. Spielbauer	Выпуск новой версии
2013-03-07	G1530780EAH	A. Pfeffer	Добавлен раздел 10.2 - GCS 222 LVA
2013-03-27	G1630780EAH	A. Pfeffer	Изменен раздел 10.2 - GCS 222 LVA

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 9 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

2013-04-04	G1730780EАН	A. Pfeffer	Добавлены примеры для Дисплея 3.5 RGEN
2013-04-11	G1830780EАН	A. Pfeffer	Раздел 5.5 – Добавлена инструкция для изменений параметров.
2013-06-12	GAA30780EАН	A. Pfeffer	Выпуск новой версии
2013-10-10	G2230780EАJ	A. Pfeffer	В разделе 10.2 - GCS 222 LVA, добавлено описание параметра “LVA-TYP”
2013-10-14	Gxx30780EАJ	D. Cominelli	Добавлен раздел 8.3 “DEK с интерфейсом инкодера RSL ”
2013-10-28	G2730780EАJ	A. Pfeffer	В разделе 10.2 - GCS 222 LVA, добавлено отображение I/O CARIO
2013-11-04	GAA30780EАJ	A. Pfeffer	Выпуск
2013-12-09	Gxx30780EAK	D. Cominelli	Добавлен раздел 17.1 “Установка REM6”
2013-12-13	GAA30780EAK	A. Pfeffer	Выпуск
2014-01-14	GP330780EAG	GS Wang	Добавлен раздел 18.1 – Автоматическая настройка параметра
2014-02-11	GAA30780EAL	A. Pfeffer	Выпуск
2014-04-02	GP130780EAL	H.-K. Spielbauer	Выпуск
2014-05-23	GP230780EAL	A. Pfeffer	Выпуск
2014-06-10	GP230780EAL	A. Pfeffer	Скорректировано отображение I/O КАБИНЫ для RDOS
2014-06-03	G7130780EAL	M. Hnida	Добавлен неглубокий приямок с доступом в него с передней и задней двери
2014-05-02	G2230782GAA	A. Pfeffer	Изменен пункт 8.2 Глухие двери – теперь включает установку Разрешенной маски и параметр привода
2014-05-21	G2230782GAA	DH Kang	Добавлен параметр автоматической настройки
2014-05-23	GAA30782GAA	A. Pfeffer	Выпуск
2014-07-16	GP130782GAA	A. Pfeffer	Выпуск
2014-07-17	GP230782GAA	A. Pfeffer	Выпуск
2014-09-04	GP330782GAA	D. Cominelli	Выпуск

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 10 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

2 Операционные режимы

2.1 АСР - Антикриминальная защита

Антикриминальная защита принуждает каждую кабину останавливаться на заранее определенной площадке и открывать двери. Это позволяет сотруднику охраны или лицу, ведущему прием посетителей на этажной площадке, визуально проверять пассажиров. Кабина останавливается на этой этажной площадке, когда она переходит в режим обслуживания следующего вызова.

Установочные параметры

Группа	название	значение	описание
9-SECURITY безопасность	IST-P	0-99	Положение промежуточной остановки 0..99: включена, действительный этаж >99: отключена
9-SECURITY безопасность	EN-IST	1-7	Включить промежуточную остановку 0: отключить 1: только направление «вверх» 2: только направление «вниз» 3: оба направления 4: не используется 5: направление вверх, когда ISTS активирован 6: направление вниз, когда ISTS активирован 7: оба направления, когда ISTS активирован

Номера-I/O (вводов – выводов):

№.	Название	описание	тип	место
616	ACSC	Антикриминальный контакт в кабине	in/ ввод	кабина
617	ACSH	Антикриминальный контакт в холле	in/ ввод	кабина
745	ISTS	Промежуточная остановка	in/ ввод	группа

Когда запускается антикриминальная защита (Anti-Crime Protection) от ключа включения **ACSC** или **ACSH**, режим немедленно меняется на **АСР**. Кабина останавливается на каждом этаже и по пути открывает двери для того, чтобы обслужить любые зарегистрированные приказы. Кабина должна быть способна ответить на вызовы напрямую, не останавливаясь, если нет зарегистрированных приказов.

Функция антикриминальной защиты также может быть активирована через установочные параметры. Когда **IST Position** установлен на действительный этаж и параметр **Enable IST** включен, кабина будет действовать в нормальном режиме до тех пор, пока не достигнет положения **IST P**. Кабина затем должна остановиться в положении **IST P** и открыть двери полностью, что обеспечит визуальную проверку. Этот параметр может быть сконфигурирован так, чтобы действовать только при движении вверх, вниз, в обоих направлениях и /или когда выключатель **ISTS** активирован для группы лифтов.

У **АСР** имеется приоритет над режимами **SCX, CHN, MIT, LNS, ANS, DCP, PRK, NOR, и IDL**.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 11 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

2.2 BLC - Better Living Circuit Схема улучшения жизни

Функция BLC (Схема улучшения жизни) введена в версии GAA30780EAE

Эта спецификация должна быть добавлена для многоквартирных домов, построенных Жилищно-строительной корпорацией для Японии. Если в кабине нажата кнопка экстренного вызова (Emergency Call Button) (ECB), будут выполняться следующие режимы для каждого типа.

Параметры:

Группа	название	значение	описание
5-DOORS	DCB-ACP	0,1	Включить DCB во время ACP (Срабатывает за счет Better Living Circuit) 0 DCB/RDCB/WDCB/RWDCB отключено во время режима ACP 1 DCB/RDCB/WDCB/RWDCB включено во время режима ACP
9-SECURITY	BLC-TYP	1-4	Better Living Circuit тип: 0 Недействительный 1 Выполнить Тип 1 (Только зуммер) 2 Выполнить Тип 2 (Зуммер & режим ACP) 3 Выполнить Тип 3 (Зуммер & режим ACP с таймером) 4 Выполнить Тип 4 (Новая спецификация для Нагойи)
	BLC-T	10-255	Тайм-аут зуммера BLC: 10 (1) 255 сек.
	BLC-DCB	0,1	Включить DCB во время BLC 0 DCB/RDCB/WDCB/RWDCB отключено во время режима ACP, включенного BLC. 1 DCB/RDCB/WDCB/RWDCB включено во время режима ACP, включенного BLC.
	ECB-TYP	0,1	Тип кнопки ECB: 0 Нормальный 1 Обнаружение нарастающего фронта импульса

ECB-TYP может быть выбран в зависимости от устройств ECB.

Номера-I/O:

но.	название	описание	тип	поло- жение
23	BUZ	Зуммер	вывод	кабина
1193	BRB1H	Кнопка возврата в исходное положение зуммера для линии связи холла с возвратом в исходное положение ACP	ввод	холл
1194	BRB2H	Кнопка возврата в исходное положение зуммера для линии холла без возврата в исходное положение ACP.	вход	холл
1211	BUZH	Зуммер для линии холла	выход	холл
1229	ECBC	Кнопка аварийного вызова для линии кабины	вход	кабина

Тип 1:

Зуммер сигнала тревоги звучит и [ACP] не активирован, в то время когда кнопка аварийного вызова (ECBC) находится в нажатом состоянии.

Тип 2:

Звук сигнала тревоги активирован, когда кнопка аварийного вызова ECBC нажата и дезактивирован, когда кнопка возврата в исходное положение зуммера (BRB1H) активирована. Режим

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 12 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

[ACP] активен, когда звучит сигнал тревоги. Когда кнопка BRB1H нажата, зуммер сигнала тревоги останавливается, режим [ACP] возвращается в исходное положение и происходит возврат в нормальный режим работы. Если кнопка BRB1H нажата во время движения, кабина остановится на ближайшем этаже и затем возвращается в нормальный режим работы.

Тип 3:

Если кнопка ECBC нажата, сигнал тревоги звучит в течение, примерно, 3 минут (BLC-T). Это значение таймера иницируется каждый раз, когда кнопка ECBC нажата. Режим [ACP] активен в то время, когда звучит сигнал тревоги. Когда заранее установленные 3 минуты истекают или нажата кнопка BRB1H, зуммер сигнала тревоги останавливается, режим [ACP] возвращается в исходное положение и кабина возвращается в нормальный режим работы. Если заранее установленное время истекает или нажата кнопка BRB1H во время движения кабины, то кабина остановится на ближайшем этаже и затем вернется в нормальный режим работы.

Тип 4:

Если кнопка ECBC нажата, сигнал тревоги звучит, примерно, 3 минуты (BLC-T). Это значение таймера иницируется, каждый раз, когда кнопка ECBC нажата. Режим [ACP] активен, когда звучит сигнал тревоги. Если, установленные заранее, 3 минуты истекли, зуммер сигнала тревоги остановился, режим [ACP] возвращается в исходное положение и возвращается в нормальный режим работы. Если заданное заранее время истекло во время движения, кабина остановится на ближайшем этаже и затем вернется в нормальный режим работы. Если кнопка BRB1H нажата, режим [ACP] немедленно восстановится и вернется в нормальный режим работы. Если кнопка BRB1H нажата во время движения кабины, кабина останавливается на ближайшем этаже и затем возвращается в нормальный режим работы, даже раньше того, как истечет заданное заранее время 3 минуты, но предупреждающий зуммер постоянно активен, до тех пор, пока кнопка BRB2H активна или 3 минуты истекли. Когда кнопка BRB2H нажата, предупреждающий зуммер немедленно прекращает звучать даже до того, как заранее заданное время для кнопки - 3 минуты, истекло, но режим [ACP] постоянно активен до тех пор, пока кнопка BRB1H активна или 3 минуты истекли.

2.3 ANS- Защита от ложных приказов (Anti-Nuisance Operation)

При включении, все зарегистрированные приказы отменяются. Эта функция используется для того, чтобы не позволить кабине отвечать на приказы, когда в кабине никого нет.

Установочные параметры

Группа	название	значение	описание
1-SYSTEM	ANS	1-255	Anti Nuisance Call Limit/Предельное значение для отмены вызовов 0: отключено, все приказы обслуживаются 1..255: кол-во приказов, необходимых для запуска ANS, если кабина загружена, как это необходимо для ANS (вход: LWX)

Если кабина пустая (т.е. загрузка составляет менее 10% от номинальной грузоподъемности.) и поступает больше приказов, чем установлено параметром **ANS**, все приказы отменяются.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 13 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

2.4 ARO - Автоматический режим эвакуации

Режим ARO доступен, начиная с GAA 30780DAB.

Установочные параметры:

Группа	название	значение	описание
5-DOORS	DAR-T	15-255	Время двери для автоматического отключения: В случае сбоя, двери остаются открытыми в течение времени DAR-T, а затем закрываются.
9-SECURITY	RSC-SEC	0,1	Опции безопасности для эвакуации: 0 Не открывать заблокированные двери после эвакуационного прогона. 1 Открыть двери после эвакуационного прогона, даже если они защищены.

Номера входов/выходов (I/O):

но.	название	описание	тип	положение
0023	BUZ	Buzzer /зуммер	выход	кабина
1045	AROL	Световой сигнал автоматического режима эвакуации	выход	кабина

Режимы ARO и EPO являются взаимоисключающими. Режим OCSS ARO не запустится, если GECB находится в режиме ревизии.

Режим ARO будет отменен, если Фаза II EFS была активирована до ARO. Фаза I (EFO) также предотвращает режим ARO.

Более детальная информация о подготовке фазы ARO описана в главе 15.1

OCSS отклонит запрос на ARO в следующих случаях:

- Режим INS
- Имеется информация о неисправности привода (Drive)
- Режим EFO (начиная с версии GAA3078DAB)
- Прогон ARO будет осуществляться вверх до крайнего верхнего этажа (TOP floor) и вниз – до крайнего нижнего этажа (BOTTOM floor)
- происходят следующие перерывы (тайм-аут):

Макс. время	Для чего
60сек	Привод должен быть нерабочим и объявлять действительное положение для GECB после начала ARO
4:20мин	Цель должна быть достигнута после того, как привод стал неработающим
60сек	Цепь безопасности должна быть замкнута, после начала замыкания

ARO-Последовательность:

Привод определяет направление аварийной эвакуации (генерирующее направление, определенное грузозвешивающим устройством) в GECB. GECB начинает эвакуационный пробег в режиме эвакуации до следующей зоны двери (DZ) (если не находится в DZ) и выполняет проверку. Если это глухой этаж, кабина начнет двигаться к следующей DZ в том же направлении. Если кабина останавливается / достигает DZ, на этаже, который не является глухим этажом, GECB откроет одну дверь, если дверь не заблокирована. Сначала будут

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 14 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

проверены передние двери. Если передняя дверь недоступна или заблокирована (параметр 'RSC-SEC', огнестойкая дверь, SAC, устройство считывания карточек, EMS безопасность), будут проверены и открыты задние двери (если имеются и не заблокированы). Включится зуммер, если откроется одна дверь. Время открывания дверей зависит от параметра 'DAR-T'. Зуммер отключится, если обе двери закрыты. Во время закрытия дверей, DOB включится. Если двери закрыты или происходит перерыв на 1 минуту (для закрытия дверей), GECB отправит сообщение (режим ARO завершен) на плату SPBC_III, или на внутренний модуль эвакуации (GECB_II).

Начиная с версии GAA30780DAB: после закрытия дверей, DOB откроет двери (максимально на 30секунд после DAR-T).

Начиная с версии GAA30780DAD: прогон до следующей дверной зоны (DZ) будет выполнен даже, если положение недействительное. Затем двери откроются только в том случае, если это не задняя дверь, глухой этаж или защищенная дверь. Если это положение недействительно, прогон вверх в диапазоне 2LS или прогон вниз в диапазоне 1LS невозможен.

Время ARO

время	Для чего
DAR-T	Двери будут открыты на это время
30сек	DOB будет оценена после DAR-T, перед отключением (начиная с версии GAA30780DAB)

Направление эвакуации изменится, если грузозвешивающее устройство даст сбой:

задержка	Что происходит
0	Привод объявляет направление эвакуации (предпочтительное направление)
до 200мс	GECB посылает команду на эвакуационный прогон.
1сек	Тормоз опускается (остановка приводом, т.к. приводу требуется повышенное электропитание, что вызвано поломкой грузозвешивающего устройства -> неверное предпочтительное направление)
до 50мсек	Привод формирует новое направление эвакуации (обратное)
до 200мсек	GECB посылает новую команду на эвакуацию
до 500мсек	Привод начинает эвакуационный прогон

Такое изменение направления происходит только один раз (контролируется приводом).

2.5 АТТ- Дежурная служба

Функция режима Attendant Service Operation обеспечит полуавтоматический режим при ручном управлении.

Кабина устанавливается и снимается с режима дежурной службы переключателем (АТК) на приказном аппарате.

В дежурном режиме, кабина должна работать автоматически, за исключением решений по загрузке кабины, закрытию дверей, и игнорированию вызовов, которые принимаются дежурным (сопровождающим). Дополнительная световая индикация Auto Running Light(ARL) указывает на то, что кабина находится в режиме дежурной службы.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 15 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

Дверям дается команда на автоматическое открытие дверей каждой кабины на остановках по каждому приказу или вызову и двери остаются открытыми до тех пор, пока не будет нажата кнопка закрытия дверей (Door Close Button)(**DCB**) (или Door Close Button **RDCB** - для вторых дверей в проходной кабине). Двери получают команду на повторное открытие, если кнопка закрытия дверей (Door Close Button) будет отпущена до того, как двери полностью закроются.

Постоянное нажатие на кнопку «без остановки» (non-stop button **NSB**) позволяет игнорировать вызовы, когда кабина проезжает по шахте с целью обслуживания зарегистрированных приказов. После входа в режим дежурной службы, все ранее зарегистрированные приказы аннулируются.

Функция подталкивания, устройства защиты дверей и шунтирование устройства грузозвешивания запрещены.

Установочные параметры:

Группа	название	значение	описание
1-SYSTEM	ATT	0	Тип Дежурной Службы: 0: Нажимать DCB или RDCB пока двери полностью не закроются (существует запрос на пуск (ATT-1)) 1: Нажимать ATTU / ATTD до тех пор, пока двери полностью не закроются (существует запрос на пуск (ATT-3)) 2: Аналогично 0, но двери могут быть закрыты без какой-либо команды.

Номера I/O (входов/выходов)

№.	название	описание	тип	место
548	ATK	Кнопка дежурной службы	In/ вход	кабина
3	DCB	Кнопка закрытия дверей	in	кабина
591	ATTD	Кнопка движения вниз, дежурная служба	in	кабина
590	ATTU	Кнопка движения вверх, дежурная служба	in	кабина
594	NSB	Кнопка без остановки	in	кабина
740	FDL	Подсветка следующей команды	Out/ вход	кабина
595	NSL	Кнопка с подсветкой «без остановки»	out	кабина
593	FDLD	Подсветка следующей команды «ВНИЗ»	out	кабина
592	FDLU	Подсветка следующей команды «ВВЕРХ»	out	кабина
742	ARL	Подсветка режима «Дежурной службы»	out	холл
5500- 5599	AUHCL 0-99	Устройство оповещения при движении «вверх»	out	кабина
5600- 5699	ADHCL 0-99	Устройство оповещения при движении «вниз»	out	кабина

Эти входы и выходы должны быть присвоены в соответствии с выбранным типом режима и, в случае, если требуются дополнительные световые индикаторы.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 16 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

2.6 Альтернативная зона парковки Симплекса (Simplex)

С PRK-TYP=1, после обслуживания последней команды, кабина поедет на заранее определенный этаж после того, как ARD-T истечет. В этом случае, режим [PRK] отображается на дисплее SVT.

Эта функция предназначена только для режима симплекс.

Установочные параметры:

Группа	название	значение	Описание
2-OCSS	FIX-PRK	0-8	Включить фиксированную зону парковки : 0 (1) 8 Количество фиксированных зон
	FIX-MASK	0-255	Включить фиксированную зону парковки : 1 Бит для каждой зоны, где кабине разрешено парковаться
	PRK-TYP	0-1	Альтернативный тип парковки для Симплекса: 0 Если PCLKx функционирует, кабина припаркуется PARK-х немедленно. (Если все PCLKx вводы OFF (ВЫКЛ.), кабина паркуется на ARD-P.) 1 Если PCLKx функционирует, кабина припаркуется на PARK-х после того, как ARD-T истечет. (Если все PCLKx вводы OFF (ВЫКЛ.), похоже, что ARD-P игнорируется.) Примечание: Только для Симплекс.
	PARK-1	0-255	Park Clock Позиция 1: Симплекс: Если PCLKx функционирует, кабина будет парковаться на PARK-х вместо ARD-P. PCLK1 имеет наивысший приоритет, PCLK8 имеет самый низкий приоритет. Группа: Положение крайнего нижнего этажа Фиксированной зоны парковки х. 0 (1) 99 > 99 Отключено Примечание: Только Симплекс (Simplex)
	PARK-2	0-255	Park Clock Положение 2: 0 (1) 99 > 99 Отключено Примечание: Только Симплекс (Simplex)
	PARK-3	0-255	Park Clock Положение 3: 0 (1) 99 > 99 Отключено Примечание: Только Симплекс (Simplex)
	PARK-4	0-255	Park Clock Положение 4: 0 (1) 99 > 99 Отключено Примечание: Только Симплекс (Simplex)
	PARK-5	0-255	Park Clock Position 5: 0 (1) 99 > 99 Disabled Примечание: Только Симплекс (Simplex)

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 17 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

	PARK-6	0-255	Park Clock Положение 6: 0 (1) 99 > 99 Отключено Примечание: Только Симплекс (Simplex)
	PARK-7	0-255	Park Clock Position 7: 0 (1) 99 > 99 Disabled Примечание: Только Симплекс (Simplex)
	PARK-8	0-255	Park Clock Положение 8: 0 (1) 99 > 99 Отключено Примечание: Только Симплекс (Simplex)

Номер- вводов/выводов (I/O):

по.	название	описание	тип	поло- жение	начиная с версии
753	PCLK 1	Парковка кабины, таймер 1	In/вво д	группа	
754	PCLK 2	Парковка кабины, таймер 2	in	группа	
755	PCLK 3	Парковка кабины, таймер 3	in	группа	
756	PCLK 4	Парковка кабины, таймер 4	in	группа	
757	PCLK 5	Парковка кабины, таймер 5	in	группа	
758	PCLK 6	Парковка кабины, таймер 6	in	группа	
759	PCLK 7	Парковка кабины, таймер 7	in	группа	
760	PCLK 8	Парковка кабины, таймер 8	in	группа	

Эта таблица показывает, как определить этаж, к которому кабина пойдет для парковки (parking run floor) путём комбинирования параметров и вводов. (Применимо для PRK-TYP=1)

Значение параметра		Ввод		Этаж, к которому кабина пойд- дет для парковки
PARK-1	PARK-2	PCLK1	PCLK2	
-	-	-	-	Нет прогона с целью парковки
действи- тельный	недействи- тельный	OFF/ВЫКЛ	-	Нет прогона с целью парковки
		ON/ВКЛ.		Прогон к PARK-1
действи- тельный	действи- тельный	ON/ВКЛ	ON/ВКЛ	Прогон к PARK-1
		ON/ВКЛ	OFF/ВЫКЛ	Прогон к PARK-1
		OFF/ВЫКЛ	ON/ВКЛ	Прогон к PARK-2
		OFF/ВЫКЛ	OFF/ВЫКЛ	Нет прогона с целью парковки
недействи- тельный	действи- тельный	-	ON/ВКЛ	Прогон к PARK-2
			OFF/ВЫКЛ	Нет прогона с целью парковки

Примечание: PCLK1 имеет более высокий приоритет, чем PCLK2. (PCLK_x>PCLK_{x+1}).

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 18 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

2.7 CCB- Приказы позади движущейся (после прохождения) кабины

Этот параметр позволяет регистрировать приказы в любом месте здания. Обычно, приказы можно вводить только по направлению движения кабины.

Установочные параметры:

Группа	название	значение	описание
2-OCSS	DS-CCB	0-2	Отключить приказы позади движущейся кабины 0 Приказы после прохождения кабины разрешены 1 Приказы после прохождения кабины не разрешены 2 Приказы после прохождения кабины разрешены, но аннулируются при смене направления движения

Параметр DS-CCB определяет, разрешены ли приказы в направлении, противоположном текущему направлению движения кабины.

0 = включено, приказы всегда разрешены

1 = отключено, разрешены только по направлению движения

2 = приказы после прохождения кабины разрешены, но отменяются при смене направления движения

2.8 CFT- Положение кафетерия

На определенном этаже **Cafeteria Pos**, время открытых дверей более длительное, чем обычно для того, чтобы обслужить весь дополнительный пассажиропоток.

Установочные параметры:

группа	название	значение	описание
1-SYSTEM	CFT-P	1-99	Этаж, на котором находится ресторан / кафетерий 0...99: действительное положение <99: отключено
5-DOORS	CFT-NT	255	Время выдержки дверей на этаже кафетерия: 0..25.5 секунд Примечание: Это время для двери используется на CFT-P, если оно больше, чем MIN-H.

2.9 CGS – Управление зуммером для обнаружения открытых дверей шахты

Введено в версию GAA30780DAG

Если шахтная дверь открыта при закрытой двери кабины в течение 1,5 сек, а кабина не в режиме ревизии(INS), то будет звучать зуммер. Время звучания – около 10 секунд, но в режиме ревизии, заданном блоком ревизии или выключателем ERO, зуммер звучать не будет. Чтобы включать эту функцию также во время движения, выберите **EN-CGS = 2**.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 19 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

Группа	название	значение	описание
5-DOORS	EN-CGS	2	Включить кратковременную защиту дверей с сигналом CGS 0 отключено 1 включено 2 как в 1, но предупреждающий зуммер включается для открытых шахтных дверей

2.10 СК, СВС – Отмена кнопок приказа

При помощи этого параметра вы можете сократить оставшееся время задержки дверей или удалить имеющийся приказ.

Установочные параметры:

Группа	название	значение	описание
5-DOOR	EN-СК	0	Функция отключена. Дверь остается открытой до полного истечения времени задержки. Введенные приказы нельзя удалить.
		1	СК – При нажатии кнопки приказа дверь сразу начинает закрываться.
		2	СВС – Во время остановки кабины нажать снова два раза на кнопку приказа, чтобы удалить случайно введенный приказ.
		3	Варианты 1 + 2 вместе
		4	СВCR1 – Отменить зарегистрированный приказ кнопкой приказа (нажать один раз) даже во время движения
		5	Варианты 1 + 4 вместе
		6	СВCR2 - Отменить зарегистрированный приказ кнопкой приказа (нажать один раз) даже во время движения

Отмена времени задержки двери

Эта функция сокращает время задержки двери, если нажата приказная кнопка. Это значит, что дверь немедленно начинает закрываться после ввода приказа.

Устройства реверсирования все еще активны и вызовут нормальное повторное открытие двери. Дверь останется открытой еще раз на MIN-C.

Чтобы включить эту функцию, выберите **EN-СК=1**

Аннулировать приказ

При этой функции приказ можно удалить, если ту же приказную кнопку нажать еще два раза.

Чтобы включать эту функцию только на остановках, выберите **EN-СК=2**. Чтобы включать эту функцию также во время движения, выберите **EN-СК=4** (нажать один раз), **EN-СК=6** (нажать два раза; начиная с версии GAA30780EAE).

Примечание: Если JIS с EN-СК=6, не будет отменен, когда кабина находится в режиме EFS или имеется только один приказ.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 20 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

2.11 Compass – ввод этажа назначения

Программное обеспечение GAA30780AAB платы GECB поддерживает ввод этажа назначения при помощи платы контроля группы (GCB). Чтобы включить эту функцию, нужно запрограммировать следующие параметры:

Использовать M-1-1-5, чтобы проверить, подключена ли плата GCB и активна ли система Compass.

Установочные параметры:

Группа	название	значение	описание
1-SYSTEM	OPERAT	0	FCL Полное собирательное
2-OCSS	DOC	255	Отключить повторное открывание двери
3-GROUP	MIT-ST	0	Отключить MIT (управляется платой GCB)
	MIT-T	0	Отключить MIT (управляется платой GCB)
	MIT-VD	0	Отключить MIT (управляется платой GCB)
	MIT-DOOR	0	Отключить MIT (управляется платой GCB)
	SEL-COMP	3	
	RNG-BAUD	1	19200 бодов
	DEST-DE	5	1: нет оповещателя, нет COP (приказного аппарата) 3: Оповещатель, но нет COP 5: COP, но нет оповещателя 7: Оповещатель и приказной аппарат Для имитации (т.е. без реальных пассажиров) добавить '8' к вышеприведенным значениям.
	GCB-EN	8	
4-DRIVE	DUTY-HI	xx	Последние две цифры грузоподъемности кабины (например, 50 для 1150 кг)
	DUTY-LO	xx	Первые две цифры грузоподъемности кабины (например, 11 для 1150 кг)
5-DOOR	MIN-C	20	MIN-C и MAX-C должны быть идентичны (регулируется платой GCB)
	MAX-C	20	MIN-C и MAX-C должны быть идентичны (регулируется платой GCB)
	MIN-H	40	MIN-H и MAX-H должны быть идентичны (регулируется платой GCB)
	MAX-H	40	MIN-H и MAX-H должны быть идентичны (регулируется платой GCB)
	EXT-C	80	8с время задержки для приказов от инвалидов
	EXT-H	30	30с время задержки для вызовов от инвалидов
	EXT-H*10	1	выбрать EXT-H как "1 сек" таймер

Вводы/Выводы

Ю	Символ	Описание	Начиная с	По умолчанию	Тип	место
5500	AUHCL 0	Световое табло оповещателя приказов у передней двери 0		0	Out/вывод	кабина
...	...	...	...	...	...	...
5599	AUHCL 99	Световое табло оповещателя приказов у передней двери 99		0	Out/вывод	кабина

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 21 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

2.12 Режим эвакуации до выполнения COR

Целью данной функции является экстренная эвакуация пассажира на этаж эвакуации до входа лифта в корректировочный прогон с движением на крайний этаж, в случае потери лифтом своего положения.

Примечание: - этажом эвакуации считается ближайший действительный этаж, соответствующий защищенному статусу, согласно двоичному разряду (bit) 1 CR-OPT.

- имеется риск открывания двери у стены (at wall) для CR-CHK-T * 100 мс, если APRS не была обнаружена на глухом этаже (шахтная дверь недействительного этажа) с активированным двоичным разрядом 3 CR-OPT или, если APRS была неправильно обнаружена на глухом этаже с отключенным двоичным разрядом 3 CR-OPT.

- COR эвакуация у передней двери будет поддерживаться только на фазе 1.

1. Эвакуационный прогон до ближайшей двери действительного этажа разрешен, если разрешена эвакуация на ближайший действительный этаж в режиме COR (двоичный разряд 0 CR-OPT) и DAR-T больше, чем 0.
2. Для того чтобы идентифицировать правильную дверь для режима эвакуации, должны проверяться условия для установочных параметров двери и разрешение открывания двери на защищенном этаже, в соответствии с тем, как это показано ниже.

2.1 Только передние двери для всех этажных площадок

Если допускается открывать двери на защищенных этажах, OCSS может переместить кабину на ближайшую этажную площадку без дополнительной системы позиционирования, которая может предоставить информацию для проверки того, с какой стороны дверь действительна,

Если не допускается открывать двери на защищенном этаже, требуется дополнительная система позиционирования для передней двери (CR-FSO) на всех защищенных этажах, чтобы предусмотреть разрешено или нет на этаже прибытия открывать переднюю дверь, когда установленная APRS на этажной площадке отключила открывание двери в режиме COR эвакуации.

2.2 Передние и задние двери на всех этажных площадках

Если допускается открывать двери на защищенных этажах, OCSS может переместить кабину на ближайшую этажную площадку без дополнительной системы позиционирования, которая может предоставить информацию для проверки того, с какой стороны двери действительны,

Если не допускается открывать двери на защищенных этажах, требуется, чтобы дополнительная система позиционирования для передней двери (CR-FSO) на всех защищенных этажах или для задней двери (CR-RSO) на всех защищенных этажах предоставила для этажа прибытия кабины информацию разрешено или нет открыть двери с каждой стороны, если установленная APRS на этажной площадке отключила открывание двери в режиме COR эвакуации.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 22 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

2.3 Передняя и задняя двери на некоторых этажных площадках

Прогон в аварийном режиме эвакуации на ближайший этаж с передней и задней дверями на некоторые этажные площадки невозможен в таком случае, поскольку имеется риск открывания двери перед бетонной стеной.

Чтобы поддержать эвакуационный прогон до ближайшего этажа при условии передней и задней дверей на некоторых этажах, требуется, чтобы дополнительная система позиционирования для передней двери (CR-FSO) на всех передних глухих этажах или для задней двери (CR-RSO) на всех задних глухих этажах проверяла, разрешено или нет на этаже прибытия кабины открывать дверь с каждой стороны, когда установленная APRS на этаже отключила открывание двери в режиме COR эвакуация.

3. Мониторинг установленного статуса APRS

- 3.1 Установленный статус APRS для каждого этажа должен проверяться во время обучающего прогона или прогона DCS и сохраняться в блоке энергонезависимой памяти.
- 3.2 Если происходит замена обслуживаемого этажа на глухой этаж или глухого этажа на обслуживаемый этаж, установленный статус APRS должен переустанавливаться.
- 3.3 Если APRS активна спустя 500мс после того, как датчик точной остановки отключился во время прогона, APRS обнаруживает неправильный режим работы и происходит регистрация ERR_0275(CR-FSO Flt) и ERR_0276 (CR-RSO Flt).
- 3.4 Если физический адрес APRS не был установлен и режим COR эвакуация включен, то регистрируются ERR_0275 (CR-FSO Flt) и ERR_0276 (CR-RSO Flt).
- 3.5 ERR_0275 и ERR0276 должны игнорироваться, когда сообщение “DCS Run” отображается на дисплее SVT, потому что сообщение “DCS Run” является достаточным, чтобы предупредить заказчика о необходимости вновь проверить статус установки APRS.
- 3.6 APRS может быть действительно активна, когда для сигнала обеспечена противодребезговая защита (de-bounced) в течение 500мс во время режима COR эвакуации.
- 3.7 Если APRS была установлена ненадлежащим образом, наподобие пропуска APRS на глухом этаже или обнаружения APRS на нормально обслуживаемом этаже с установкой +8 в CR-OPT, операционный режим должен быть установлен на DCS, если не установлено на +16 в CR-OPT.

4. Прерывание режима эвакуации COR.

4.1 До входа в режим эвакуации COR

- A. Если был обнаружен аномальный режим работы APRS, эвакуационный прогон к ближайшему этажу должен быть прерван и операционный режим меняется на DCS за исключением опции, предполагающей не вхождение в DCS.
- B. Если APRS не был установлен на глухом этаже, установить APRS на глухом этаже (бит 3 CR-OPT=1), операционный режим меняется на DCS за исключением опции, предполагающей не вхождение в DCS.
- C. Если APRS не была обнаружена и задана, чтобы установить APRS на этаже обслуживания (бит 3 CR-OPT=0), в эвакуационном прогоне к ближайшему этажу будет

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 23 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

отказано и кабина непосредственно начнет движение к крайней этажной площадке.

D. Если обнаружен сбой концевого выключателя, как например, одновременное срабатывание 1LS и 2LS, эвакуационный режим прерывается.

4.2 Во время движения к ближайшей этажной площадке:

A. Если обнаружен 2LS во время движения вверх, режим эвакуации прерывается.

B. Если обнаружен 1LS во время движения вниз, режим эвакуации прерывается.

C. Если положение восстанавливается во время прогона с командой эвакуации режиме COR эвакуации, информация о положении, поступающая от привода должна отклоняться, чтобы избежать непреднамеренного восстановления положения, вызывая блокировку NOR. Если положение после остановки кабины правильное, учитывается информация о положении, поступающая от привода.

4.3 Если кабина пытается открыть двери на ближайшем этаже

A.Если выключатель шахтной двери имеет статус не открывания двери после CR-CHK-T после того как команда открыть двери активировалась на этаже эвакуации, режим эвакуации незамедлительно прерывается, кабина закрывает двери. Это предназначено для защиты от сбоя APRS, который указывает, что дверь существует, где она на самой деле отсутствует. Исключительно, CR-CHK-T не эффективен, когда глухой этаж не существует. Если произошел сбой обнаружения открытой шахтной двери, операционный режим должен быть установлен на DCS после восстановления положения, если нет, установить на +16 в CR-OPT.

B.Если дверь кабины не была физически открыта за установленное время (DAR-T), кабина входит в характерный COR и возвращается на крайний этаж.

5. Движение кабины на ближайшую этажную площадку:

5.1 CR-DIR будет предпочтительным направлением во время первого прогона для COR эвакуации.

5.2 Если 2LS обнаружен до входа в режим COR эвакуации, предпочтительное направление «вниз».

5.3 Если 1LS обнаружен до входа в режим COR эвакуации, предпочтительное направление «вверх».

5.4 Фактическое направление движения и зона двери остановки управляется приводом.

6. Если нижеследующие условия выполнены, открывание двери разрешено

6.1 Оба датчика выравнивания, как например, LV1 & LV2, активны. Если используется один LV, LV1 или LV2 активен.

6.2 Сигнал датчика выравнивания, как например, LV1 или LV2, активен и UIS или DIS активен.

6.3 Оба UIS и DIS активны.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 24 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

6.4 Ограничение по управлению остановкой на следующий заданный этаж

Если используется 4 типа датчиков PRS с приводом LCRD, привод не может остановить кабину в дверной зоне при нижеследующих условиях.

- Не может остановить кабину в обоих направлениях движения, когда оба UIS и DIS дали сбой
- Не может остановить кабину при её движении вверх, если UIS дал сбой
- Не может остановить кабину при её движении вниз, если DIS дал сбой

7. После остановки на ближайшем этаже, дверь выбирается с нижеследующими критериями.

7.1 Если нет глухого этажа (недействительный этаж для двери) для передней двери и защищенного этажа, разрешено открывать дверь, передней двери всегда разрешено открываться.

7.2 Если нет глухого этажа для задней двери и защищенного этажа, разрешено открывать двери, задней двери всегда разрешено открываться.

7.3 Если обеим дверям, передней и задней, разрешено открываться, передняя дверь отменяет работу задней двери.

7.4 Если есть глухой этаж или на защищенном этаже не разрешено открывать двери, ввод APRS от каждой стороны открывания является критерием, решающим, какая дверь откроется.

7.5 Открывание дверей разрешено, если APRS выявлен внутри дверной зоны, когда APRS установлен на этаже обслуживания (бит 3 CR-OPT=0) и разрешено, если APRS не был обнаружен, когда APRS установлен на глухом этаже (бит 3 CR-OPT=1)

8. Двеь открывается на ближайшем этаже:

8.1 Если была предпринята попытка открывания двери и открывание двери недействительно в положении остановки, когда APRS установлена на этаже обслуживания (бит 3 CR-OPT=0).

Движение рк следующей зоне двери, если APRS установлен на этаже обслуживания (бит 3 CR-OPT=0) и APRS обнаружена во время нормального режима работы.

Режим COR эвакуации будет прерван после максимально 3 х перемещений кабины, подсчитанных контрольным датчиком дверной зоны, или UIS или DIS.

8.2 Если была попытка открывания двери и открывание двери недействительно в положении остановки, когда APRS установлена на глухом этаже (бит 3 CR-OPT=1).

Режим COR эвакуации прерывается и кабина возвращается на крайний этаж в соответствии с характерным COR, когда APRS установлена на глухом этаже (бит 3 CR-OPT=1).

8.3 После подтверждения того, что дверь была успешно открыта, нижеследующие периферийные устройства отслеживаются в то время, когда дверь открыта на установленный период времени (DAR-T):

- 1) Включить GOL (Get Off Light), когда дверь открыта
- 2) Зуммер зазвучит, за исключением его отключения с помощью бит 2 CR- OPT.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 25 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

8.4 После ожидания на этаже эвакуации с открытыми дверями в течение заданного времени (DAR-T), выполнить общий COR на крайний этаж. Это время регулируется параметром, диапазон значения которого составляет от 5 до 30 секунд, а значение по умолчанию составляет 15 сек. Если активировано устройство реверса двери во время открывания двери, время ожидания на этаже эвакуации снова возобновится.

8.5 После истечения времени ожидания (DAR-T) на этаже эвакуации, двери закроются, выключится GOL (Get Off Light) и кабина войдет в режим COR прогона на крайний этаж и включит MD_COR до тех пор, пока она не вернется в нормальный режим работы.

9. Во время возврата из COR в нормальный режим работы, при котором можно обслуживать вызова, или ISC/PKS/OLD или REI, на 3 секунды включится MD_BTN, чтобы сообщить, что кабина успешно вернулась в нормальный режим работы. MD_BTN включится спустя 2 сек после восстановления положения, в зависимости от конкретного случая, когда привод может восстановить положение за 1 сек. и вернуться в статус недействительного положения.

Установочные параметры:

Группа	название	значение	описание
1-SYSTEM	CR-OPT	0	Опция для режима COR: +1 Разрешить аварийную эвакуацию на ближайший действительный этаж +2 Разрешить открывание двери на защищенном этаже +4 Отключить зуммер на запрещенном этаже, если двери открыты +8 Установлена APRS в положении отключения открывания двери +16 Не входить в DCS режим, в случае обнаружения аномальной APRS. Примечание: Если защищенный этаж существует, запрещено открывать дверь на защищенном этаже и дополнительная PRS не установлена на защищенном этаже, экстренная эвакуация на ближайший этаж будет прервана.
1-SYSTEM	CR-DIR	0	Предпочтительное направление движения быстрого корректировочного прогона (Correction Fast Run): 0 Вниз 1 Вверх
5-DOOR	DAR-T	15	Время двери для автоматического отключения: В случае сбоя, дверь удерживается в открытом состоянии в течение DAR-T и затем закрывается. 15 (1) 255 сек. Примечание: Применяется для MCLS, CLR, SKL, DLM, HAD, 1TH/2TH, DBF Или Время двери для режима COR эвакуации: 0 Отключен режим эвакуации на ближайшем действительном этаже 1 (1) 5 Время по умолчанию 15 секунд 6 (1) 255 секунд

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 26 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

5-DOOR	CR-CHK-T	8	Задержка проверки открытой шахтной двери после команды на открывание: Когда DW закрылась после DOR-CHKT, после того как команда на открывание двери активировалась, немедленно закрыть двери в режиме эвакуации с глухим этажом. 0 (0.1) 2 сек.
--------	----------	---	---

I/O	Название	Связь	Описание
1163	WTL	кабина	Световое табло «Ждите»
1164	GOL	кабина	Световая индикация в кабине - "Пожалуйста, выйдите из кабины"
1276	MD_COR	кабина	Отображение режима «прогон COR»
1316	MD_BTN	кабина	Отображение режима «Возврат к нормальному режиму работы»
1317	CR-FSO	кабина	Безопасное открывание передней двери, когда положение потеряно
1318	CR-RSO	кабина	Безопасное открывание задней двери, когда положение потеряно
1163	WTL	кабина	Световое табло «Ждите»

2.13 CTL, CBL - Приказы на крайние этажные площадки

Если в контроллере имеются переключатели, можно установить приказы к крайним этажным площадкам. Когда эта функция активирована, кабина регистрирует приказ либо к крайней нижней, либо к крайней верхней площадке, в зависимости от активированного выключателя. Примите к сведению, что DCDS должен быть активирован до начала использования CCTL или CCBL.

I/O	Название	Линия	Описание
13	CCTL	кабина	Приказ на крайнюю верхнюю этажную площадку, только, если DCDS активирован
14	CCBL	Кабина	Приказ на крайнюю нижнюю этажную площадку, только, если DCDS активирован
786	DCDS	Кабина	Отключены вызовы и выключатель двери (DDO+CHCS)

Адрес вводов должен быть указан правильно. Примите к сведению, что для зданий, имеющих неодинаковую высоту подъема, приказы к крайней верхней или крайней нижней площадкам, основаны на разрешенной маске.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 27 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

2.14 DBF –Сбой привода / тормоза

В случае сбоя (например, освещение кабины, HTS, 1ТН, 2ТН, привод не готов), кабина останавливается на следующем этаже назначения, удаляет все команды, открывает дверь для **DAR-T**, затем закрывает дверь.

Новые команды не принимаются. Работает только DOB.

Установочные параметры:

Группа	название	значе-ние	описание
1-DOOR	DAR-T	15-255	Время двери для автоматического отключения: В случае сбоя дверь остается открытой в течение DAR-T, а затем закрываются.

DBF выполняется для следующих условий:

Параметр	Обнаружение
Car light failure Выход из строя освещения кабины	Обнаруживается при помощи I/O 1000 CLR . Требует (1-SYSTEM) CLR-RUN=0 Этот вход с активным низким уровнем сигналов
Drive Fault Contact Неисправный контакт привода	GECB-EN, -AP: Обнаруживается дискретными входами 1ТН и 2ТН , расположенными на GECB. GECB II: Обнаруживается дискретными входами 2ТН и 2SE , расположенными на BCB_II Эти входы с активным низким уровнем сигналов
Overtemperature Перегрев	Обнаруживается датчиком температуры холла HTS , расположенным на SPB, SPBC или SP. Предельное значение температуры определяется параметром (7-SERVICE) SPB-TEMP
ETS Fault Сбой ETS	Смотри отдельные главы ETS 5.1 и 5.2
6LS-TYP Mismatch Несоответствие 6LS-TYP	Несовпадающие параметры (4-DRIVE) 6LS-TYP на GECB и (Контракт) 6LS-TYP на приводе. Смотрите отдельную 6LS главу 5.7.
LowPit/APS Failure Сбой неглубокого приямка/APS	Смотрите отдельную главу 9.2 по неглубокому приямку
Hong Kong Door Lock: External LV Failure Дверной замок, Гонконг Сбой внешнего LV	Обнаруживается вводами / выводами 1039 XLV1 и 1040 XLV2

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 28 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

2.15 DHB – Кнопка удержания дверей

При воздействии на кнопочный переключатель DHB, дверь открывается на конкретный период времени. По истечении этого периода двери автоматически закрываются.

Нажатие любой кнопки приказа или кнопки закрытия двери аннулирует время двери вручную и двери закроются.

Если DHB-TYP установлен на «+1», время двери можно также отменить, снова активировав DHB. Если вы открыли переднюю дверь при помощи DHB, то активация RDHB откроет заднюю дверь и не закроет переднюю. Чтобы закрыть дверь, вам надо использовать тот же кнопочный переключатель, который вы использовали для открывания передней двери.

Если DHB-TYP установлен на '+2', существующие приказы аннулируются в режиме DHB.

Если DHB-TYP установлен на '+4', существующие вызовы не аннулируются в режиме DHB.

Если DHB-TYP установлен на '+8', направление движения кабины запоминается в режиме DHB.

Ю-Номера:

I/O	название	описание
620	DHB	Кнопка удержания дверей для передней двери
628	RDHB	Кнопка удержания дверей для задней двери

Установочные параметры:

Группа	название	значение	описание
2- OCSS	DHB-TYP	1	Время двери DHB можно отменить... 0 нажав DCB или любую CCB (в этом случае DHB-T – это 1-сек-таймер) +1 нажав DCB или любую CCB, или нажав DHB снова (в этом случае DHB-T это 10-сек-таймер!) +2 отменив приказы, если в DHB (начиная с версии DAJ) +4 сохранив вызова, если в DHB (начиная с версии DAJ) +8 сохранив направление движения кабины, если в DHB с предстоящими вызовами (начиная с версии EAE)
5-DOORS	DHB-T		Определяет время открывания дверей при нажатии кнопки DHB. Он устанавливает 1 сек таймер, если DHB-T=0 и 10 сек. таймер, если DHB-T=1

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 29 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

2.16 EQO – Режим землетрясения

Режим землетрясения устанавливается при обнаружении сейсмической активности – датчиком на противовесе или сейсмодатчиком .

Установочные параметры:

Группа	название	значение	описание
8-Emergency	EQO		Версия режима землетрясения:
		0	EQO-6 (Новая Зеландия/Австралия) Режим землетрясения можно перезагрузить входным сигналом EQRS
		1	EQO-7 (Мексика) Режим землетрясения можно перезагрузить отключением выключателя EQS
		2	EQO-4 (РАО) Режим землетрясения можно перезагрузить отключением EQC1 и EQC2 (60 сек после открывания двери самое раннее)
		3	EQO-5 (ЯПОНИЯ) Режим землетрясения может быть восстановлен путём дезактивации EQC1 (60сек после открывания двери самое раннее), а EQC2 и EQC3 могут быть восстановлены вручную.
8-Emergency	Mid Pos		Положение в середине шахты:
		0-31	Положение, в котором противовес встречается с кабиной Кабина не пойдет в место противовеса в режиме EQO.
		255	отключено

Режим EQO (землетрясение) отменяет все формы безопасности. Режим EQO не отменяет Огнестойкие двери (Fire Proof Doors) и отменяет все режимы, кроме EFO/ EFS. Кнопки DCB и RDCB будут игнорироваться в режиме EQO.

В групповом режиме каждая кабина действует независимо от других кабин в группе. Если требуется общая реакция всех кабин в одной шахте, то к ним должны быть подсоединены датчики, соответственно.

Если кабина перемещается и запрашивается EQO через соответствующий ввод:

- вводится рабочий режим EQO – режим землетрясения (EQL включен)
- устанавливается следующий этаж назначения
- останавливается на этаже назначения, открывает двери и стоит с открытыми дверями

Если кабина останавливается в зоне двери и режим EQO (землетрясения), запрашивается соответствующим вводом:

- вводится операционный режим EQO – режим землетрясения (EQL включен)
- установить цель на следующий заданный этаж
- кабина встает на этаже, открывает двери и стоит с открытыми дверями

Если кабина остановилась в зоне двери и EQO запрашивается соответствующим вводом

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 30 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

- операционный режим EQO – Режим Earth Quake включен (EQL включен)
- кабина стоит на этаже, открывает двери и стоит с открытыми дверями

Если кабина перемещается, параметр ‘Mid Pos’ устанавливает этаж и режим EQO запрашивается соответствующим вводом:

- вводится рабочий режим EQO – Режим землетрясения (EQL включен)
- устанавливается цель на следующий этаж назначения
- если цель равна «Mid Pos», то лифт останавливается немедленно, изменяет направление и начинает эвакуационный пробег к следующему этажу, в противном случае сохраняет направление движения и цель
- останавливается на этаже назначения, открывает двери и стоит с открытыми дверями

2.16.1 EQO-4 (PAO)

Этот тип EQO использует следующие номера вводов / выводов:

I/O (вводы /выводы) - Номера:

по.	название	описание	тип	местоположение
1008	EQC1	Контакт 1 (80 Gal) режима землетрясения	In ввод	контракт
1009	EQC2	Контакт 2 (120 Gal) режима землетрясения	in	контракт
1010	EQR1	Режим землетрясения возврат в исходное положение 1	Out/ вывод	контракт
0738	EQL	Световая сигнализация режима землетрясения	out	Сар/кабина
0023	BUZ	Зуммер	out	Саркабина
0026	LR	Реле подсветки (освещение в кабине / вентилятор)	out	Сар/кабина
0553	PKL	Световая индикация парковки	out	Hall/холл

датчик: $1\text{Gal} = 0.01\text{м/с}^2$ $981\text{Gal} = 9.81\text{м/с}^2 = 1\text{г}$

Режим EQO будет активирован, если EQC1 или EQC2 активирован. Вывод EQR1 пытается вернуть в исходное положение датчик 1 каждые 3сек (активен в течение 2сек) после того, как двери были открыты в течение 60сек. Датчик 2 был вручную возвращен в исходное положение. Нормальная работа возобновится, если двери были открыты в течение 60 сек, и оба сигнала неактивны.

Когда кабина находится в режиме Parking Shut Off (PKS) (отключение режима парковки), она не входит в режим Earthquake Operation (Землетрясения).

Режим EQO запоминается, даже когда питание отключено.

Зуммер будет звучать до тех пор, пока двери полностью не откроются. Если двери полностью открыты, вывод LR (освещение кабины / вентилятор) отключится, и вывод PKL включится.

Для того чтобы избежать прогона в положение CWT, параметр ‘Mid Pos’ (Положение в центре шахты) должен быть включен.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 31 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

2.16.2 EQO-5 (Япония)

Имеется несколько типов датчиков землетрясения, пригодных для режима EQO-5, такие как Датчик продольной волны - P-wave Sensor(PWC), Emergency Earthquake Flas (EEQF), специальный датчик low-gal(EQC1), low-gal(EQC2) и high-gal(EQC3 & SEQS). Датчики «low-gal» и «high-gal» возвращаются в исходное положение вручную, и исключительно датчик «low-gal» возвращается в исходное положение автоматически, если операция по возврату в исходное положение режима землетрясения (EN-EQAR) успешно завершена.

Если кабина лифта движется внутри экспресс зоны и датчик землетрясения активируется, кабина немедленно останавливается.

Если кабина останавливается между этажами при активном датчике землетрясения, кабина делает попытку доехать до ближайшего этажа через EQO повторный запуск (EN-EQAR).

После прибытия на ближайший этаж, кабина выполняет стандартную операцию EQO, т.е. открывает двери на 15 сек. (EQO-NT) или EEQF-T, если EEQF активен, и стоит в EQO режиме в течение 60 сек.

EQAR-NT минуты после завершения общей EQO операции, лифт пытается вернуться в нормальный режим, проверяя состояние работоспособности, которое заключается в перемещении кабины от этажа к этажу и от крайнего нижнего этажа до крайнего верхнего этажа через операцию автоматического возврата в исходное положение режима землетрясения (Earthquake Auto Recovery Operation). Автоматический возврат в исходное положение режима землетрясения (Earthquake Auto Recovery Operation) разрешается, если дистанционный сервис разрешен, если EQAR-O был установлен на проверку статуса подсоединения дистанционного сервиса и EQAR-NT.

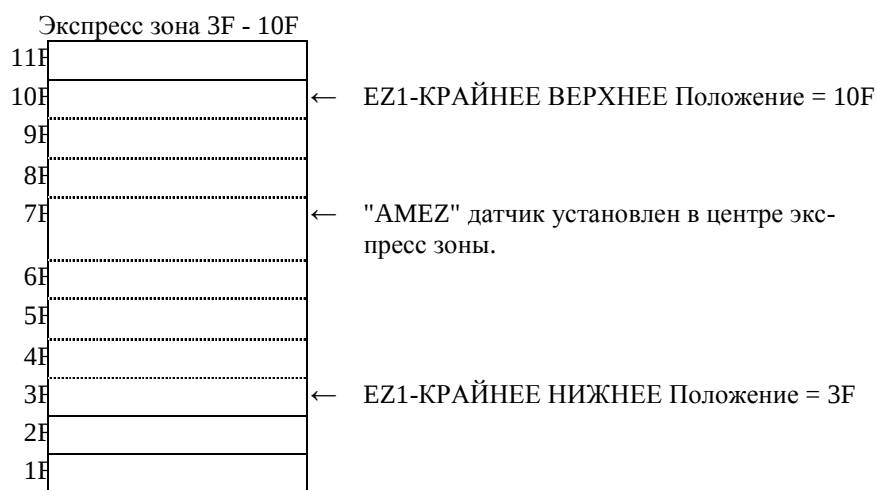
2.16.2.1 Повторный запуск EQO (EQO-R)

1. Если кабина останавливается между этажами в результате действия общего датчика, за исключением датчиков «low-gal» и «high-gal», кабина немедленно делает попытку поехать до ближайшего этажа.
2. Если кабина останавливается между этажами в результате действия датчика «low-gal», кабина может поехать к ближайшему этажу на малой скорости (0.33м/сек.) в течение 10 сек. или спустя 60 сек. Если кабина находится внутри экспресс зоны, и она не едет на ближайший этаж в течение 10 сек., кабина может переместиться на ближайший этаж за счет включения EQLSS и постоянного нажатия на DCB.
3. Если кабина останавливается между этажами в результате действия датчика «high-gal», кабина может поехать к ближайшему этажу в течение 10 сек. или, если включить EQLSS и постоянно нажимать на DCB она поедет на малой скорости (0.33 м/сек.) в направлении от противовеса. Если кабина находится внутри экспресс зоны, кабина может перемещаться к ближайшему этажу путем включения EQLSS и постоянного нажатия на кнопку DCB.

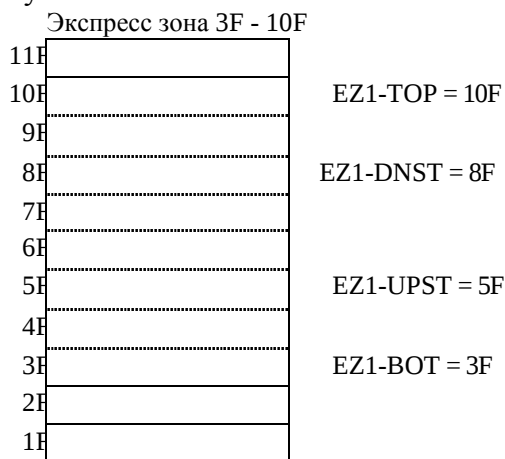
OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 32 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

2.16.2.2 Режим EQO в экспресс зоне (EQO-EZ)

1. Имеется 2 типа способов, описание которых даны ниже, чтобы определить может ли кабина замедлить скорость и остановиться на ближайшем этаже в течение 10 секунд во время её движения в экспресс зоне.
2. Тип 1 базируется на параметрах с вводом датчика AMEZ1. Если положение возможного замедления и остановки находится выше EZ1-BOT (3F) и ниже "AMEZ1", когда кабина движется вверх в экспресс зоне, невозможно остановиться на ближайшем этаже в течение 10 секунд. Если положение возможного замедления и остановки находится ниже EZ1-TOP(10F) и выше AMEZ1, когда кабина движется вниз в экспресс зоне, невозможно остановиться на ближайшем этаже в пределах 10 секунд.



3. Тип 2 базируется на параметрах без ввода сигнала датчика AMEZ1. Если положение кабины находится между EZ1-BOT (3F) и EZ1-UPST (5F) во время движения кабины «вверх» в экспресс зоне, то замедление и остановка невозможны на ближайшем этаже (11F) в течение 10 секунд. По этой причине, кабина выполняет экстренную остановку. Если положение кабины находится между EZ1-TOP (10F) и EZ1-DNST (8F) во время движения кабины «вниз» в экспресс зоне, то замедление и остановка невозможны на ближайшем этаже (2F) в течение 10 секунд. По этой причине, кабина выполняет экстренную остановку.



OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 33 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

2.16.2.3 Установка параметров

Номера вводов/выводов (IO):

по.	название	описание	тип	положение
646	EQRS	Выключатель возврата в исходное положение режима землетрясения	In/ввод	холл
1008	EQC1	Адрес I/O специального датчика «low-gal»	in	кабина
1009	EQC2	Адрес I/O датчика «Low-gal»	in	кабина
1010	EQR1	Возврата в исходное положение режима землетрясения 1	Out/вывод	кабина
1201	EEQFL	Импульсная лампа аварийного режима землетрясения (Emergency Earthquake Flash Lamp)	out	кабина
1208	NOL	No Operation Lamp	out	холл
1212	PWC	Датчик продольной волны (P-wave sensor)	in	холл
1213	EEQFH	в холле	in	холл
1214	EEQFG	Ввод импульсной лампы аварийного режима землетрясения для линии связи группы	in	группа
1215	EQC3	Датчик «High-gal» от линии связи КАБИНЫ	in	кабина
1216	EQSR1	Реле возврата в исходное положение специального датчика «low gal»	out	холл
1217	EQSR2	Реле возврата в исходное положение датчика «Low-gal»	out	холл
1218	SEQS	Выключатель режима землетрясения для S.I.P	in	холл
1219	EQLSS	Выключатель малой скорости режима EQO , расположенный в ХОЛЛ или SIP	in	холл
1221	EQC1H	Специальный датчик «low-gal» от линии связи Холл	in	холл
1222	EQC2H	Датчик «Low-gal» от линии связи Холл	in	холл
1223	EQC3H	Датчик «High-gal» от линии связи Холл	in	холл
1224	PWCL	EQO датчик (Pwc) включился со световой индикацией для S.I.P.	out	холл
1235	AMEZ1	EQO датчик (специально низкий сигнал) включился со световой индикацией для S.I.P.	in	холл

Установить параметры:

Группа	название	значение	описание
8- SECURITY	EQO	3	Тип режима землетрясения: 3 EQO-5 (Япония) EQO-P
	EQO-NT	15	Время двери в режиме EQO: Когда время двери истекает, после того, как двери полностью откроются, дверь закрывается 0: Состояние готовности с открытыми дверями 1(1) 255 с: Время двери 1-255сек.
	EQO-DO	1	EQO-P работа двери по умолчанию: 0 Обе двери откроются 1 Только передняя дверь открывается 2 Только задняя дверь открывается
	EEQF-TYP	0	EEQF тип: 0 освещение / вентилятор отключены и DOBL вкл. 1 освещение / вентилятор включены и DOBL откл. 2 освещение / вентилятор включены и DOBL вкл.
	EEQF-T	90	EEQF- тайм-аут: 0 Недействительно 1(1) 255 сек.
	EN-EQAR	@	Включить EQAR режим

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 34 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

			0 Отключено 1 Включено
	EQAR-NT	10	Таймер используется от завершения EQO до запуска EQAR (Значение по умолчанию запрограммировано как 10 мин.) 1 (1) 255 мин.
	EQAR-O	3	Опция для EQAR: +1 Активный NOL (световая индикация «кабина не работает») +2 Активный CFS, если EQAR дал сбой +4 Выполнить EQAR без REM +8 Запретить EQAR с загрузкой > 80 КГ
	EN-EQOR	@	Включить режим повторного запуска EQO (EQO –Restart) 0 Отключено 1 Включено
	EZ1-BOT	@	Нижний этаж экспресс зоны для режима повторного запуска EQO (EQO –Restart) 1-99 действительный этаж 100-255 недействительный этаж
	EZ1-TOP	@	Верхний этаж экспресс зоны для режима повторного запуска EQO (EQO-Restart) 1-99 действительный этаж 100-255 недействительный этаж
	EZ1-UPST	@	Предельное положение аварийной остановки в экспресс зоне (ВВЕРХ) 0-99 действительный этаж 100-255 недействительный
	EZ1-DNST	@	Предельное положение аварийной остановки в экспресс зоне (ВНИЗ) 0-99 действительный этаж 100-255 недействительный
	EQO	3	Тип режима землетрясения: 3 EQO-5 (Япония) EQO-P
	EQO-NT	15	Время работы двери в режиме EQO: Когда время двери истекает, после того, как двери полностью откроются, дверь закрывается 0: Состояние готовности с открытыми дверями 1(1) 255 сек.: Время двери 1-255 сек.
	EQO-DO	1	EQO-P работа двери по умолчанию: 0 Обе двери полностью открыты 1 Только передняя дверь открывается 2 Только задняя дверь открывается
	EEQF-TYP	0	EEQF тип: 0 освещение / вентилятор отключены и DOBL вкл. 1 освещение / вентилятор включены и DOBL откл. 2 освещение / вентилятор включены и DOBL вкл.
	EEQF-T	90	EEQF- тайм-аут 0 Недействительный 1(1) 255 сек.
	EN-EQAR	@	Включить EQAR режим 0 Отключено 1 Включено
	EQAR-NT	10	Таймер используется от завершения режима EQO до запуска EQAR (Значение по умолчанию запрограммировано на 10 мин.) 1 (1) 255 мин.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 35 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

	EQAR-O	3	Включить устройство для EQAR +1 Активный NOL(световая индикация «кабина не работает») +2 Активный CFS, если EQAR дал сбой +4 Выполнить EQAR без REM +8 Запретить EQAR с загрузкой > 80KG
	EN-EQOR	@	Включить режим EQO-Restart 0 Отключено 1 Включено
	EZ1-BOT	@	Нижний этаж экспресс зоны для режима EQO-Restart 1-99 действительный этаж 100-255 недействительный
	EZ1-TOP	@	Верхний этаж экспресс зоны для режима EQO-Restart 1-99 действительный этаж 100-255 недействительный
	EZ1-UPST	@	Предельное положение аварийной остановки в экспресс зоне (ВВЕРХ) 0-99 действительный этаж 100-255 недействительный
	EZ1-DNST	@	Предельное положение аварийной остановки в экспресс зоне (ВНИЗ) 0-99 действительный этаж 100-255 недействительный
14. RE-MOTE	EqrTrg-T	255	Истекшие часы, считая после временного режима после завершения EQR 0 Отключено 1 (1) 255 часы

2.16.3 (Новая Зеландия / Австралия)

I/O (вводы / выходы) - Номера:

по.	название	описание	тип	положение
623	EQS	Контакт режима Earth Quake / землетрясение	In/ввод	холл
645	EQCW	Контакт противовеса режима Earth Quake/ землетрясение	In/ввод	Соп/контракт
646	EQRS	Сигнал возврата в исходное положение Earth Quake / землетрясение	In/ввод	контракт
738	EQL	Освещение в режиме Earth Quake / землетрясение	Out/вывод	кабина
023	BUZ	Зуммер	Out/вывод	кабина

Сейсмодатчик EQS предусматривает статический высокоактивный сигнал в случае сейсмической активности. Сигнал EQCW используется для включения режима в условиях землетрясения и требует отдельного сигнала возврата в исходное положение EQRS. Оба сигнала требуют кабину остановиться на следующей этажной площадке (commitable) с открытыми дверями.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 36 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

Нормальный режим работы возобновляется, если оба сигнала неактивны и функция EQRS возвращена в исходное положение. Режим EQO вводится в память, даже если питание отключается.

Зуммер будет звучать в течение всей операции EQO.

Для того, чтобы предотвратить движение кабины в положение CWT, параметр 'Mid Pos' должен быть включен и ввод EQCW должен быть активным. Если активен только ввод EQS и ввод EQCW неактивен, параметр 'Mid Pos' будет игнорироваться (та же самая ситуация как и 'Mid Pos' = отключено).

2.16.4 EQO-7 (Мексика)

I/O (Вводы – выходы) -номера:

по.	название	описание	тип	место-поло-жение
623	EQS	Контакт Earth Quake /землетрясение	ввод	холл
738	EQL	Освещение в режиме Earth Quake / землетрясение	вывод	кабина
023	BUZ	Зуммер	вывод	кабина

Сейсмодатчик EQS выдает статический высокоактивный сигнал в случае сейсмической активности. Сигнал EQS принуждает кабину остановиться на следующей назначенной (commitable) этажной площадке с открытыми дверями и отключиться. Нормальный режим возобновляется, если EQS снова неактивен.

Зуммер будет звучать во время открывания дверей.

Для того чтобы избежать движения к положению CWT, параметр 'Mid Pos' должен быть включен.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 37 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

2.17 EFO в соответствии с EN81-73

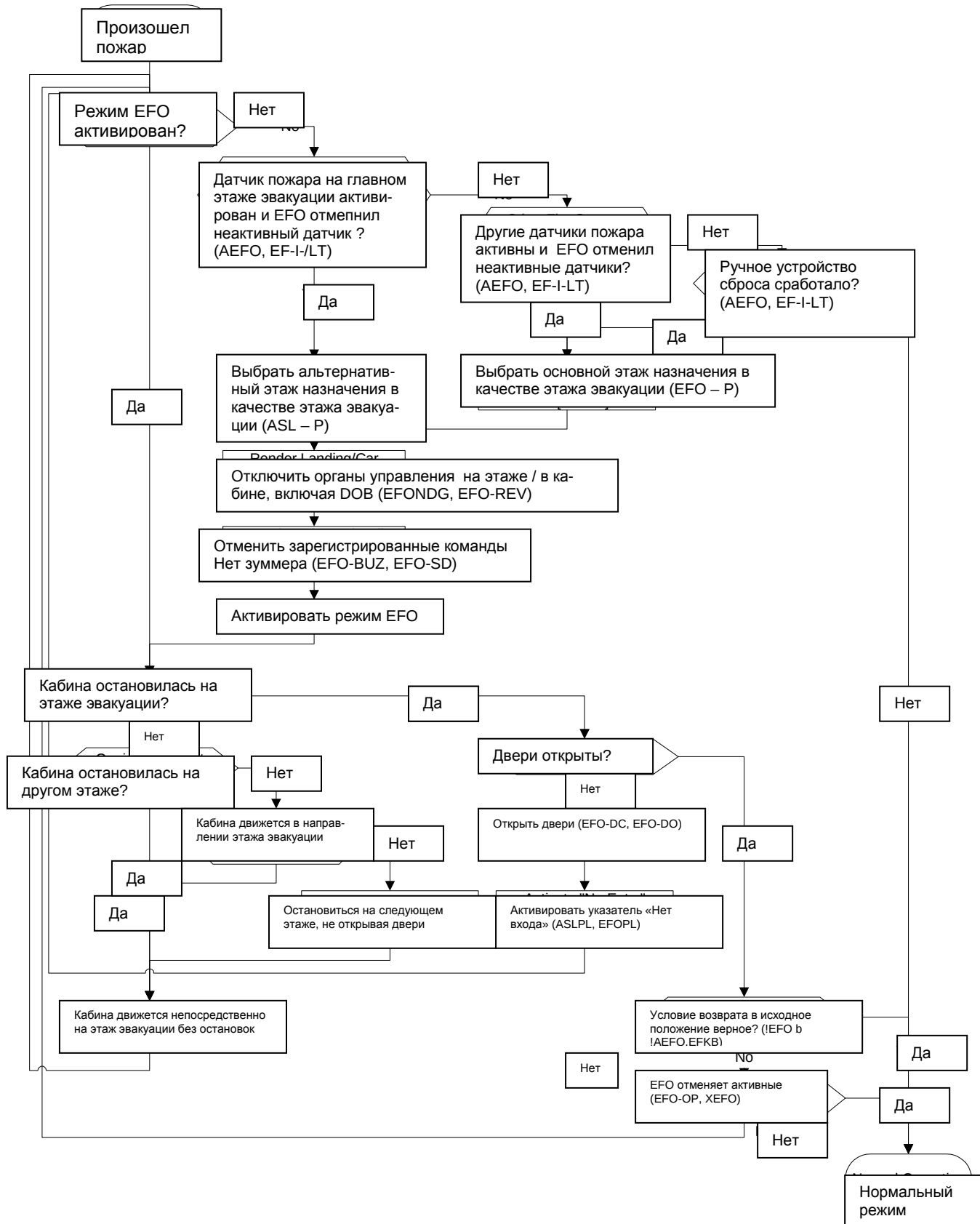
Эта функция имеется, начиная с версии программного обеспечения GECB GP130780DAB.

Эта функция описывает, как установить вводы и параметры для того, чтобы управлять лифтами в случае пожара.

Ниже перечислены ключевые требования на случай срабатывания сигнала о пожаре:

- Органы управления на этажах и в кабине (включая DOB) должны быть деактивированы;
- Зарегистрированные приказы должны быть аннулированы;
- Лифт незамедлительно должен вернуться на указанный этаж:
 - если лифт находится на этаже, отличном от положения EFO.
 - если лифт движется в направлении указанного этажа, он должен продолжить движение без остановки
 - если лифт движется в другом направлении, он должен остановиться на следующей площадке, без открывания дверей, и двигаться без остановки на указанный этаж
- Устройства безопасности имеют приоритет
- Реверс дверей должен быть отключен
- Один лифт из группы не должен влиять на другие лифты
- Лифт будет оставаться на указанной этажной площадке с открытыми дверями
- LRD и EDP становятся недействующими.

Следующая схема объясняет логические решения во время этого режима.



OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 39 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

I/O (вводы / выводы) - номера:

по.	название	описание	тип
624	EFO	Инициировать Пожарный режим (Emergency Fire Operation) на указанный этаж	ввод
772	AEFO	Инициировать Пожарный режим (EFO) на другой этаж	ввод
775	XEFO	Отмена пожарного режима (EFO)	ввод
1011	ASLPL	Световой индикатор обслуживания альтернативной площадки	вывод
1012	EFOPL	Световой указатель положения Пожарного режима (EFO)	вывод

Отношение вводов/выводов относительно параметров:

по.	название	Ведет к прогону лифта в положение, определенное параметром
624	EFO	EFO-P
772	AEFO	ASL-P
подсказка: EFK 016 и ASL 586 используются для EFS (не для EFO)		

Следующие параметры должны быть запрограммированы для EN81-73:

SVT дисплей	описание	значение	комментарий	замечание
EFO-P	EFO положение.	Специальный для контракта		
EFO-NC	Следующее заданное положение этажа для EFO.	0	Идет напрямую на указанный этаж.	
EFO-DC	EFO режим с закрытыми дверями.	0	Останавливается на указанной этажной площадке с открытыми дверями.	
EFO-DO	EFO режим по умолчанию для двери.	0	Обе двери.	
EFO-OP	Опция запрета режима EFO.	1	Ввод XEFO аннулирует EFO после прибытия на этажную площадку возврата (return landing).	
EFONDG	Разрешение скорости подталкивания для режима EFO.	1	Режим подталкивания включен.	
EFO-REV	Устройства реверса разрешены в режиме EFO.	1	Разрешено только SGS/DOS.	
EFO-MP	Приоритет режима EFO.	0		
EFO-MP-T	Время приоритета режима EFO.	0		
EFO-SD	Сигнальные устройства для режима EFO.	0	Зуммер не включается.	
EFO-BUZ	Работа зуммера в режиме EFO в соответствии со стандартом EN81-72	0	Зуммер не включается.	
ASL-P	альтернативный этаж обслуживания	Специфика контракта		
EF-I-LT	Защелкивание ввода EFO/EFS.	0	EFO и AEFO не защелкнуты	

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 40 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

2.18 EFO – Гонконг Запрограммированный этаж пожарной тревоги

Эта функция имеется, начиная с версии программного обеспечения GECB GAA30780DAC. Кроме общего сигнала пожарной тревоги имеется три отдельных ввода для датчиков дыма. После получения общего сигнала пожарной тревоги (EFO), лифт возвращается на запрограммированный этаж возврата.

Если лифт получает сигнал пожарной тревоги с этажа возврата, он поедет на этаж ASL1.

Если лифт получит сигнал пожарной тревоги с этажа возврата и с этажа ASL1, он поедет на этаж ASL2.

Если лифт получит сигнал пожарной тревоги со всех этажей - запрограммированного этажа возврата, ASL1 и ASL2, он поедет на этаж возврата.

Установочные параметры:

группа	название	значение	описание
8-EMERGENCY	EFO-P		Этаж возврата
	ASL-P		Альтернативный этаж обслуживания в качестве этажа возврата
	ASL2-P		2-ой альтернативный этаж обслуживания в качестве этажа возврата

I/O-Номера:

по.	название	описание	тип
1031	AEFL	Вывод для указания режима прогона лифта на этаж возврат по пожарной тревоге	ВЫВОД
1032	FOSS1	Датчик дыма режима пожарной тревоги на этаже возврата	ВВОД
1033	FOSS2	Датчик дыма режима пожарной тревоги на этаже ASL	ВВОД
1034	FOSS3	Датчик дыма режима пожарной тревоги на втором этаже ASL	ВВОД

Входы FOSS1 – 3 по умолчанию активные высокого уровня, но их можно инвертировать, установив обратный бит при программировании номера входа/выхода.

2.19 EFS – Правила и нормы Гонконга для пожарных лифтов

Эта функция доступна, начиная с версии программного обеспечения GECB GAA30780DAC.

Если лифт находится в режиме EFS и пропадает питание, лифт автоматически вернется на ближайший этаж в направлении этажа возврата (homing floor) при восстановлении питания.

Установочные параметры:

Группа	название	значение	описание
8-EMERGENCY	EN-BAK	2	Включить автоматический возврат
	HDWPOS	3	Включить сохранение положения в случае сбоя питания

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 41 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

2.20 EFS-TYPs (ТИПЫ)

Следующие параметры (EFSINI, EFSCLD, EFSOPD, EFS-RC, EFS-EX, EF-I-LT) устанавливаются внутренним образом, если параметр EFS-TYP будет установлен от '0' до '9'.

EFS-TYP	EFSINI	EFSCLD	EFSOPD	EFS-RC	EFS-EX	EF-I-LT
0 EFO	0	0	0	0	0	0
1 EFS 1 (Авт.)	1	1	1	0	0	0
2 EFS 2 (Ручной)	2	1	1	0	0	0
3 ANSI	4+32	2	2	64	0	0
4 Британия	1	1	2	1	0	0
5 Швейцария	4	1	1	2+4+8+16	0	0
6 Австралия	8	8	2	0	2	0
7 Новая Зеландия	8	8	2	0	0	0
8 EFS 2 (ESK)	4	1	1	0	0	0
9 Новая Зеландия (DCB)	1	2	2	0	0	0
10 Типовой (Generic) (не установлен предварительно)	-	-	-	-	-	-
11 Зарезервирован для Японии	-	-	-	-	-	-
12 EFS Корея	-	-	-	-	-	-

Примечание 1: если EFS –TYP больше, чем Generic (10), просто используйте EFS –TYP для контроля региональных отличий и определение параметра в Generic.

Примечание 2: EFS Корея : такой же как GENERIC (10), но IO970 и 971 имеются только в этой опции. Эти IOs больше недоступны в других опциях EFS-TYP.

hint (совет) для EFSOPD:

Для старого программного обеспечения значение 4 нужно добавить для 2 и 8, чтобы получить желаемую функциональную возможность; это необязательно, начиная с версии GAA30781DAB;

Соотношение I/O с параметрами (общее для всех EFS-Types):

№.	название	Ведет к прогону в положение параметра
016	EFK	EFO-P
586	ASL	ASL-P
подсказка: EFO 624 и AEFO 772 используются для EFO (не для EFS)		

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 42 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

2.21 EFS - Аварийная пожарная служба без корректирующих прогонов.

В некоторых регионах (например, Великобритания, Дюссельдорф) требуется, чтобы никакие корректирующие прогоны не выполнялись во время режима EFO или EFS.

Эта глава описывает, как устанавливать эту функцию.

1. Убедиться, что E2Prom может хранить данные во время отключения питания:

- Установить EN-EVT=1 (10-TEST).
- Переключить на ERO и затем снова на NOR.
- В списке событий вы увидите "0204 TCI/ERO on".
- Отключить и снова включить питание.
- В списке событий вы должны все еще должны видеть "0204 TCI/ERO on".

Если это не так, E2Prom не поддерживает режим записи страницы, и вам нужно заказать новый E2Prom с завода. Смотри документ «Базовый выпуск» (Baseline Release) для получения более подробной информации по заказу.

- Установить EN-EVT=0 (10-TEST).

2. Убедиться, что датчики LV буферизованы (buffered) достаточно долго.

- Установить буферное устройство напряжения, которое сохраняет напряжение датчиков LV в течение, по меньшей мере, 5 секунд после того, как питание было отключено.
- Пока кабина стоит на этаже, использовать сервис-тул, чтобы посмотреть сигналы LV1, LV2 (должны отображаться в верхнем регистре).
- Отключить питание.
- Статус датчиков LV1, LV2 должен все еще отображаться в верхнем регистре в течение, по меньшей мере, 5 секунд. Если это не так, система не обнаружит, проскальзывает ли кабина или нет зону двери, если она отключается во время движения

Если эти две проверки выполнены успешно, система может обойтись без проведения корректировочного прогона во время EFO/EFS.

Установочные параметры (Install-Parameters):

Группа	название	значение	описание
8-EMERGENCY	EN-BAK	1	Позволяет хранить всю необходимую информацию в E2Prom, когда система отключена. .
	HDWPOS	3	Включает резервирование положения оборудования: Датчик не требуется. Резервирование положение (position backup) полностью поддерживается приводом.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 43 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

2.22 EFS в соответствии с EN81-72.

Этот EFS-тип доступен, начиная с версии программного обеспечения GAA30780BAA:

Это ключевые требования режима «Аварийная пожарная служба» (Emergency Firemen Service):

EFO (Фаза 1):

- Вводы DOB и SGS должны быть рабочими во время Фазы 1. Игнорировать LRD и EDP.
- Когда Фаза 1 инициирована и двери открыты дольше 2 минут, в кабине должен звучать звуковой сигнал, который должен быть отличным от других предупредительных сигналов.
- Когда Фаза 1 инициирована и кабина находится в режиме ревизии, должен звучать такой же сигнал.

EFS (Фаза 2):

- Должна быть исключена возможность одновременной регистрации более одного приказа. Регистрация нового приказа аннулирует предыдущий приказ.
- После прибытия кабины на этаж двери не должны открыться автоматически. Чтобы двери открылись, нужно постоянно нажимать кнопку DOB. Если кнопку DOB отпустить до того, как двери полностью открылись, двери автоматически снова закроются. Если кнопку DOB отпустить после того, как двери полностью открылись, двери останутся открытыми до тех пор, пока не будет зарегистрирован новый приказ.

Следующие параметры должны программироваться в соответствии с требованиями EN81-72:

SVT дисплей	описание	значение	комментарий	примечание
EFO-P	EFO положение	Контрактное		
EFO-NC	EFO следующее заданное положение (Next Commitable Position).	0		
EFO-DC	EFO с закрытыми дверями.	0		
EFO-DO	Двери по умолчанию в режиме EFO	0		
EFO-OP	Опция замещения EFO	0		
EFONDG	Включить скорость подталкивания для EFO	1	Функция «Подталкивание» включена	
EFO-REV	Разрешены устройства реверсирования во время EFO	2	DOB и SGS/DOS разрешены.	
EFO-MP	Приоритет режима EFO	0		
EFO-MP-T	Время приоритета режима EFO.	0		
EFO-SD	Сигнальные устройства режима EFO.	0		
EFO-BUZ	Работа зуммера в режиме EFO для EN81-72	1...120	Отличающийся зуммер (короткий-длинный-...), когда требуется EFO. Установить этот параметр на '1' для того, чтобы зуммер начинался сразу. Установить этот параметр на '120', для того чтобы зуммер	Новый параметр.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 44 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

SVT дисплей	описание	значение	комментарий	примечание
			начал звучать через 2 минуты.	
ASL-P	Альтернативный этаж обслуживания	255	Не требуется	
EFS-TY	Тип пожарного режима	10		
EFS-DO	Двери по умолчанию в режиме EFS	0		
EFSINI	EFS -инициация фазы 2		1=автоматически 2=ISS (IO 4) 4=ESK (IO 626)	
EFS-CALL	Обработка приказов в EFS	2	Последний приказ побеждает	Новый параметр
EFSCLD	Режим EFS: тип закрывания дверей	1	Кнопка приказа (постоянное нажатие).	
EFSOPD	Режим EFS: тип открывания дверей	2	когда DOB постоянно нажата.	
EFS-EX	Режим EFS: тип выхода.	0		
EFS-RT	Режим EFS: время возврата.	40		
EFS-RC	тип повторного вызова EFS.	128	деактивировать EFK для 1..5 с. чтобы повторить EFO.	Новая опция.
EF-I-LT	Фиксирование вводов EFO/EFS	0		
EN-BAK	Разрешить резервное копирование E2P для режимов EFO/EFS.	1	Установить на '1' если нужно избежать корректирующего пробега. Требуется дополнительный буфер напряжения.	
HDWPOS	Исходное положение оборудования.	3	Установить на '3' если требуется избежать корректировочных прогонов. Требуется дополнительного буфера напряжения.	

Отношение между EFO-SD и EFO-BUZ показано на следующей таблице:

Состояние при фазе 1.	EFO-SD=0 EFO-BUZ=0	EFO-SD=1 EFO-BUZ=0	EFO-SD=0 EFO-BUZ=120 (*)	EFO-SD=1 EFO-BUZ=120 (*)
Двери открыты (например, от DOB).	Когда двери подтапливаются, постоянно звучит зуммер.	Зуммер постоянно включен.	Зуммера нет.	Зуммер звучит постоянно.
Двери открыты дольше, чем 120 секунд (*) (напр. от DOB).	Смотри выше	Смотри выше	Сигналы зуммера "короткий-длинный-..."	Сигналы зуммера "короткий-длинный - ..."
ERO	Зуммер звучит постоянно	Зуммер звучит постоянно	Сигналы зуммера "короткий-длинный-"	Сигналы зуммера "короткий-длинный"
TCI	Зуммер звучит постоянно	Зуммер звучит постоянно	Сигналы зуммера "короткий-длинный-"	Сигналы зуммера "короткий-длинный-"
NAV	Зуммер звучит постоянно	Зуммер звучит постоянно	Зуммер звучит постоянно.	Зуммер звучит постоянно.

(*) Если последовательность зуммера "короткий - длинный-..." должна начинаться раньше, чем через 120 секунд, то параметр EFO-BUZ должен быть запрограммирован на более низкое значение.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 45 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

2.23 EFS с шунтированием цепи безопасности для Кореи / Тайваня.

Этот EFS-тип возможен, начиная со следующих версий программного обеспечения:

GECB: GAA 30780BAA.

I/O-номера:

номер.	название	Описание	Подключено к	Тип	Положен.
016	EFK	Ключ включения пожарного режима	Ключ включения на этажной площадке	Вход	холл
955	1EFS	Кабина 1 ^{-ая} для пожарного режима	FSS1 ключ (COP).	Вход	кабина
956	2EFS	Кабина 2 ^{-ая} для пожарного режима	FSS2 ключ (COP)	Вход	Кабина
970	DDSCR	Отключить контакт реле DS	DDSR1&2 контакты	Вход	контракт
971	DEMERC	Отключить контакт аварийного реле	контакты DESBR и DEECR	Вход	контракт
810	DESBR	Отключить реле ESB	катушка DESBR	Вых.	контракт
811	DDSR1	Отключить реле DS (для дверей шахты)	катушка DDSR1	Вых.	контракт
812	DEECR	Отключить реле EEC	катушка DEECR	Вых.	контракт
813	DSGSR	запасной (SGS)	-	Вых.	контракт
974	DDSR2	Отключить реле SGS (для дверей кабины)	катушка DDSR2	Вых.	контракт

номер	название	описание	EFK	1EFS	2EFS	поло- жение
957	EFOL	Световая индикация аварийного пожарного режима/Emergency Fire Operation	Вкл., если кабина не в режиме EFO-P	-	-	кабина
1063	EFOAL	Световая индикация включения пожарного режима	Вкл.	-	-	кабина
0023	BUZ	зуммер	Вкл.	-	Вкл., если не движется	кабина
999	EFSL	Световая индикация аварийного пожарного режима.	-	Вкл	Вкл.	кабина
024	FSL	Световая индикация режима перевозки пожарных подразделений.	Вкл.	Вкл.	Вкл.	кабина
716	EFL	Световая индикация режима перевозки пожарных подразделений.	Вкл.	Вкл.	Вкл.	холл
959	EFLM	Световая индикация пожарного режима в машинном помещении.	Вкл., если INS (ревизия)	Вкл., если INS	Вкл., если INS	контракт
960	EFLTC	Световая индикация пожарного режима на крыше кабины	Вкл., если INS	Вкл., если INS	Вкл., если INS	кабина

RSL вводы 1EFS и 2EFS должны быть подсоединены к трехпозиционному ключу включения (выкл., 1EFS, 2EFS), расположенного в кабине (вместо ESK). Если положение 2EFS активное, то положение 1EFS также должно быть все еще активным. Если 2EFS активное, то цепь безопасности дверей кабины и шахтных дверей будет шунтирована.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 46 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

Параметры:

SVT дисплей	описание	значение	комментарий
EFO-P	Режим EFO: положение	Специфика контракта	
EFO-NC	Режим EFO: следующее заданное положение.	0	Переход к EFO-P.
EFO-DC	Режим EFO с закрытыми дверями.	0	Двери будут удерживаться открытыми в режиме EFO-P
EFO-DO	Положение двери по умолчанию в режиме EFO.	0	Обе двери будут открыты по умолчанию в режиме EFO-P.
EFO-OP	Опция отмены режима EFO.	0	Отключено.
EFONDG	Включить скорость подталкивания для EFO.	1	Подталкивание включено
EFO-REV	Разрешены устройства реверса во время EFO.	0	Все устройства отключены.
EFO-MP	Приоритет режима EFO.	0	Отключено
EFO-MP-T	Время приоритета режима EFO.	0	Не используется.
EFO-SD	Сигнальные устройства режима EFO.	4	Постоянно включены (во время фазы повторного вызова).
EFO-BUZ	Режим зуммера EFO в соответствии с EN81-72.	0	Нет зуммера при TCI/ERO.
ASL-P	Обслуживание альтернативной этажной площадки.	255	Отключено.
EFS-TY	Тип аварийного режима для перевозки пожарных подразделений.	10	Должен быть ОБЩИЙ (GENERIC)!
EFS-DO	Двери по умолчанию в режиме EFS.	0	Обе двери откроются.
EFSINI	Инициация фазы 2 EFS.	16	когда срабатывает 1EFS
EFS-CALL	Обработка приказов в EFS	0	Побеждает приказ на ближайший этаж
EFSCLD	Тип закрытия дверей в режиме EFS.	1	Кнопка в кабине (постоянно нажата)
EFSOPD	Тип открытия дверей в режиме EFS.	1	Автоматически.
EFS-EX	Тип выхода в режиме EFS.	1	Если не движется и двери открыты
EFS-RT	Время возврата в режиме EFS.	0	Отключено.
EFS-RC	тип повторного вызова в режиме EFS.	32	1EFS выкл.
EF-I-LT	Защелкивание ввода EFO/EFS.	0	отключено
EN-BAK	Разрешение E2P-резервирования для EFO/EFS.	0	отключено
HDWPOS	Исходное положение оборудования.	0	отключено

Таблица режима работы (поведения):

устройство	Повторный вызов (recall operation) (EFK)	Режим работы 1-ой кабины для перевозки пожарных подразделений (1EFS)	Режим работы 2-ой кабины для перевозки пожарных подразделений (1EFS & 2EFS)
Устройства реверса двери	отменяется	отменяется	отменяется
Контакт аварийного выхода	отменяется	отменяется	отменяется
Реле освещения (LR).	опущено (освещение в кабине включено).	опущено (освещение в кабине включено).	опущено (освещение в кабине включено).
Движение заблокировано перегрузкой (OLD).	отменяется	отменяется	отменяется

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 47 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

устройство	Повторный вызов (recall operation) (EFK)	Режим работы 1-ой кабины для перевозки пожарных подразделений (1EFS)	Режим работы 2-ой кабины для перевозки пожарных подразделений (1EFS & 2EFS)
Зуммер включился от OLD.	действует	отменяется	отменяется
Сигнал перегрузки (OLS).	действует	действует	действует
Цепь безопасности двери (DS/GS)	действует	действует	отменяет

Фаза повторного вызова (Recall Phase) (EFK):

Ввод EFK начинает вызывать кабину в положение EFO-P. Все приказы будут аннулированы. Зуммер будет звучать до тех пор, пока двери полностью не закроются (если до этого были открыты). Если кабина перемещается от этажа назначения, она изменит направление на следующем этаже без открывания дверей и последует прямо к EFO-P. Если кабина пришла в EFO-P, она останется там с открытыми дверями.

1ая фаза режима перевозки пожарных подразделений (1st Fireman Operation Phase) (1EFS):

Ввод 1EFS включает кабину в режим перевозки пожарных подразделений. Будут приниматься только приказы. Если нет никаких приказов, двери закроются (если открыты не полностью). Кнопку приказа в кабине нужно нажимать постоянно до тех пор, пока двери полностью не закроются, чтобы можно было начать прогон к нужному этажу. Если кабина движется, могут иметься другие приказы. В этом случае кабина будет двигаться к ближайшему этажу, и все приказы будут аннулированы после остановки. Двери откроются автоматически.

2-ая фаза режима перевозки пожарных подразделений (2nd Fireman Operation Phase) (2EFS):

Ввод 2EFS активирует 2^{ую} фазу режима перевозки пожарных подразделений, где цепь безопасности дверей будет шунтирована. Ввод 2EFS подключен к пружинному ключу включения возврата. Ключ включения 2EFS должен удерживаться до тех пор, пока кабина не начнет двигаться. Кнопку приказа нужно удерживать 3 секунды для того, чтобы кабина начала движение к цели. Если контакты двери не замкнулись в течение этих 3с, будет активировано байпасное (обходное) шунтирование двери в режиме перевозки пожарных подразделений (не обычное шунтирование двери). Кнопка приказа и ключ включения 2EFS должны удерживаться до тех пор, пока не начнется движение кабины. С началом движения зуммер отключится. Двери откроются автоматически.

Возврат в нормальный режим работы (NOR):

Последовательность “2EFS off, 1EFS off, EFK off at EFO-P” переключает назад в нормальный режим.

Альтернативный вариант: Если кабина находится в режиме EFO-P с открытыми дверями, 2EFF, 1EFS и EFK можно одновременно отключить для выхода из EFS.

Обходное шунтирование дверей в режиме перевозки пожарных подразделений (Fireman Door Bypass Bridge):

Следующие контакты будут шунтироваться: ЕЕС (Контакт аварийного выхода [крыша каби-

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 48 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

ны)), ESB (кнопка аварийной остановки [COP-приказной аппарат]), GS (Контакт дверей [двери кабины], DS (выключатель дверей [двери шахты]).

Выходы шунтирования:

выход RSL	Для уст-ва	NOR	OpMode EFO (повторный вызов)	OpMode EFS Режим	Вход OpMode EFS и 2EFS и приказ в течение 3с и DS разомкнут .
810 DESBR	ESB	-	Вкл.	-	-
812 DEECR	EEC	-	Вкл.	Вкл.	Вкл.
811 DDSR1	DS	-	-	-	Вкл. до тех пор, пока двери не откроются первый раз.
974 DDSR2	GS	-	-	-	Вкл. до тех пор, пока двери не откроются в первый раз.
(813 DSGSR)	резервный.	-	-	Вкл.	Вкл.

Входы DEMERC и DDSRC контролируют шунтирование (bypass). В случае сбоя рабочий режим NAV будет активным (события 0107 или 0108).

Входы шунтирования (ожидаемые уровни):

вывод RSL	Для устройства	не EFO & не EFS	Режим EFO	режим EFS (1EFS)	Режим EFS (2EFS и DDSR1 (io 811) активные)	Номер события, (если сбой).
971 DEMERC	ESB / EEC	высокий	-	-	-	0108
970 DDSCR	GS / DS	высокий	высокий	высокий	-	0107

Примечание: DDSCR(IO970) и DEMERC(IO971) есть только в EFS_TYP=12. Этих входов/выходов больше нет в других опциях EFS-TYP.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 49 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

2.24 FCL – Полное собирательное движение с приоритетным обслуживанием приказов для Кореи

Введено в версии GAA30780DAG.

Эта функция позволяет приказам иметь приоритет над вызовами. Например, зарегистрированные вызовы не будут обслуживаться даже, если есть вызовы, пока не будут обслужены все зарегистрированные приказы, но регистрация дополнительных вызовов возможна. Если вызов находится в том же направлении на площадке, на которой кабина останавливается по приказу, то такой вызов будет обслужен. (Эта функция служит для защиты неприкосновенности личной жизни в мотелях). Чтобы включить эту функции и во время движения, выберите **OPERAT=6**. Эта функция работает только для симплекс.

Параметр:

Группа	Название	значение	описание
1-SYSTEM.	OPERAT	0	FCL (полное собирательное движение)
		1	DCL (Собирательное движение вниз)
		2	SAPB (Одиночная автоматическая нажимная кнопка)
		3	SAPB с индикацией прибывающей кабины
		4	FCL, удалить приказы и вызовы по прибытии
		5	FCL с единой кнопкой для обоих направлений
		6	FCL с приоритетным обслуживанием приказов (только для симплекс)

2.25 HAD – Обнаружение проникновения в шахту

Если двери кабины закрыты, а шахтные двери открываются на время более, чем 4 секунды, будет активирован режим OCSS HAD. После того, как двери шахты закроются, кабина будет двигаться к следующему этажу (фиктивные двери и активные FPD двери будут пропускаться) на скорости выполнения режима эвакуации и откроет двери на время DAR-T. Затем кабина блокируется до тех пор, пока не будут активированы на время более чем 4 секунды ERO, TCI или PES. Остановки внутри 1LS или 2LS никогда не будут целью для пробега в эвакуационном режиме (исключение: лифт на 2 остановки).

2.26 HCC - Аннулирование вызовов

Введено в версии GAA30780DAB.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 50 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

Эта функция позволяет пассажиру аннулировать вызов, если кнопка вызова была нажата по ошибке.

Имеется два способа аннулировать вызов. Используйте **EN-HCC**, чтобы выбрать один из этих способов:

Параметр:

Группа	название	значение	описание
2-OCSS.	EN-HCC	0	Аннулирование вызова невозможно
		1	Вызов аннулируется, если эту кнопку вызова нажать еще раз.
		2	Вызов аннулируется, если кнопка вызова нажата еще два раза (в течение, примерно, 1 секунды).

Примечание: Вызов не будет аннулирован при нижеследующих условиях:

- EN-HCC=1, если вновь нажать на ту же самую кнопку вызова в течение 500мсек.
- EN-HCC=2, если интервал между двумя нажатиями на кнопку вызова больше, чем 1сек для EN, 2сек для JIS.
- Если JIS, в режиме EFS или имеется только один приказ.

2.27 Обнаружение залипания кнопки вызова

Введено, начиная с версии GAA30780DAG.

Залипание кнопки может быть вызвано механической неисправностью или намеренным действием пассажира (HB-DOB). Особенно часто залипание кнопки может происходить с кнопкой приказа и DCB (кнопкой закрытия дверей) и т.д. Поэтому нам нужно разделить обнаружение залипшей вызывной кнопки от обнаружения залипания приказной кнопки и кнопки DCB и добавить регулируемый таймер параметра (HBDOB-T). Регулируемый таймер параметра можно использовать для того, чтобы отличать механическое нарушение от намеренного действия пассажира. Например, после того, как кабина прибыла на этаж по вызову, отключается соответствующая подсветка для каждого типа команды, который будет удален, и если входной сигнал от кнопки вызова все еще идет до истечения времени HBDOB-T, залипшая кнопка вызова будет обнаружена. В это время, ERR_0112 событие (Залипание HB) будет установлено в качестве информационного события.

Например, если мы примем, что максимальное время случайного нажатия пассажира составляет 3 минуты из нашего опыта. То мы можем установить HBDOB-T, равное 180 сек. В этом случае залипание вызывной кнопки для соответствующего этажа может быть обнаружено после истечения времени HBDOB-T.

Группа	Название	значение	Описание
2-OCSS	HBDOB-T	180	Задержка HB DOB 10 - 255 секунд до кнопки вызова обнаружена как залипание и работа отменена

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 51 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

2.28 SHO- Режим Shabat (Суббота)

1. В день Shabat (Суббота) лифты будут автоматически работать в соответствии с установленной программой.

Не будет возможности вызвать или направить кабину при помощи нажимной кнопки. Кабина будет останавливаться на всех этажных площадках, как это установлено в программе, подождет определенное время на площадке и затем автоматически поедет на следующую остановку.

2. Программа Shabat будет включаться и отменяться двухпозиционным переключателем (ON-OFF/ВКЛ.-ВЫКЛ.), находящимся на панели управления главного этажа и контактом электрического таймера, установленного в контроллере.

Когда переключатель установлен в положение "ON" - "ВКЛ.":

- Кнопки приказа и вызова становятся нерабочими.
- Лифт отключается от группового режима работы.
- Лифт отвечает на существующие приказы, после чего возвращается на главный этаж, двери открываются и остаются открытыми.
- Когда электрический контакт таймера замкнут, то запускается специальный режим shabat (суббота) и лифт перемещается и останавливается на каждом этаже в обоих направлениях автоматически или когда он запрограммирован в соответствии с настройкой разрешенной маски (mask) спецрежима.

3. Кабина будет освещена в течение всего времени, пока лифт будет находиться в программе shabat.

Все световые индикаторы, включая указатели положения (опция с неотключенными PI), выключены. Одно единственное исключение - это стрелки направления, которые будут меняться всякий раз, когда кабина будет должна изменить направление на одной из крайних остановок.

4. В качестве опции, зуммер будет предупреждать пассажиров за две секунды до начала закрытия дверей, и во время закрытия дверей.

I/O (вводы / выходы) - номера:

по.	название	описание	тип
666	SHAC	Переключатель для инициации режима Shabat (Суббота)	ВВОД
667	SHAT	Таймер для запуска автоматического движения кабины	ВВОД
668	SHLC	Световая индикация режима Shabat в кабине	ВЫВОД
751	SHBUZ	Зуммер закрытия дверей в режиме Shabat	ВЫВОД
752	SHLN	Световая индикация режима Shabat в холле	ВЫВОД

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 52 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

Установочные параметры:

группа	название	значение	описание
2-OCSS	SHO-POS		Положение пуска (вестибюль) для режима Shabat
	SHO-PI		Если установлен на 1, то PI (указатель положения) отключен во время режима Shabat
	SHO-Mask		Если установлен на 0, кабина будет останавливаться на каждом этаже в обоих направлениях и открывать все двери, имеющиеся на этом этаже Если установлен на 1, то будет применена разрешенная маска SHO
5-DOORS	SHO-T		Регулируемое время двери для каждой остановки, кроме главного этажа
	SHO-LT		Регулируемое время двери для остановок на главном этаже

Маска специального режима работы

Нажав М 1 3 3 4 на сервис-туле, можно установить маску специального режима работы :

Дисплей будет выглядеть следующим образом:

At SUDFR WUDFR
00 0000 0000

S - означает режим Shabat , W - режим «Дикая кабина.

U означает остановку в направлении вверх;

D означает остановку при движении вниз;

F означает, что будет открываться передняя дверь;

R означает, что будет открываться задняя дверь.

2.29 WDOB/WDCB - DOB/DCB для инвалидов-колясочников

Эта функция является требованием Японии по увеличению времени двери отдельно для людей с ограниченными физическими возможностями.

Время двери для кнопки DOB (WDOB) для инвалидов увеличивается до EXT-C.

Остальные операции такие же, как у обычной кнопки DOB/DCB.

Примечание: Эта функция доступна только для 3-проводной системы двери

Номера I/O:

Ю	Символ	Описание	Начиная с	Def	Тип	Место
1166	WDOB	Кнопка открывания двери для колясочников		0	in	кабина
1167	WDCB	Кнопка закрывания двери для колясочников		0	in	кабина
1168	WDOBL	Подсветка кнопки открывания двери для инвалидов-колясочников		0	out	кабина
1169	WDCBL	Подсветка кнопки закрывания двери для инвалидов-колясочников		0	out	кабина
1170	RWDOB	Кнопка открывания задней двери для инвалидов-колясочников		0	In	кабина

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 53 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

IO	Символ	Описание	Начиная с	Def	Тип	Место
1171	RWDCB	Кнопка закрывания задней двери для инвалидов-колясочников		0	In	кабина
1172	RWDOB L	Подсветка кнопки открытия задней двери для инвалидов-колясочников		0	out	кабина
1173	RWDCB L	Подсветка кнопки закрытия задней двери для инвалидов-колясочников		0	out	кабина

2.30 Обслуживание инвалидов-колясочников (Wheel Chair Service) (WCS)

Введено с версии GAA30780EAE

Если имеется расширенный приказ и IO 1165 WISS активный (**WISS=01 0**), то кабина находится в режиме WCS. В этом случае, кабина обходит все вызова и обслуживает только приказы.

Время двери для инвалида-колясочника кнопки DOB (WDOB) увеличивается до **EXT-C**.

Во время периода независимого обслуживания инвалида-колясочника, включается или Световая индикация независимого обслуживания (Independent Lights) (INL) или световая индикация Нон-стоп (Non-Stop Lights) (NSL) в кабине или в холле в соответствии с установкой параметра.

Если нажата кнопка расширенного (увеличено время) приказа, стандартные приказы могут регистрироваться одновременно с параметром **CB-EXT=1**. Одновременно зарегистрированные стандартные приказы, могут отменяться нажатием на расширенную кнопку приказа с параметром **EN-CK=4, 5**.

Установочные параметры:

Группа	название	значение	Описание
2-OCSS	INL-TYP	0,1	Тип независимой подсветки 0 INLH горит во время режима ISC +1 INLH горит во время режимов WCS, EHS, EMT Примечание: I/O 597 INLH
	NSL-TYP	0,1	Тип подсветки «Нон-стоп» 0 NSLC горит во время режима АТТ NSLH горит во время режима LNS +1 NSLH горит во время режимов WCS, EHS, EMT Примечание: I/O 595 NSLC, 741 NSLH

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 54 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

	CB-EXT	0-2	Одновременная регистрация / отмена стандартных/расширенных приказов 0 Регистрация – зарегистрированы отдельно Отмена - Отменены оба (с EN-CK=1~3) Отмена - отменены отдельно (с EN-CK=4~6) 1 Регистрация - стандартный приказ регистрируется, только когда кнопка стандартного приказа нажата - оба приказа регистрируются, когда кнопка расширенного приказа нажата Отмена - стандартный приказ отменяется только, если кнопка стандартного приказа нажата - оба приказа отменяются, если нажата кнопка расширенного приказа 2 Регистрация – оба приказа регистрируются (с параметром EN-CK=4~6) Отмена - оба приказа отменяются (с параметром EN-CK=4~6) Примечание: CB-EXT=2 доступен с EN-CK=4,5,6.
--	--------	-----	---

I/O-Номера:

по.	название	описание	тип	местоположение	начиная с версии
1165	WISS	Ключ-контакт независимого режима обслуживания инвалидов-колясочников	Ип/ввод	кабина	EAE

2.31 Удержание двери в открытом состоянии с помощью Trunk Key (DH-Trunk)

Введено в GAA30780EAE

Если trunk размыкается во время остановки кабину вводом TRUNK от ключа-контакта, режим [DHB] немедленно устанавливается, и время удержания двери в открытом состоянии увеличивается. В режиме [DHB], на дисплее сервис тула отображается “[DHB]”. Эта функция соответствует JEAS-A514B (Стандартный пересмотр 03-02) “Стандарт для лифта с TRUNK”.

Методы работы TRUNK выполняются следующим образом.

- Время открывания двери составляет, примерно, 30 секунд на этаже, где лифт останавливается, если TRUNK дверь открылась.
- Если нажата кнопка открывания двери с открыванием двери TRUNK, время открывания двери может быть увеличено еще, примерно, на 30 секунд.
- Кабина может немедленно уехать с этажа, немедленно закрыв двери, нажав на кнопку закрывания двери.
- С открытой дверью TRUNK, лифт будет работать как в нормальном режиме.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 55 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

Время удержания двери в открытом состоянии за счет TRUNK составляет, примерно, 30 секунд (DHB_TK-T Setting) начиная с TRUNK ввода. Когда это время истекает, режим [DHB] возвращается в исходное положение и дверь автоматически закрывается. В этом случае, в течение периода с начала закрывания двери за пять секунд до начала закрывания двери, зуммер перегруза в кабине (BUZ) сообщает о закрытии двери. Кроме этого, с помощью сервис тула можно изменить опцию «с или без сигнала зуммера до закрывания двери». Если приказ присвоен, за 30 секунд до истечения времени удержания двери в открытом состоянии, кнопка закрывания двери нажата, режим [DHB] возвращается в исходное положение и происходит закрывание двери. В групповом режиме работы, все присвоенные вызова немедленно переводятся на другие кабины, если установлен режим [DHB].

Примечание. Эта функция относится к задней двери.

Параметр:

Группа	название	значение	Описание
5. DOORS	DHB_TK-T	30	Время удержания двери в открытом состоянии для Trunk Key: 0 (1) 254 сек 0, 255 Отключено
	DS-TKBUZ	0	0: Звук 1: Нет звука

И/О-Номера:

по.	название	описание	тип	поло- жение	начиная с
1161	TRUNK	Ключ-контакт Trunk	In/ввод	кабина	EAE

2.32 Восстановление положения после сбоя электропитания

Восстановление начального положения требует следующей регулировки или оборудования:

PCB	условие
GECB	• SPBx & инкодер аварийной эвакуации & DZI или • PRBB (плата буфера удержания положения) или • параметр EN-BAK = 1 *
GECB_II	• BCB_II/III & инкодер для аварийной эвакуации или • параметр EN-BAK = 1 *
LCB_IIC	• стандарт * (не для OVF10/OVF20CRO) • DZ (датчик дверной зоны) должен быть активным в течение 3сек. после включения питания

* Восстановление положения только на DZ, если кабина не двигалась до и во время сбоя питания.

Относительно EFS и восстановления положения смотри главу 2.21!

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 56 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

3 Энергосбережение

3.1 Отключение указателя положения во время режима парковки

Введено, начиная с версии GAA30780DAG.

Указатель положения отключается для паркующейся кабины ключом парковки PKS.

группа	название	значение	описание
2-OCSS	PKS-OPT	1	Указатель положения в режиме парковки 0: Указатель положения остается включенным 1: Указатель положения выключен

3.2 Экономия энергии при работе дверей

Введено в GAA30780DAH

Когда двери не работают в течение 1 минуты, система дверей отключает питание двигателя, чтобы сократить потребление энергии.

В зависимости от механики дверей, ПО можно сконфигурировать так, чтобы отключать электродвигатель двери на время, пока дверь закрыта, открыта или и то и другое.

Group	название	значение	Описание
5-DOOR	DOOR-PWR	1,2,3	0 нет режима экономия энергии 1 режим сбережения энергии на время полного закрытия двери 2 режим сбережения энергии на время полного открытия двери 3 режим сбережения энергии на время полного открытия или закрытия

Если цепь безопасности размыкается, когда ЗАКРЫТАЯ дверь находится без питания, то дверь получает команду закрыться, чтобы цепь безопасности снова замкнулась. Это необходимо, чтобы надежно обнаружить случай HAD. Если это происходит три раза на одном этаже, то регистрируется событие “0323 FDOOR /Deen” и функция энергосбережения для закрытых дверей отключается до отбытия с текущего этажа.

На другом этаже функция энергосбережения будет снова включена.

Если дверь кабины уходит из положения ОТКРЫТО (например, потерян сигнал DOL), дверь кабины получит команду на повторное открытие, чтобы не доставлять неудобства пассажирам.

Если это происходит три раза на одном этаже, то регистрируется событие “0324 RDOOR /Deen” и функция энергосбережения для открытых дверей отключается до отбытия с текущего этажа.

На другом этаже функция энергосбережения (Door Energy Saving) будет снова включена.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 57 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

3.3 Энергосбережение на приводе

После регулируемого отрезка времени, привод получает команду на отключение своего отсека питания.

При регистрации команды, привод вновь включается.

Группа	название	Знач.	Описание
4-DRIVE	PDR-D	4 - 42	Минуты

До версии GAA30780DAG, нижний допуск PDR-D составлял 15 минут.

Начиная с версии GAA30780DAH, нижний предел PDR-D составляет 4 минуты.

3.4 LR – Освещение кабины

После регулируемого отрезка времени, освещение кабины отключается.

Группа	название	Значение	Описание
1-SYSTEM	LR-T	20	Время, после которого освещение кабины отключается
	LR-MODE	0, 2	0 LR-T в “секундах”. Используется для СИД- ламп 2 LR-T в “минутах”. Используется для флуоресцентных ламп, которые не разрешается включать слишком часто.

3.5 RGEN – Дисплей регенеративного режима

Дисплей регенеративного режима используется для отображения того, сколько экономится энергии благодаря регенеративному режиму работы. Эта функция действует, начиная с версии GAA30780DAK.

3.5.1 Параметры настройки

Группа	название	Знач.	Описание
2-OCSS	RGEN_TYP	1	Тип дисплея состояния регенерации энергии 0 Отключен 1 Прямой уровень - Прямое управление портом (Level 3 => port 3) 2 Битовый контроль декодированного уровня/Decoded level bit control (Уровень 3 => порты 1 & 2 вкл., другие выкл.)
	RGEN_LVL	1	Счет уровней дисплея состояния регенерации 0 Отключен 1-100 Дисплей уровня (0: нет регенерации, диапазон уровня = 100%/уровень счета)

Регенеративный статус	Уровень	ID порта (RGEN_xx)								
		D1	D2	D3	D4	D5	D6	D7	D8	D9
0 ~ 2%	0	Выкл /off	off	off	off	off	off	off	off	off
3 ~ 9%	1	Вкл/on	off	off	off	off	off	off	off	off
10 ~ 19%	1	on	off	off	off	off	off	off	off	off
20 ~ 29%	1	on	off	off	off	off	off	off	off	off
30 ~ 39%	1	on	off	off	off	off	off	off	off	off
40 ~ 49%	1	on	off	off	off	off	off	off	off	off
50 ~ 59%	1	on	off	off	off	off	off	off	off	off
60 ~ 69%	1	on	off	off	off	off	off	off	off	off
70 ~ 79%	1	on	off	off	off	off	off	off	off	off
80 ~ 89%	1	on	off	off	off	off	off	off	off	off
90% ~	1	on	off	off	off	off	off	off	off	off

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 59 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

Пример настройки параметра: 10-уровневый контроль ламп

RGEN_TYP=1 & RGEN_LVL=10: диапазон между уровнями = 10% (100%/RGEN_LVL (10))

Регенеративный статус	Уровень	ID порта (RGEN_xx)								
		D1	D2	D3	D4	D5	D6	D7	D8	D9
0 ~ 2%	0	off	off	off	off	off	off	off	off	off
3 ~ 10%	1	on	off	off	off	off	off	off	off	off
11 ~ 20%	2	off	on	off	off	off	off	off	off	off
21 ~ 30%	3	off	off	on	off	off	off	off	off	off
31 ~ 40%	4	off	off	off	on	off	off	off	off	off
41 ~ 50%	5	off	off	off	off	on	off	off	off	off
51 ~ 60%	6	off	off	off	off	off	on	off	off	off
61 ~ 70%	7	off	off	off	off	off	off	on	off	off
71 ~ 80%	8	off	off	off	off	off	off	off	on	off
81 ~ 90%	9	off	off	off	off	off	off	off	off	on
91% ~	10	off	off	off	off	off	off	off	off	on

Пример настройки параметра: 10-уровневый контроль цифрового дисплея

RGEN_TYP=2 & RGEN_LVL=10: межуровневый диапазон = 10% (100%/RGEN_LVL (10))

Регенеративный статус	Уровень	ID порта (RGEN_xx)								
		D1	D2	D3	D4	D5	D6	D7	D8	D9
0 ~ 2%	0	off	off	off	off	off	off	off	off	off
3 ~ 10%	1	on	off	off	off	off	off	off	off	off
11 ~ 20%	2	off	on	off	off	off	off	off	off	off
21 ~ 30%	3	on	on	off	off	off	off	off	off	off
31 ~ 40%	4	off	off	on	off	off	off	off	off	off
41 ~ 50%	5	on	off	on	off	off	off	off	off	off
51 ~ 60%	6	off	on	on	off	off	off	off	off	off
61 ~ 70%	7	on	on	on	off	off	off	off	off	off
71 ~ 80%	8	off	off	off	on	off	off	off	off	off
81 ~ 90%	9	on	off	off	on	off	off	off	off	off
91% ~	10	off	on	off	on	off	off	off	off	off

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 60 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

4 Функции безопасности.

4.1 Обзор

Эта система обеспечивает широкий спектр методов обеспечения безопасности с учетом всевозможных конфигураций здания. В следующих разделах дан обзор различных методов обеспечения безопасности.

- Считывание индивидуальных карточек в кабине (Car Call Card Reader Operation) (CRO).
- Считывание индивидуальных карточек в холле (Hall Call Card Reader) (HCRO).
- Безопасный доступ в кабину (Car Security Access) (SAO).
- Отключение приказов (Car Call Cutoff).
- Отключение вызовов (Hall Call Cutoff).
- Опции безопасности EMS (EMS Security Options).

4.2 CRO- Режим считывания с индивидуальных карточек для отдачи приказов в кабине

Сейчас наиболее важным моментом является обеспечение полного собирательного режима . Вводы CRS п (защита считывания карточек) следуют теперь схеме подсчета открываний OTIS 2000 (аналогично вызовам) и являются полностью избирательными.

Маска считывающего устройства (Card Reader Mask) была расширена для того, чтобы обеспечить большее количество опций:

1-ая строчка дисплея SV выглядит теперь таким образом:

CLD- CLD-

«С» бит, если установлен, определяет, что этот приказ всегда разрешен, независимо от состояния вводов считывающего устройства.

«L» -бит, если установлен, принуждает кабину двигаться в вестибюль, если активирована кнопка DOB, когда кабина стоит на этажной площадке с закрытой соответствующей дверью

«D» -бит, если установлен, активирует кнопку DOB, даже если дверь закрыта. Любая настройка «L»-бита игнорируется.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 61 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

Установочные параметры:

Группа	название	значение	описание
9-SECURITY (БЕЗОПАСНОСТЬ)	EN-CRO	0	Режим считывания индивидуальных карточек не активирован.
		1	Считывание карточек через контакт CRC. Применимо ко всем этажным площадкам при «С»-бите, не установленном на 1.
		2	Считывание карточек через контакты CRS п. Применимо ко всем этажным площадкам с «С»-битом, не установленном на 1.
		3	Сочетание 1 и 2, поэтому CRC и CRS п могут использоваться одновременно Примечание: Если ввод CRSn установлен на 00-0, то соответствующий этаж будет защищен от доступа.
		4	Режим считывания индивидуальных карточек не включен.
		5	как 1, но ISC отменит любую CRS защиту.
		6	как 2, но ISC отменит любую CRS защиту.
		7	как 3, но ISC отменит любую CRS защиту.

I/O-номера:

номер	название	описание	тип
639	CRC	Общий контакт устройства считывания карточек.	In/*ввод
665	BOS	Boss отменит вводы, отменит контакты CRS п, но не контакт.CRC	in
1020	LDOS	Выключатель открывания дверей в вестибюле определяет двери, которые нужно открыть, когда кабина возвращается в вестибюль, т.к. слабый сигнал, поступающий от DOB на защищенном этаже = передние двери, сильный = задние двери	in
480 - 511	CRS00 - CRS31	Защита считывания карточек (Кабина) для этажей 0-31	in
4632	CRS32	Защита считывания карточек (Кабина) 32	in
...	...		...
4699	CRS 99	Защита считывания карточек (Кабина) 99	in

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 62 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

4.3. HCRO - Считывание индивидуальных карточек для вызовов

Сейчас можно установить несколько опций для вводов безопасности SECxx

- EN-HCRO=1..3 определяет, что эти вводы работают как вводы устройств считывания с карточек, разрешая прием вызовов.
- EN-HCRO=5..7 определяет, что эти вводы работают как вводы безопасности, отключая вызовы и аннулируя их, если соответствующий этаж защищен.

Установочные параметры:

ГРУППА 9-SECURITY (безопасность).

EN-HCRO	описание	Нормальные вызовы	вызовы ЕНС
0	Нет режима считывания индивидуальных карточек.	Всегда разрешено	Всегда разрешено.
1	Нормальные вызовы, только если ввод SEC п работает, вызовы ЕНС всегда разрешены.	если SEC работает	Всегда разрешено.
2	Вызовы ЕНС, если ввод SEC п действует, нормальные команды всегда разрешены.	Всегда разрешено	если SEC работает.
3	Все типы вызовов только, если действует ввод SEC п	если SEC работает	если SEC работает.
4	Нет режима безопасности	Всегда разрешено	Всегда разрешено.
5	если работает ввод SEC п, нормальные вызовы отключены.	SEC отключена	Всегда разрешено
6	если действует ввод SEC п, вызовы ЕНС отключаются.	Всегда разрешено.	SEC отключена
7	если действует ввод SEC п, все типы вызовов.	SEC отключена.	SEC отключена

Примечание:

- “если SEC работает ” означает, что ввод SEC для соответствующего проема должен сработать для того, чтобы ввести вызов на этом этаже.
- “SEC отключена” означает, что вызов отключается, когда срабатывает ввод SEC для этого открывания. Существующий вызов будет удален.

И/О-Номера:

номер.	название	описание	тип
1022	HCRC	разрешает доступ ко всем этажным площадкам, когда работает.	ввод
512 - 543	SEC 00- 31	Защита считывания карточек (холл) для этажей 0-31.	ввод
4732	SEC 32	Защита считывания карточек (холл) 32	ввод
...	...		...
4799	SEC 99	Защита считывания карточек (холл) 99	ввод

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 63 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

4.4 ССО -Отключение приказов

Активизация этой функции отключит все приказы, как для стандартного, так и для расширенного набора приказов). Кабина остается в группе. Выключатель может находиться в цепи кабины или холла

И/О-Номера:

номер	название	описание	тип	место
610	ССОС	Отключение приказов из кабины по умолчанию = 01-0	ввод	кабина
611	ССОН	Отключение приказов из холла по умолчанию = 01-0	ввод	холл

4.5 НСО - Отключение вызовов

Активизация этой функции отключит все вызовы (Up (вверх), Down (вниз), EHS) как для стандартных , так и для расширенных вызовов Кабина остается в группе. Выключатель может находиться в цепи кабины, холла, или группы

И/О-Номера:

номер	название	описание	тип	место
746	НСОС	Отключение вызовов из кабины По умолчанию = 01-0	ввод	кабина
612	НССО	Отключение вызовов из холла По умолчанию = 01-0	ввод	холл
613	ГССО	Отключение команд в группе По умолчанию = 01-0	ввод	холл

4.6 CHCS – Выключатель отключения вызовов

Активизация этой функции отключит все вызовы (Up (вверх), Down (вниз), EHS) для стандартных, а также для расширенных вызовов. Приказы разрешены.

Если для кабины нет следующей команды, она паркуется с открытыми дверями на последнем обслуженном этаже. Кабина выходит из групповой работы и отображается режим – это CHCS. Этот режим можно активировать с помощью тумблерного выключателя в линии кабины.

И/О-Номера:

номер	название	описание	тип	место
618	CHСС	Отключение вызовов из кабины	вход	кабина

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 64 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

4.7 Опции защиты через EMS

Теперь можно установить несколько вариантов для этажей, запрещенных через EMS.

Установочные параметры:

Группы	название	значение	описание
9-SECURITY (ЗАЩИТА)	EMS-SEC	0	никакие опции не включены
		1	ISC отменяет защиту приказов через EMS
		2	Ожидающие команды не удаляются, когда доступ на площадку защищен
		3	опции 1 и 2 вместе
		4	маска защиты EMS не удаляется, если EMS (система управления лифтами) переходит в автономный режим работы
		5	опции 1 и 4 вместе
		6	опции 2 и 4 вместе
		7	опции 1, 2 и 4 вместе

Для Австралии был включен новый ввод, который позволил обслуживающему персоналу получать доступ к крайним этажам. Когда этот ввод действует, отменяются все отключения команд и функции защищенного доступа через EMS, относящиеся к крайним этажам.

И/О-номера:

по.	название	описание	тип
1021	MAS	Выключатель доступа для проведения техобслуживания	ВВОД

4.8 Режим незаконного проникновения для Гонконга

Эта функция имеется, начиная с GECB версии программного обеспечения GAA30780DAC. 3-позиционный переключатель переведет лифт в режим защиты от незаконного проникновения (Anti Burglar Operation) возвратив его без остановок на заранее predetermined этаж, и оставит его там с закрытыми дверями до тех пор, пока дверь не получит команду на открытие от 3-позиции переключателя.

Во время этого режима работы на дисплее Сервис Тула отображается режим работы 'ROT'.

Установочные параметры (Безопасность):

Группа	название	значение	описание
9-SECURITY (ЗАЩИТА)	RIOT-P		Нужно установить на желаемый этаж возврата режима Anti Burglar (Незаконного проникновения)

Номера И/О:

номер	название	описание	тип
1041	ADON	Переключатель режима «Anti Burglar»r ВКЛ.	ВВОД
1042	ABDO	Выключатель открывания дверей в режиме «Anti Burglar».	ВВОД

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 65 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

4.9 SAO – Режим защиты доступа на этаж из кабины

4.9.1 Описание.

Каждую кнопку этажа в кабине можно защитить, снять защиту или сделать сброс. Если кнопка этажа в кабине защищена, она не будет регистрировать команду до тех пор, пока не будет правильно введен 3-значный цифровой код на приказном аппарате в течение определенного периода времени после нажатия защищенной кнопки в кабине.

Когда предпринимается попытка зарегистрировать приказ на «запрещенный этаж», на COP загорается лампочка «этаж запрещен». Эта лампочка будет гореть в течение 5 секунд, или до тех пор, пока не будет введен правильный код доступа.

Выбор и изменение кодов доступа на этаж и заблокированных состояний выполняется на приказном аппарате с помощью переключателя «Защищенный доступ для кабины».

Активирование незащищенных, но не «сброшенных» этажных площадок проводится с использованием переключателя «Защищенный доступ на этажи для группы», который находится в холле или вестибюле. Это активирование подтверждается включением лампочки "group secured"/защита для группы в холле.

В зависимости от выбранного состояния защиты, этаж может быть всегда запрещен или запрещен только на период действия переключателя Group Secure Access GSA (защищенный доступ для группы).

Во время ввода 3-значного цифрового кода нажатие на кнопку приказа с целью ввода кода будет сопровождаться зуммером (Car Secure Access Buzzer).

Основной код (параметр D1-3) разрешает доступ на все запрещенные (защищенные) этажи.

4.9.2 Определение терминов

Этаж присвоен код: Если функция Group Secure (Защита для группы) включена, должен быть введен код этажа, для того чтобы получить доступ на этот этаж.

Этаж защищен: Код этажа должен быть введен в любом случае для получения доступа на этаж.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 66 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

4.9.3 Выполнение операций.

Присвоение кода доступа этажной площадке:

1. Установить переключатель Car Secure Access CSA (защищенный доступ для кабины) в положение SECURE (Запрещено).
2. Нажать кнопку того этажа в кабине, доступ на который должен быть защищен.
3. Использовать до шести кнопок кабины для того, чтобы ввести основной 3-значный основной цифровой код доступа.
4. Использовать до шести кнопок кабины, чтобы ввести желаемый 3-значный цифровой код доступа на этаж.
5. Отпустить переключатель защищенного доступа для кабины на этажи (CSA).

Этажная площадка подготовлена к защите. Если функция GSA(защищенного доступа для группы) активирована, то доступ к этажу будет возможен только после ввода кода доступа.

Снятие кода доступа с этажной площадки:

1. Установить переключатель CSA в положение «СБРОС» (CLEAR).
2. Нажать приказную кнопку того этажа, с которого нужно снять защиту.
3. Использовать до шести кнопок кабины, чтобы ввести основной 3-значный код доступа.
4. Отпустить переключатель CSA (защищенного доступа для кабины)

Теперь защита с этажа снята, и к нему можно иметь нормальный доступ.

Изменение статуса этажа на «защищенный»:

1. Установить ключ включения CSA в положение SECURE (Запрещено).
2. Нажать кнопку в кабине этажа, который должен быть заблокирован.
3. Использовать до шести кнопок кабины для ввода 3-х цифрового кода доступа на этаж.
4. Отпустить ключ включения CSA.

Теперь этаж защищен от доступа, независимо от статуса переключателя GSA (Защищенный доступ для группы), и на него можно получить доступ только после ввода кода доступа.

Изменение статуса этажа на «незащищенный»:

1. Установить переключатель CSA в положение СБРОС (CLEAR).
2. Нажать кнопку того этажа в кабине, который должен быть разблокирован.
3. Использовать до шести кнопок кабины, чтобы ввести 3-х значный цифровой код доступа на этаж.
4. Отпустить ключ включения CSA.

Теперь этаж готов к защите. Если функция GSA активирована, на этаж можно получить доступ только вводом кода доступа.

Чтобы активировать режим защищенного доступа для незащищенных этажей:

1. Установить переключатель GSA (защищенный доступ для группы) в положение ON (ВКЛЮЧЕНО).
2. Все этажи, у которых имеется присвоенный код доступа, будут теперь доступны только при правильном вводе кода доступа на эти этажи.

Чтобы деактивировать режим Secure Access (Защищенный доступ) для не защищенных этажей:

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 67 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

1. Установить переключатель Group Secure Access (Защищенный доступ для группы) в положение OFF (ВЫКЛ.).
2. Все этажи, у которых имеется присвоенный код доступа и, которые находятся в незащищенном состоянии, теперь будут доступны для всех пассажиров.
3. Все этажи, которые имеют статус защищенных, все равно будут доступны только при вводе своего кода доступа на этаж.

4.9.4 Настройка

И/О-номера:

по.	название	описание	тип
761	CSA1	Car Secure Access Button 1/Кнопка 1 защищенного доступа - кабина	ВВОД
762	CSA2	Car Secure Access Button 2/ Кнопка 2 - защищенного доступа - кабина	ВВОД
763	CSA3	Car Secure Access Button 3/ Кнопка 3 защищенного доступа - кабина	ВВОД
764	CSA4	Car Secure Access Button 4/ Кнопка 4 защищенного доступа - кабина	ВВОД
765	CSA5	Car Secure Access Button 5/ Кнопка 5 защищенного доступа - кабина	ВВОД
766	CSA6	Car Secure Access Button 6/ Кнопка 6 защищенного доступа - кабина	ВВОД
767	CSAC	Car Secure Access Clear Keyswitch / Переключатель удаления защищенного доступа - кабина	ВВОД
768	CSAK	Car Secure Access Secure Keyswitch/ Переключатель включения защищенного доступа на этаж - кабина	ВВОД
769	CSAL	Car Secure Access Lamp/ Сигнальная лампа защищенного доступа на этаж - кабина	ВЫВОД
770	GSAK	Group Secure Access Keyswitch / Переключатель защищенного доступа на этаж - группа	ВВОД
771	GSAL	Group Secure Access Lamp /Сигнальная лампа защищенного доступа на этаж - группа	ВЫВОД
961	CSABUZ	Car Secure Access Buzzer / звуковой сигнал защищенного доступа на этаж - кабина	ВЫВОД

Установочные параметры:

Группа	название	значение	описание
9-SECURITY (ЗАЩИТА)	SACTYP	0	SAC отключен
		1	SAC включен, ISC не отменит SAC
		3	SAC включен, ISC отменит SAC
		5	SAC включен, ISC не отменит SAC, этажи могут быть очищены только, если действует защита (GSAK вкл.)
		7	SAC включен, ISC отменит SAC, этажи могут быть очищены только, если действует защита (GSAK вкл.)
	SAC-D1		SAC Основной код Digit 1(Цифра 1)
	SAC-D2		SAC Основной код Digit 2
	SAC-D3		SAC Основной код Digit 3

Сигналы CSA1 - CSA 6 обычно программируются на один и тот же адрес и штыревой контакт, что и кнопки кабины, используемые для Этажей 1 - 6 (CB1-CB6).

Сигналы CSAC и CSAK подсоединены к 3-позиционному переключателю, расположенному на COP (приказном аппарате) и сигнал CSAL индицируется на COP.

CSABUZ – это зуммер, также находящийся на COP.

Сигналы GSAK и GSAL обычно находятся в холле.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 68 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

4.9.5 Ограничения

В настоящее время этот режим может использоваться только для лифтов с одним COP (приказным аппаратом), но режимы, такие как Full Selective (полный собирательный), Semi Selective (полусобирательный) или Double Door Operation (с проходной кабиной) возможны.

I/Os CS1-CSA6 могут не соотноситься с приказами задней двери.

4.10 Режим перевозки пассажиров с домашними животными (PET)

4.10.1 Режим работы

Целью PET режима является предупреждение пассажиров, находящихся на этаже и чувствующих себя некомфортно с любыми животными, о том, что в кабине находится пассажир в сопровождении домашнего животного.

1. Управление режимом PET заключается в следующем:

- 1) Управление кнопкой режима PET, используется для включения режима PET.
- 2) Управление PET DHB, используется для увеличения времени нахождения двери в открытом состоянии.
- 3) Управление PET вентилятором, используется для включения специального вентилятора, чтобы освежить воздух.
- 4) Управление подсветкой в режиме PET, используется для предупреждения пассажира, едущего с домашним животным в кабине.

2. Четыре типа PET режимов, доступных с помощью установочных параметров

1.1 Основной режим

Если нажата PET кнопка или PET DHB, таймер удержания ввода приказа PET активируется и включаются PET кнопки для таймера удержания ввода приказа PET (PET-SWNT).

Когда нажата (кнопка) PET DHB, время удержания дверей в открытом состоянии увеличивается до PET-SWNT.

1.2 Режим ТИП 1

- 1) PET приказ может присваиваться первому приказу с учетом времени удержания ввода приказа PET, поскольку нажата кнопка PET или PET DHB.
- 2) Кнопки PET включаются, если нажаты PET кнопки или PET DHB и выключаются PET кнопки, когда зарегистрирован первый приказ.
- 3) Световой индикатор PET включается, если зарегистрирован PET приказ, при нажатии первой кнопки приказа, и световой индикатор PET отключается после обслуживания первого поданного приказа.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 69 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

4) Вентилятор режима РЕТ включается при регистрации первого приказа РЕТ, и вентилятор режима РЕТ отключается после истечения РЕТ-FNT сек., поскольку первый приказ был обслужен.

1.3 Режим ТИП 2

1) РЕТ приказ может быть установлен на вновь вводимый первый приказ в течение времени удержания ввода приказа РЕТ, поскольку нажата кнопка РЕТ или РЕТ DNB.

2) Кнопки РЕТ включены, если нажаты РЕТ кнопки или РЕТ DNB и кнопки РЕТ отключаются, если обслужены все приказы.

3) Световая индикация режима РЕТ включается, если нажата РЕТ кнопка или РЕТ DNB и отключается световая индикация РЕТ после того, как были обслужены все приказы.

4) Вентилятор режима РЕТ включается, когда зарегистрирован РЕТ приказ на вновь поданный первый приказ и отключить вентилятор РЕТ после истечения РЕТ-FNT сек. поскольку обслужен РЕТ приказ.

1.4 Режим ТИП 3

1) РЕТ приказ может быть установлен на все назначенные приказы, если нажата РЕТ кнопка или РЕТ DNB.

2) Кнопки режима РЕТ включаются, если нажаты РЕТ кнопки или РЕТ DNB и кнопки РЕТ отключаются, если обслужены все приказы.

3) Световая индикация режима РЕТ включается, если нажата РЕТ кнопка или РЕТ DNB и световая индикация режима РЕТ отключается, после обслуживания всех приказов.

4) Вентилятор режима РЕТ включится, когда нажата кнопка режима РЕТ или РЕТ DNB и существуют присвоенные приказы и вентилятор режима РЕТ отключится, после истечения РЕТ-FANT сек, поскольку приказы в режиме РЕТ обслужены.

1.5 Режим ТИП 4

1) Приказ в режиме РЕТ может быть установлен для всех присвоенных приказов, если нажата кнопка режима РЕТ или РЕТ DNB и вновь поданный первый приказ.

2) Кнопки режима РЕТ включаются, если нажаты РЕТ кнопки или РЕТ DNB и РЕТ кнопки отключаются, когда все приказы обслужены.

3) Световая индикация режима РЕТ включается, когда нажата кнопка РЕТ или РЕТ DNB и световая индикация режима РЕТ отключается, после обслуживания всех приказов.

4) Вентилятор режима РЕТ включается, если нажата РЕТ кнопка или РЕТ DNB и существует приписанный приказ и вентилятор режима РЕТ отключается, после истечения РЕТ-FANT сек, поскольку РЕТ приказ обслужен.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 70 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

4.10.2 Установка

Ю-Номера:

по.	название	описание	начиная с версии	по умолчанию	тип	положение
1277	PET_BT1	Кнопка срабатывания функции Pet, ввод 1	EAE	0	вход	кабина
1278	PET_BT2	Кнопка срабатывания функции Pet, ввод 2	EAE	0	вход	кабина
1279	PET_BT3	Кнопка срабатывания функции Pet, ввод 3	EAE	0	вход	кабина
1280	PET_DHB1	Функция Pet, увеличенное NT дверей в открытом состоянии, ввод 1	EAE	0	вход	кабина
1281	PET_DHB2	Функция Pet, увеличенное NT дверей в открытом состоянии, ввод 2	EAE	0	вход	кабина
1282	PET_DHB3	Функция Pet, увеличенное NT дверей в открытом состоянии, ввод 3	EAE	0	вход	кабина
1283	PET_BL1	Световая индикация 1, обнаружение активности кнопки режима Pet	EAE	0	выход	кабина
1284	PET_BL2	Световая индикация 2, обнаружение активности кнопки режима Pet	EAE	0	выход	кабина
1285	PET_BL3	Световая индикация 3, обнаружение активности кнопки режима Pet	EAE	0	выход	кабина
1286	PET_DHL1	Световая индикация1 статуса удержания двери в режиме Pet	EAE	0	выход	кабина
1287	PET_DHL2	Световая индикация2 статуса удержания двери в режиме Pet	EAE	0	выход	кабина
1288	PET_DHL3	Световая индикация3 статуса удержания двери в режиме Pet	EAE	0	выход	кабина
1289	PET_FAN	Выход реле управления ВЕНТИЛЯТОРОМ в функции Pet	EAE	0	выход	кабина
1290	PET_LAMP	Выход режима Pet	EAE	0	выход	холл

Установочные параметры:

Группа	название	значение	описание
8- SECURITY (ЗАЩИТА)	PET-TYP	0-4	Включить режим PET: 0 Отключено 1 PET ТИП 1 2 PET ТИП 2 3 PET ТИП 3 4 PET ТИП 4
	PET-NT	0-25	PET выключатель активизирует таймер NT открывания двери и интервалы: 0 Отключено 1 (1) 25 (сек)
	PET-FANT	0-255	PET вентилятор активизирует задержку таймера: 0 Отключено 1 (1) 255 (сек)

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 71 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

5. Настройки, связанные с приводом

5.1 ETS – Аварийное замедления скорости на крайних этажах при помощи выключателей безопасности (PX2.1=2)

В соответствии с требованиями стандарта, лифты, скорость которых больше, чем 2.5 м/с и которые имеют короткий ход буфера, должны иметь цепь аварийного замедления на крайних этажах (Emergency Terminal Slowdown circuit), чтобы контролировать скорость во время замедления на крайнем верхнем и нижнем этажах. Эта скорость измеряется с помощью двух независимых систем: GDCB и ANSI Speed Check Board (ASCB)/(Платы контроля скорости).

2 канала (А и В), идущие от 3-х канального кодера скорости, подсоединены к плате GDCB, а 1 канал (С) подсоединен к плате ANSI.

Плата GDCB рассчитывает скорость через каналы А и В кодера, и посылает соответствующее сообщение в зависимости от параметра ETP SpE %DutySpe на плату GECB, которая в свою очередь, активирует реле ETS1.

Плата ASCB рассчитывает скорость через канал С инкодера скорости и активирует реле ETS2.

Точка включения реле ETS1 и ETS2 обычно составляет 80 % от контрактной скорости. Если эта скорость менее 80 %, то реле ETS1 и ETS2 получают электропитание и шунтируют оба выключателя SS1 и SS2 цепи управления ETS (смотри электрическую схему) в стоп блоке, установленном на крыше кабины лифта.

5.1.1. Настройка параметров и концевых выключателей

Проверить следующий параметр с помощью Сервис тула:

- Для того чтобы активировать функцию ETS, параметр “PX2.1” на плате GECB должен быть установлен на 2, чтобы можно было использовать выход PX2.1 для реле ETS1;
- IO-Номера 576 UP (вверх) и 577 DN (вниз) должны быть установлены на соответствующий адрес / штыревой контакт удаленной станции, где подсоединены реле U и D;
- На плате GDCB параметр “ETP Spe %DutySpe” должен быть установлен на 80;
- Выбрать из следующей таблицы расстояние концевых выключателей SS1 и SS2.

5.1.2 Параметр скорости и расстояния концевых выключателей SS1 /SS2

Таблица 5-1: Расстояния концевых выключателей SS1/SS2

НОРМАЛЬНАЯ СКОРОСТЬ [мм/ с]	SS1/SS2 расстояние [мм]
2500	1500
3000	2400
3500	3500
4000	4500

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 72 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

5.1.3. Установка точки срабатывания реле ETS2

Плата контроля скорости ANSI (ANSI Speed Check Board) (ASCB) теперь должна быть установлена на предварительное установочное значение (это значение будет очень близко к окончательной настройке). Используется только выход SP (реле ETS2) платы ASCB, цепь SC не подсоединена. При процентном значении контрактной скорости, выше выбранного (обычно 80 %), будет отключено электропитание от реле ETS2.

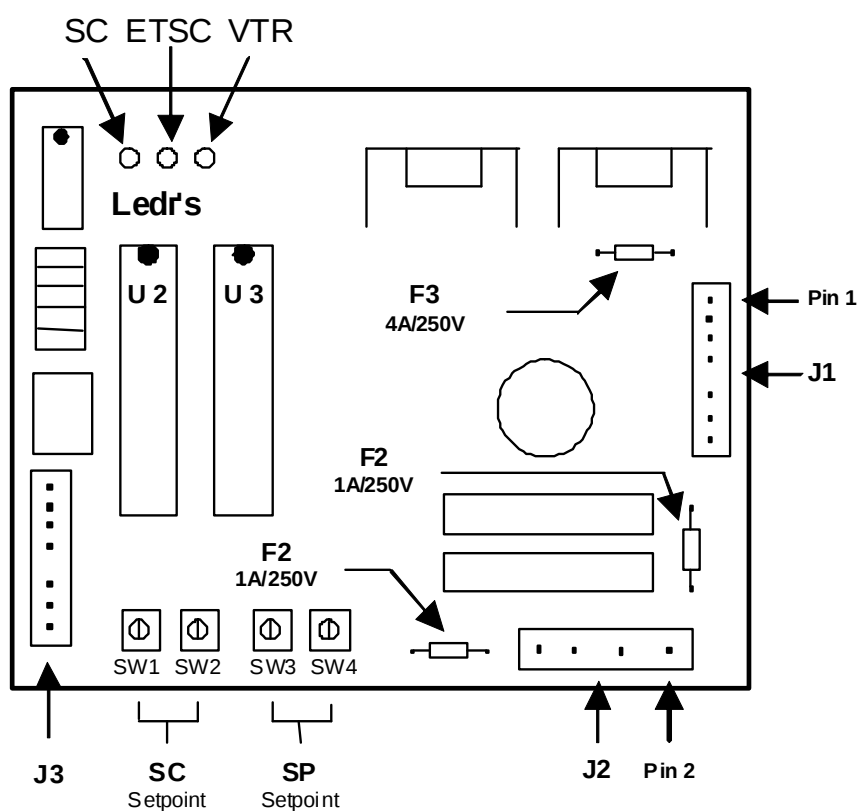


Рис. 5.1: Плата контроля скорости ANSI

СИД на плате ASCB

Когда кабина не используется, СИД(ы) ETSC на плате ASCB должны гореть, а реле ETS2 должно быть запитано. Если кабина начинает движение, и достигает 80 % от контрактной скорости, СИД ETSC должен выключиться, а реле ETS2 отключиться (не будет получать электропитание).

СИД VTR гореть не должен. Когда кабина начнет движение, VTR СИД на плате ASCB должен начать мигать. Частота мигания будет увеличиваться по мере увеличения скорости кабины лифта до тех пор, пока свечение VTR СИД не станет постоянным.

СИД SC не используется.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 73 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

5.1.4 Расчет значения-SP

Используйте следующую формулу для определения установки SP:

При $VELOC\ ETSD = 0.8 * VELOC\ NORMAL$

Значение RPM можно найти, посмотрев на параметр MOTOR SPEED – СКОРОСТЬ ЭЛЕКТРОДВИГАТЕЛЯ.

1024 PPR кодер	4096 PPR кодер	8000 PPR кодер
192545 SP= 255 - ----- RPM	48120 SP= 255 - ----- RPM	24646 SP= 255 - ----- RPM

Преобразовать десятичное значение SP в шестнадцатеричное значение с помощью нижеследующей таблицы.

Таблица 5/2: перевод десятичного значения в шестнадцатеричное значение.

SW4 ↓	← SW3 →															
hex	00 _h	10 _h	20 _h	30 _h	40 _h	50 _h	60 _h	70 _h	80 _h	90 _h	A0 _h	B0 _h	C0 _h	D0 _h	E0 _h	F0 _h
00 _h	00	16	32	48	64	80	96	112	128	144	160	176	192	208	224	240
01 _h	01	17	33	49	65	81	97	113	129	145	161	177	193	209	225	241
02 _h	02	18	34	50	66	82	98	114	130	146	162	178	194	210	226	242
03 _h	03	19	35	51	67	83	99	115	131	147	163	179	195	211	227	243
04 _h	04	20	36	52	68	84	100	116	132	148	164	180	196	212	228	244
05 _h	05	21	37	53	69	85	101	117	133	149	165	181	197	213	229	245
06 _h	06	22	38	54	70	86	102	118	134	150	166	182	198	214	230	246
07 _h	07	23	39	55	71	87	103	119	135	151	167	183	199	215	231	247
08 _h	08	24	40	56	72	88	104	120	136	152	168	184	200	216	232	248
09 _h	09	25	41	57	73	89	105	121	137	153	169	185	201	217	233	249
0A _h	10	26	42	58	74	90	106	122	138	154	170	186	202	218	234	250
0B _h	11	27	43	59	75	91	107	123	139	155	171	187	203	219	235	251
0C _h	12	28	44	60	76	92	108	124	140	156	172	188	204	220	236	252
0D _h	13	29	45	61	77	93	109	125	141	157	173	189	205	221	237	253
0E _h	14	30	46	62	78	94	110	126	142	158	174	190	206	222	238	254
0F _h	15	31	47	63	79	95	111	127	143	159	175	191	207	223	239	255

Пример: Если вы переводите десятичное значение 85 в шестнадцатеричное значение смотрите на горизонтальное и вертикальное поле hex, сложите оба значения и установите соответствующие выключатели SW3 и SW4.

$$50_h + 05_h = 55_h = \underline{85}_d$$

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 74 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

5.1.5 Тестирование функции реле ETS

После настройки предельной скорости на платах GDCB и ASCB, можно выполнить прогоны на контрактной скорости.

Во время скоростного движения лифта на контрактной скорости реле ETS должны одновременно запитываться или отключаться от питания. Если время включения обоих реле не находится в диапазоне 1 секунды, это приведет к ETS остановке.

Если реле ETS2 не отпускается одновременно с реле ETS1, увеличивайте установку выключателя SW4, по одной установке за раз. Если выключатель SW4 установлен на F, переместите его в положение „0“ и установите выключатель SW3 на одно положение вверх.

Для того чтобы отрегулировать выключатели стоп SS1, SS2 вы должны прогнать кабину на контрактной скорости до крайнего верхнего или крайнего нижнего этажа.

Регулировочные винты для выключателей SS1, SS2 нужно дополнительно поворачивать после каждого прогона (примерно, на ½ оборота) до тех пор, пока не будет найдена точная точка включения, и лифт не выполнит ETS остановку. Затем регулировочный винт должен быть повернут назад, примерно, на ½ оборота и затем зафиксирован.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 75 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

5.2 ETS – Аварийное замедление на крайних этажах с герконовыми реле (PX2.1=4 или 5)

В соответствии с требованиями стандарта, лифты, скорость которых больше, чем 2.5 м/с и лифты имеют короткий ход буфера, должны иметь цепь аварийного замедления на крайних этажах (Emergency Terminal Slowdown circuit), чтобы контролировать скорость во время замедления на крайнем верхнем и нижнем этажах. Эта скорость измеряется с помощью двух независимых систем: GDCB и ANSI Speed Check Board (ASCB)/Платы контроля скорости).

2 канала (А и В), идущие от 3 –х канального кодера скорости, подсоединены к плате GDCB, а 1 канал (С) подсоединен к плате ANSI.

Плата GDCB рассчитывает скорость через каналы А и В кодера, и посылает соответствующее сообщение в зависимости от параметра (ов) «ETP SpE %DutySpe» (и “ETP2 Spe %Duty” для 2-шагового ETSD) на плату GECB, которая в свою очередь, активирует реле ET_S1 (и ET_S3 для 2-шагового ETSD реле).

Плата ASCB рассчитывает скорость через канал С кодера скорости и активирует реле ET_S2 (и ET_S4 для 2-шагового ETSD реле).

Если скорость меньше, чем “ETP Spe %DutySpe”, то реле ET_S1 и ET_S2 запитываются и шунтируют оба контакта ET_P1 и ET_P2 цепи безопасности (смотри схему электрических соединений). Аналогично, для 2-этапного ETSD, если скорость меньше, чем «ETP2 Spe %Duty”, то реле ET_S3 и ET_S4 запитываются и шунтируют оба контакта ET_P3 и ET_P4 в цепи безопасности.

5.2.1 Настройка параметров и концевых выключателей

Проверьте следующие параметры и IOs (входы/выходы) с помощью Сервис Тула:

Для 1-этапа ETSD:

- Чтобы активировать функцию 1-этапа ETSD, нужно сконфигурировать следующий параметр GECB:

Дисплей SVT	описание	значение	комментарий
PX2.1	Определяет выход PX2.1	4	Выход используется как ET_S1 (1-этап)

- Нужно установить следующие номера входов /выходов GECB на соответствующий адрес/штыревой контакт удаленной станции, где подключены и *инвертированы* соответствующие реле.

номер.	название	описание	тип
1257	ET_P1	1-этап Герконовое реле 1, положения в зоне крайнего этажа	ВХОД
1258	ET_P2	1-этап Герконовое реле 2, положения в зоне крайнего этажа	ВХОД
1259	ET_S1	1-этап реле скорости, контролируемое SW (PIO)	ВХОД
1260	ET_S2	1-этап реле скорости, контролируемое ASCB	ВХОД

- В GDCB параметр “ETP Spe %DutySpe” должен быть установлен соответственно.
- Выбрать расстояния датчиков ET_P1/ET_P2 из нижеследующей таблицы.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 76 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

Для **2-шагового ETSD**: Чтобы активировать функцию 2-шагового ETSD, нужно сконфигурировать следующие параметры GECB:

Дисплей SVT	описание	значение	комментарий
PX2.1	Определяет выход PX2.1	5	Выход используется как ET_S1 (2-этапа)
PX2.2	Определяет выход PX2.2	1	Выход используется как ET_S3

- Нужно установить следующие номера входов /выходов GECB на соответствующий адрес/штыревой контакт удаленной станции, где подключены и *инвертированы* соответствующие реле.

номер	название	описание	тип
1257	ET_P1	1-этап Герконовое реле 1 положения в зоне крайнего этажа	ВВОД
1258	ET_P2	1-этап Герконовое реле 2 положения в зоне крайнего этажа	ВВОД
1259	ET_S1	1-этап реле скорости, контролируемое SW (ППО)	ВВОД
1260	ET_S2	1-этап реле скорости, контролируемое ASCB	ВВОД
1261	ET_P3	2-этап Герконовое реле 1 положения в зоне крайнего этажа	ВВОД
1262	ET_P4	2-этап Герконовое реле 2 положения в зоне крайнего этажа	ВВОД
1263	ET_S3	2 -этап реле скорости, контролируемое SW (ППО)	ВВОД
1264	ET_S4	2-этап реле скорости, контролируемое ASCB	ВВОД

- На GDCB параметр “ETP Spe %DutySpe” и “ETP2 Spe %Duty” должны быть установлены соответствующим образом.
- Выбрать расстояния датчиков ET_P1/ET_P2 и ET_P3/ET_P4 из нижеследующей таблицы.

5.2.2 Установка точки срабатывания реле ET_S2 и ET_S4

1. временно установите процент переключения ET_S2 привода, "ETP Spe %DutySpe", и процент переключения ET_S4 - "ETP2 Spe %Duty" на 100%, "ETP Delta %" - на 1
2. установите кнопки ET_S2 (маркированные "SP") и кнопки ET_S4 (маркированные "SC") на плате контроля скорости ANSI на 0xF0
3. установите "Nom speed" привода на желаемый процент коммутации ET_S2 от рабочей скорости, например, если желаемый процент коммутации ET_S2 равен 80%, а рабочая скорость - 4000, установите "Nom speed" на 3200
4. выполните прогон с нижней крайней площадки на крайнюю верхнюю
 - 4.1. при постоянной скорости, поверните первую шестнадцатеричную кнопку, медленно уменьшая до тех пор, пока не разомкнется и не останется разомкнутым реле ET_S2 (мигания нет). Обратите внимание, что может произойти ESTOP при достижении конечной зоны
5. установите вторую шестнадцатеричную кнопку на "F", например, если реле размыкается при 0xA0, установите кнопку на 0xAF
6. выполните прогон с крайнего верхнего этажа на крайний нижний этаж
 - 6.1. при постоянной скорости, поворачивайте вторую шестнадцатеричную кнопку, медленно уменьшая до тех пор, пока не разомкнется и не останется разомкнутым реле ET_S2 (нет мигания), например, 0xA5.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 77 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

7. ET_S2 теперь отрегулировано, повторите шаги с 3 -6 для регулировки с помощью кнопки SP, если нужно 2-этапное ETSD
8. установите "Nom speed", "ETP Spe %DutySpe" и "ETP2 Spe %Duty" привода на правильные желаемые установки
9. установите "ETP Delta %" привода на 2.

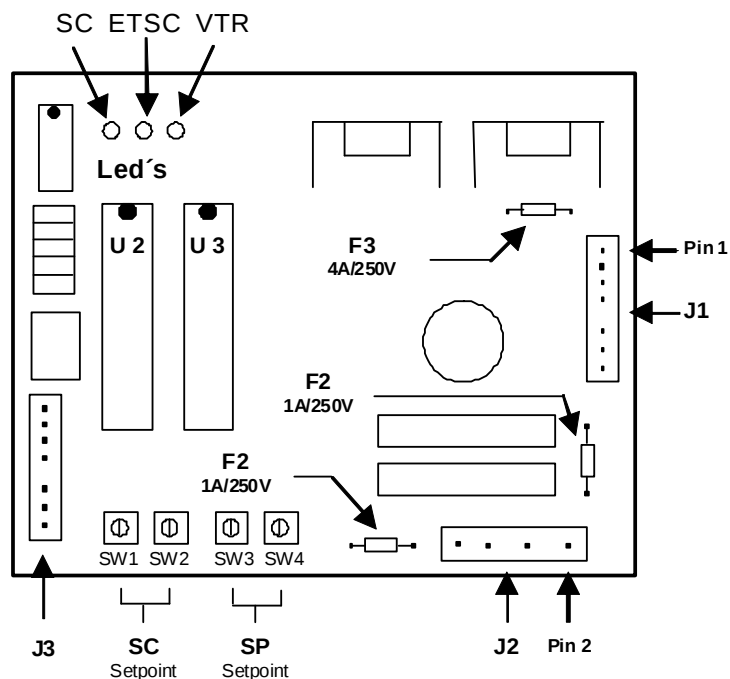


Рис 5\2: Плата контроля скорости ANSI

СИД(ы) на плате ASCB

В 1-этапной или 2-этапной системе ETSD:

Когда кабина не используется, СИД(ы) ETSC на плате ASCB должны гореть, а реле ET_S2 должно быть запитано. Если кабина начинает движение, и достигает "ETP Spe %DutySpe" процент от контрактной скорости, СИД ETSC должен выключиться, а реле ET_S2 отключиться (не будет получать электропитание).

В 2-этапной системе ETSD:

Когда кабина не используется, СИД SC на плате ASCB должен гореть, а реле ET_S4 должно быть запитано. Если кабина начинает движение, и достигает "ETP2 Spe %DutySpe"% от контрактной скорости, СИД SC должен выключиться, а реле ET_S4 отключиться (не будет получать электропитание).

СИД VTR гореть не должен. Когда кабина начнет движение, СИД VTR на плате ASCB должен начать мигать. Частота мигания будет увеличиваться по мере увеличения скорости кабины лифта до тех пор, пока свечение СИД VTR не станет постоянным.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 78 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

5.3 RPD-P2- Низко-стоимостной датчик положения

Эта система позиционирования PRS поддерживается, начиная с версии программного обеспечения GECB GAA30780DAC.

В основном, этот тип получил обозначение DZ-TYP = 0 , но статус on-off (вкл. / выкл.) от датчика инвертирован.

Установить параметры:

Группа	название	значение	описание
6-POS.REF	DZ-TYP	3	Один датчик зоны двери (RPD-P2) с обратным (инвертированным) сигналом

5.3.1 Функциональное тестирование реле ET_S1-4

После настройки предельной скорости на платах GDCB и ASCB, можно выполнить прогоны на контрактной скорости.

Во время движения лифта на большой контрактной скорости реле ET_S1/2 и ET_S3/4 должны запитываться или отключаться от питания одновременно. Если время включения обоих реле во время ускорения не находится в диапазоне 1 секунды, это приведет к блокировке ETSD. Событие 0259 "LateET_S2/4" – это предварительное предупреждение о том, что реле ASCB разрегулировались. Событие 0259 никогда не должно происходить. Если оно происходит, выполните процесс, описанный в разделе 5.2.2 , чтобы правильно отрегулировать ASCB.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 79 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

5.4 TPOS - Циклическая парковка

Следующее описание относится к версии ПО GAA30780DAN или более поздней.

Некоторые типы тормозов могут заедать, если они не поднимались в течение длительного времени. Для того чтобы предотвратить отказы в подъеме тормоза, лифт можно сконфигурировать таким образом, чтобы он выполнял автоматические прогоны между заранее выбранными этажами через определенное время.

Эта функция может также быть полезна для стеклянных шахт, которые обогреваются солнцем. Если воздух в шахте становится слишком горячим, лифт может отключиться из-за перегрева. Циклическая парковка может помочь вытолкнуть горячий воздух из шахты, чтобы лифт продолжал работать.

После истечения времени, указанного параметрами **TDELAY** и **TDEL-TIM**, кабина выполнит автоматический прогон, как это указано ниже:

TPOS-TYP=0:

Кабина поедет на этаж **TPOS1**. Если эта кабина уже паркуется на этом этаже, то кабина поедет на этаж **TPOS2**. Эти прогоны выполняются с использованием регулярных приказов, это означает, что в конце такого прогона кабина выполнит рабочий цикл дверей.

TPOS-TYP=1:

Кабина выполнит парковочный прогон к **TPOS1** или **TPOS2** в зависимости от последней парковочной цели. Если целью последнего парковочного цикла был TPOS1, то кабина поедет к TPOS2 и наоборот.

Эти прогоны выполняются как регулярные парковочные прогоны (как ARD) без открывания дверей.

Эти прогоны могут быть прерваны командами кабине в любое время.

Вы можете также выбрать **TPOS1 = TPOS2=225**: В этом случае, кабина выполнит парковочный прогон на следующий этаж (если это возможно, то в направлении вниз).

Для **TPOS1** или **TPOS2** вам необходимо выбрать этажи, которые не защищены каким-либо способом (например, устройством для считывания карточек).

Кроме этого, вы можете включить или выключить эти парковочные прогоны с помощью ввода RSL. Если **вход/выход 1115 EN-POS** не запрограммирован, эта функция всегда активна. Если этот I / O запрограммирован на действительный адрес / штыревой контакт, эта функция включается только в том случае, если этот ввод активен.

Установочные параметры:

Группа	название	значение	описание
10-TEST	TPOS 1	0 - 99	Основной этаж назначения для автоматических прогонов.
	TPOS 2	0 - 99	Альтернативный этаж назначения для автоматических прогонов.
	TDELAY	0 - 255	Отрезок времени до того, как будет выполнен автоматический прогон.
	TDEL - TIM	0	Координата времени параметра TDELAY в секундах.
		1	Координата времени параметра TDELAY в минутах.
		2	Координата времени параметра TDELAY в часах.
	TPOS - TYP	0	С функцией открывания дверей
		1	Без функции открывания дверей.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 80 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

Входы / выходы

I / O	название	описание
1115	EN - TPOS	Включение автоматических прогонов с помощью параметра TPOS.

Примеры:

- 1) После 8 часов, кабина выполнит автоматический прогон на первый этаж и откроет двери. Если кабина уже припаркована на первом этаже, то кабина должна вместо него ехать на этаж 2.

Установите следующие параметры:

TPOS 1 = 1
TPOS 2 = 2
TDELAY = 8
TDEL – TIM = 2
TPOS – TYP = 0

- 2) Спустя 8 часов, кабина должна выполнить автоматический прогон на первый этаж без открывания дверей. Еще через 8 часов, кабина должна выполнить прогон с целью автоматической парковки к этажу 2 без открывания дверей.

Установите следующие параметры:

TPOS 1 = 1
TPOS 2 = 2
TDELAY = 8
TDEL – TIM = 2
TPOS – TYP = 1

- 3) После 90 минут, кабина должна выполнить прогон с целью автоматической парковки к следующему этажу в направлении вниз без открывания дверей.

Установите следующие параметры:

TPOS1 = 255
TPOS2 = 255
TDELAY = 90
TDEL – TIM = 1
TPOS – TYP = 1

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 81 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

5.5 UCM EN81: Непреднамеренное движение кабины

Эта функция имеется с версии GAA30780EAA.

5.5.1 Обзор

EN81-1 A3 требует остановить кабину и держать ее в этом состоянии, когда кабина уходит из дверной зоны с незакрытыми дверями.

Это достигается путем слежения за шунтированием дверей:

Если внутри зоны дверей шунт двери активен и дверь открыта, активируется UCM Monitor (устройство слежения за непреднамеренным движением кабины). Оно отключается, когда дверь закрыта и также через 160 мсек после размыкания шунта двери.

Устройство слежения за UCM следит за тем, опускается ли шунт двери при покидании дверной зоны.

Если обнаруживается такая ситуация, то лифт отключается при помощи OpMode NAV. Регистрируется событие “0234 UCM Detect” и на дисплее состояния Сервис тула показывается мигающее сообщение “>UCM Detect. На сервисной панели отображается мигающее сообщение “Service – UCM Reset”.

Отключение кабины запоминается даже, если питание отключено. Нормальный режим работы возобновляется проведением прогона ERO.

GECB-параметр:

Группа	Название	значение	Описание
Drive/Привод	DRV-TYP	1	Расширенный интерфейс привода
System/Система	UCM-TYP	3	UCM в соответствии с EN81-1 A3

Drive/Привод-Параметр:

Группа	название	значение	описание
Contract/Контракт	UCM-EN ON/OFF	1	UCM в соответствии с EN81-1 A3

Требующиеся версии ПО:

Плата	SCN
GECB	GAA30780EAA или более поздняя
GDCB (Привод ReGen (регенеративный))	AAA30924CAM или более поздняя
DCPB (Привод Ultra)	AAA31400AAD или более поздняя

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 82 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

5.5.2 Приемосдаточные испытания

На этапе передачи нужно проверить правильность работы устройства слежения за UCM (UCM Monitor). Имеется несколько различных опций выполнения данного испытания.

Приемосдаточное тестирование через Сервисную Панель (Service Panel)

Это тестирование выполняется через Сервисную Панель Service с помощью функции “Handover – Test UCM Up” и “Handover – Test UCM Down”.

Пожалуйста, смотрите документ GP330782GAA_SP.doc для получения более подробной информации.

Приемосдаточное тестирование через сервис тул (Service Tool)

Выполнить с помощью инструмента OFT функцию M-1-4-1 SYSTEM-CHECK-UCMEN81. Пожалуйста, смотрите документ GP330782GAA_STM.doc для получения более подробной информации.

Приемосдаточное тестирование через RSL (UCM3)

Эта функция доступна начиная с версии GAA30780EAD.

Название функции: UCM3

Это тестирование предназначено для повторяющихся проверок функциональных возможностей UCM без OFT. Оно не предназначено для Приемосдаточного тестирования, потому что здесь нет указания на свойственную избыточность.

В контроллере имеется ключ-контакт, который подсоединен к RSL вводам: 1272 UCMEN-UP и 1273 UCMEN-DN.

Последовательность:

- 1) **Активировать ключ-контакт “UCM-EN81 Test”** в направлении «вверх» или «вниз» более 1 секунды.
 - Контроллер устанавливает операционный режим LRN и автоматически активирует DDO и CHCS.
 - Контроллер готовится выполнить UCM тестирование
- 2) **Выключить ключ-контакт.**
- 3) **Отсоединить разъем для тестирования (testplug) “UCM-EN81 Test”.**
- 4) **Активировать ключ-контакт** в желаемом направлении.
 - Контроллер активирует шунтирование двери и выполняет UCM тестирующий прогон в выбранном направлении.
 - После покидания кабиной зоны двери, цепь безопасности размыкается, и кабина блокируется с указанием на ошибку “UCM Fault”.
- 5) **Выключить ключ-контакт.**
- 6) **Измерить расстояние перемещения кабины.**
- 7) **Вставить разъем устройства тестирования “UCM-EN81 Test”.**

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 83 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

8) Переключить в режим ERO и нажать UIB или DIB.

- Это снимет блокировку.

Примечания:

- Чтобы начать новое тестирование, режим ERO должен быть активирован и деактивирован. Также, ключ включения должен быть выключен.
- Чтобы вернуться в нормальный режим работы, DDO и CHCS должны быть деактивированы соответствующими сервисными кнопками.

Установка:

Вводы/выводы (I/O)

I/O	название	описание
1272	ECMEN-UP	Начать UCM-Тестирование в направлении «вверх» Должен быть запрограммирован на действительный адрес
1273	UCMEN-DN	Начать UCM-Тестирование в направлении «вниз» Должен быть запрограммирован на действительный адрес

5.5.3 Сброс ошибки UCM

Ошибка UCM сбрасывается переключением в ERO и выполнением прогона ERO.

На Сервисной панели есть функция “Service – UCM Reset”/Сервис –Перезагрузка UCM, которая дает механику для этого пошаговые инструкции.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 84 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

5.6 UCM Корея - Непреднамеренное движение кабины (UCM-K)

Непреднамеренное движение кабины обнаруживается в автоматическом режиме, а также во всех ручных режимах работы. Цель требования стандартов состоит в том, чтобы обеспечить защиту, когда движение лифта *не* должно происходить. Аварийный тормоз контролируется как функциями программного обеспечения, так и устройствами аппаратного обеспечения. Для того, чтобы обнаружить такое событие, когда кабина паркуется на этажной площадке, используются датчики дверной зоны. Дискретный порт выхода на плате GECB используется для запуска реле управления UCM.

Параметр:

Группа	Название	Значение	Описание
Система	UCM-TYP	1	0 отключено 1 UCM для Кореи 2 UCM для Японии/JIS 3 UCM по EN81 (с версии EAA)

Режим работы меняется на NAV и UCM событие регистрируется, когда плата GECB примет сообщение об остановке и отключении с платы UCM.

Событие:

Событие	Описание
0234 UCM Detect	UCM ошибка обнаружена, когда кабина находится в UCM условиях. → Проверить причины UCM ошибки, используя последовательность <М-М-1-9-4>.
0232 UCMRWelded	Залипание UCM реле. → Проверить причины UCM ошибки, используя последовательность <М-М-1-9-4>. → Проверить реле для UCMCR и UCMR1 и UCMR2.

Мигающее сообщение:

Сообщение	Описание
>UCM Detect	UCM ошибка обнаружена, когда кабина находится в UCM условиях. → Проверить причины UCM ошибки, используя последовательность <М-М-1-9-4>
>UCMRWelded	Залипание UCM реле. → Проверить причины UCM ошибки, используя последовательность <М-М-1-9-4>. → Проверить реле для UCMCR и UCMR1 & UCMR2.

5.6.1 Неконтролируемое движение в положении с открытыми дверями:

- Плата GDCB генерирует сигнал управления UCM (On (вкл.) / Off (выкл.)) от статуса дверной зоны и инкодера, чтобы обнаружить неконтролируемое движение кабины, и затем отправляет этот сигнал к плате GECB через шину CAN.
- Плата GECB получит сигнал управления UCM от GDCB через шину CAN.
- Плата GECB примет решение об обнаружении UCM через сигнал управления UCM от платы GDCB и статуса открытых дверей.
- UCMCR (реле управления UCM) получает питание при условии UCM, используя порт дискретного выхода на плате I/O. UCMCR активируется, когда кабина движется за пределы дверной зоны или когда сигнал управления UCM от платы GDCB активирован в то время, когда двери открыты.
- Отключение аварийного тормоза и электропитания тормоза.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения		No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 85 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров		

5.6.2 Проверка причины UCM ошибки

Для проверки причины UCM ошибки может быть использована SVT команда <М-М-1-1-9-4>.

Дисплей			описание	значения
UCM-ERR: z d n q o c . 1 2 3 4 5 6	1	Z	Проезд мимо дверной зоны с открытыми дверями.	z-Z
	2	D	GDCB обнаруживает UCM с открытыми дверями.	d-D
	3	N	CAN сообщение не принимается из GDCB в течение X секунд.	n-N
	4	Q	Данные подсчета из GDCB неверные.	q-Q
	5	O	Ошибка открывания UCM реле.	o-O
	6	C	Ошибка закрывания UCM реле.	c-C

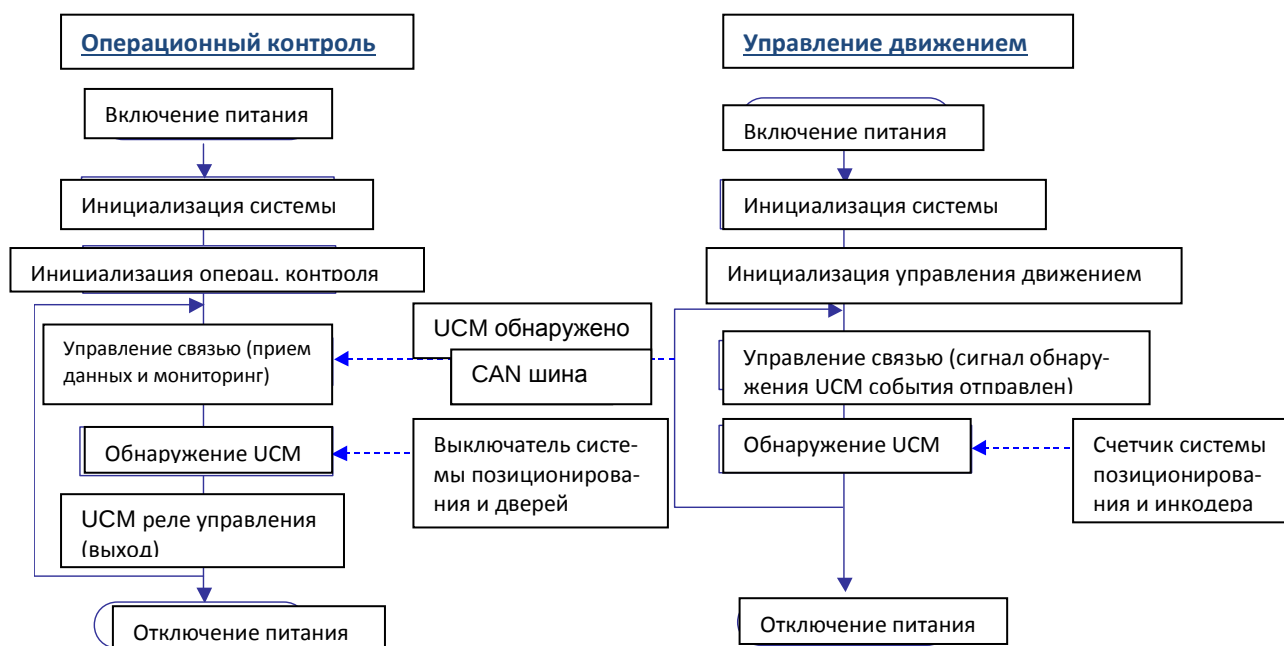
5.6.3 Очистка UCM ошибки

UCM ошибку можно сбросить через SVT команду <М-М-1-1-9-3>.

Сброс также можно осуществить трехкратным переключением ERO в течение 10 секунд (начиная с версии GP330780EAC).

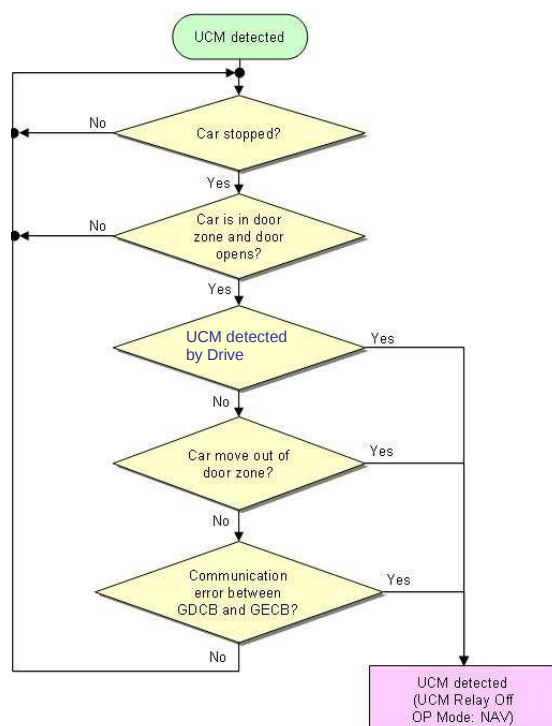
ПРИМЕЧАНИЕ: С корейской UCM (UCM-тип = 1) дверь должна быть закрыта, и CAN связь между платами GECB и GDCB должна быть налажена (доступна), чтобы осуществить сброс UCM ошибки.

5.6.4 Интерфейс между OCSS и Приводом



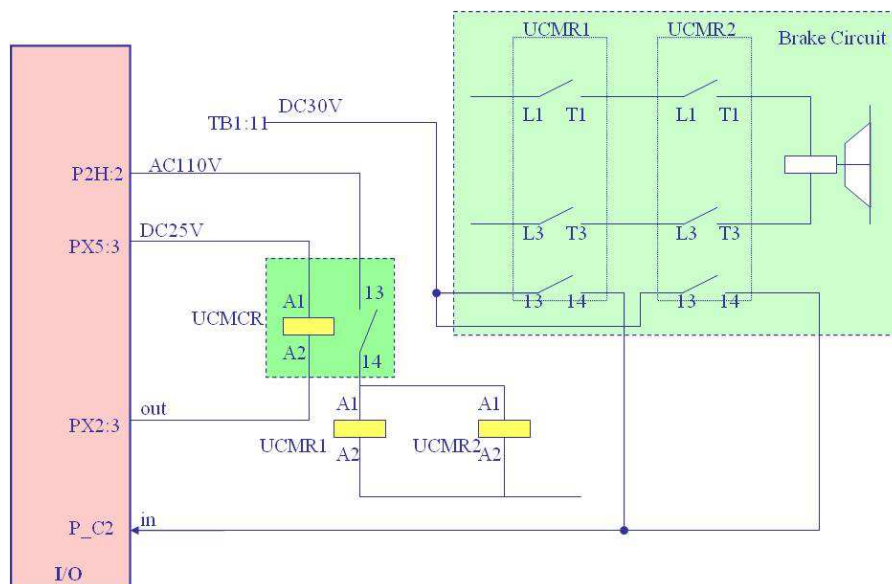
5.6.5 Обнаружение UCM ошибки

- Операционный контроль:
Если кабина находится в дверной зоне и двери открываются, кабина движется за пределы дверной зоны.
- Контроль движения: Если кабина находится в дверной зоне и двери открываются, расстояние движения основывается заданным предельным значением поворотного инкодера.



OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 87 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

5.6.6 Электрическая схема для контроля за UCM реле

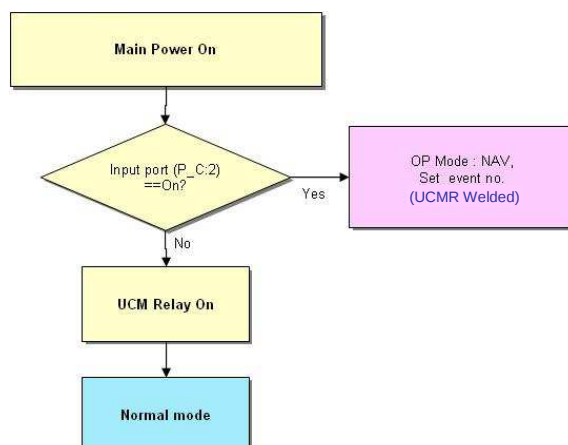


5.6.7 Мониторинг реле UCM:

- UCM реле в настоящее время контролируется выходным портом на плате I/O.
- Дополнительно, мы будем использовать входной порт P_C:2 для обнаружения общего состояния (сваренное) реле UCM.
- Порт P_C:2 подсоединен к другой контактной точке реле UCM.
- Вход P_C:2 будет проверен после установленного времени в отношении того, будет ли реле UCM правильно управляться, когда сигнал управления UCM направляется к выходному порту UCM.

Обнаружение ошибки цепи реле UCM осуществляется двумя дискретными UCM реле. Они могут обнаружить ошибку реле UCM в управлении контакта, когда питание включено (ON) и соблюдаются условия для выявления ошибки UCM.

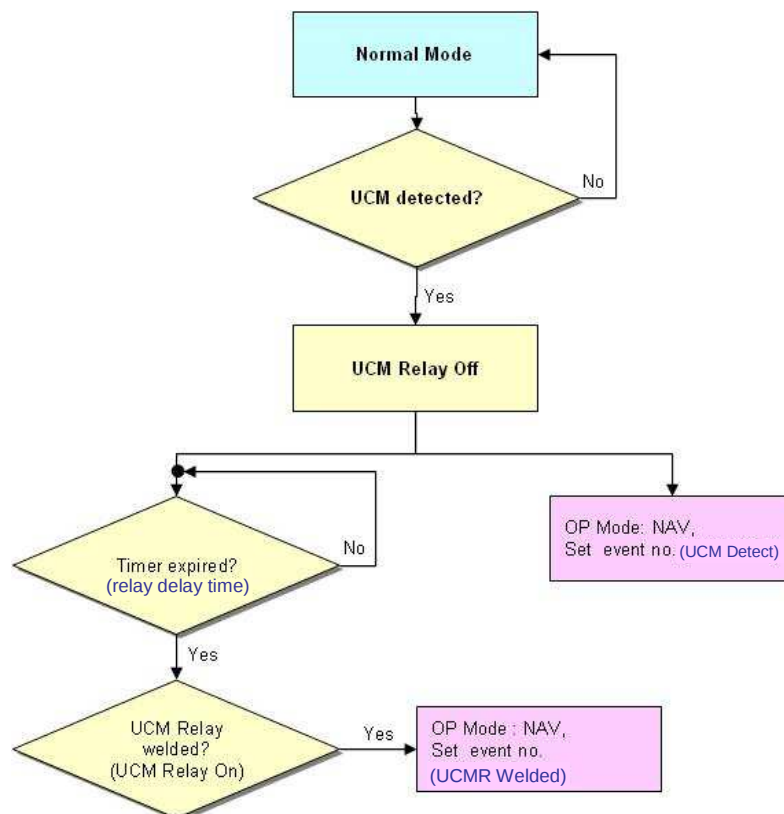
Электропитание включено (On)



OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 88 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

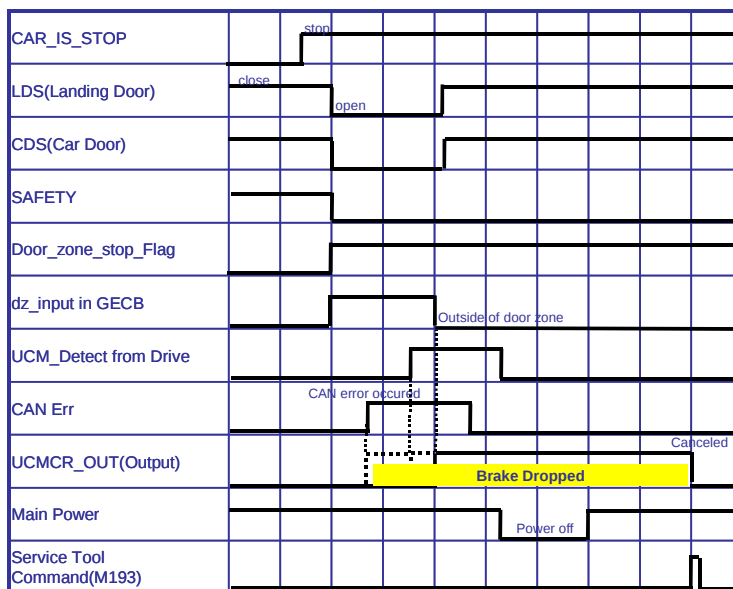
Когда электропитание включено, проверить, залипает или нет контакт реле UCM. Если UCM реле залипло, обнаруживается ошибка и включается режим NAV.

Нормальный режим работы



Если одно из двух реле залипло, во время выявления условий UCM, отключить тормоз с помощью другого реле. Когда обнаружена ошибка реле UCM, вход в режим NAV.
И если UCM реле отключено, когда UCM не обнаружено, то выявляется ошибка реле UCM.

5.6.8 Принципиальная циклограмма для обнаружения UCM ошибки



OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 90 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

5.7 6 LS – Имитация функций через программное обеспечение

5.7.1 Описание функций

Концевой выключатель «6LS» ограничивает прогон в режиме TCI в направлении «Вверх» для того, чтобы предотвратить возможное сдавливание механиков, работающих на крышке кабины, в шахте.

В векторном контроллере, этот выключатель был удален, и в настоящее время эта функция обеспечивается программными средствами:

Прогон в режиме ревизии с крыши кабины (TCI) в направлении «Вверх» автоматически останавливается, как только активируется 2SL.

5.7.2 Установка

Очень важно, чтобы эта функция непреднамеренно не выключалась, когда компонент заменяется на запасную деталь. По этой причине, этот параметр для выполнения данной функции установлен в плате GECB, а также в самом приводе.

Оба параметра должны быть установлены, чтобы включить эмуляцию программного обеспечения 6LS.

GECB параметр:

Группа	Название	Описание
4 – ПРИВОД	6LS - TYP	Тип 6LS 0 – оборудование 6LS подсоединено к цепи безопасности. 1 – нет физического 6LS выключателя. Эта функция эмулирована в программном обеспечении: Во время движения вверх в режиме ревизии (TCI), кабина остановится на 2LS. Значение по умолчанию: 0

Параметры привода:

MCB3x (начиная с версии GAA30785CAG):

Группа	Название	Описание
Контракт	6LS - TYP	Тип 6LS 0 – оборудование 6LS подсоединено к цепи безопасности. 1 – нет физического 6LS выключателя. Эта функция эмулирована в программном обеспечении: Во время движения вверх в режиме ревизии с крыши кабины (TCI) кабина остановится на 2LS. Значение по умолчанию: 0

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 91 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

5.7.3 Обработка отказов

Если этот параметр на плате GECB установлен на значение, отличное от значения, установленного на приводе, то лифт выводится из эксплуатации, таким образом, механик будет вынужден корректировать параметрическую установку:

- Opmode DBF активирован;
- На этажной площадке двери открываются на DAR-T – секунд, после чего двери закрываются.
- DOB работает.
- Никакие вызовы не регистрируются.
- Режимы TCI / ERO невозможны.
- Событие “0250 6LS-TYP!» регистрируется в журнале событий.
- Появляется мигающее сообщение «>6LS-TYP!» в меню состояния платы GECB.

• **Событие:**

Событие	Описание
0250 6LS-TYP!	Параметр “ 6LS-TYP!» на плате GECB имеет другое значение, чем параметр «6LS-TYP» на приводе. → Проверить параметр «6LS-TYP» на плате GECB. →- Проверить параметр «6LS-TYP» на платах MCB3 / MCB3x / GDCB.

Мигающее сообщение:

Событие	Описание
>6LS-TYP!	Параметр “6LS-TYP» на плате GECB имеет другое значение, чем параметр «6LS-TYP» на приводе. → Проверить параметр «6LS-TYP» на плате GECB. →- Проверить параметр «6LS-TYP» на платах MCB3 / MCB3x / GDCB.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 92 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

5.8 Альтернативные профили

Следующее описание применимо к версиям программного обеспечения GAA30780EAD, или более поздним версиям.

Выбор альтернативных профилей осуществляется через следующие RSL вводы:

GECB I/Os

I/O	наименование	описание
1293	APRF1C	Альтернативный профиль 1 – линия связи «Кабина»
1294	APRF1H	Альтернативный профиль 1 – линия связи «Холл»
1295	APRF2C	Альтернативный профиль 2 – линия связи «Кабина»
1296	APRF2H	Альтернативный профиль 2 – линия связи «Холл»
1297	APRF3C	Альтернативный профиль 3 – линия связи «Кабина»
1298	APRF4H	Альтернативный профиль 4 – линия связи «Холл»

Стандартный профиль движения – это профиль 0, и он используется, если ни один из перечисленных выше вводов не является активным.

Если будут активными несколько вводов, профиль 1, затем профиль 2 и наконец профиль 3 будут определяться по очередности.

Если какой-либо ввод альтернативного профиля становится активным до начала фактического прогона, тогда прогон будет осуществляться с использованием соответствующего альтернативного профиля.

Если какой-либо ввод альтернативного профиля становится активным или изменяется во время прогона, тогда кабина остановится на следующем указанном этаже, а затем продолжит движение к целее с новым альтернативным профилем.

Характеристики профиля (скорость, ускорение, рывок) для альтернативных профилей программируются через следующие установочные параметры модуля «Привод»:

GDCB Установочные параметры:

Группа	наименование	описание
Profile	Numb AltProfiles	Количество определенных альтернативных профилей (максимально 3)
	Alt1 Speed mm/s	Альтернативный профиль 1 – Скорость
	Alt1 AcDec mm/s2	Альтернативный профиль 1 - Ускорение/Замедление
	Alt1 Jerk mm/s3	Альтернативный профиль 1 – Рывок
	Alt2 Speed mm/s	Альтернативный профиль 2 - Скорость
	Alt2 AcDec mm/s2	Альтернативный профиль 2 - Ускорение/Замедление
	Alt2 Jerk mm/s3	Альтернативный профиль 2 – Рывок
	Alt3 Speed mm/s	Альтернативный профиль 3 – Скорость
	Alt3 AcDec mm/s2	Альтернативный профиль 4 - Ускорение/Замедление
	Alt3 Jerk mm/s3	Альтернативный профиль 5 – Рывок

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 93 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

5.9 Перегрев привода - Drive OverHeat

Введена в версию GAA30780EAE

5.9.1 Описание функции

В случае сбоя (сигнал «Перегрев привода» (Drive OverHeat) из модуля «Привод») кабина останавливается на ближайшем этаже, аннулирует все вызовы, откроет двери на период DAR-T, затем закроет двери. Новые вызовы приниматься (регистрироваться) системой не будут. Будет функционировать только кнопка DOB.

При обнаружении события «Перегрев привода» в то время, когда кабина находится на парковке, дверь единожды откроется и затем закроется в течение времени работы дверей в DAR-T таймере, затем лифт остановится. В это время режим «Ревизия» будет не действителен.

Если подача сигнала «Перегрев привода» возобновится во время прохода кабины, кабина направится к ближайшему этажу и остановится там. В то время как двери будут открываться на ближайшем этаже, начнет мигать световое табло «ПОКИНЬТЕ КАБИНУ» ("PLEASE EXIT") (GOL).

Если сигнал «Перегрев привода» будет аннулирован во время остановки кабины, кабина сразу же восстановит нормальный режим работы. В состоянии «Перегрев привода» на экране дисплея сервис тула будет индигироваться сообщение "[DBF]".

Если событие «Перегрев привода» длится 10 секунд или более того, будет генерирован сигнал сбоя кабины (CFS, SCFS). В то время, как кабина будет стоять в ожидании восстановления нормального режима работы, включится световой индикатор «Не работает» (No Operation) (NOL), и никакой вызов/приказ не может назначаться кабине. Во время остановки освещение и вентиляция в кабине находятся во включенном состоянии и не прекращают работать.

5.9.2 Установка

И/О-номера:

по.	название	описание	тип	м/положение
1208	NOL	Световое табло «Не работает»	вывод	ХОЛЛ
1209	CFS	Сигнал сбоя кабины	вывод	ХОЛЛ
1210	SCFS	Добавочный сигнал сбоя кабины	вывод	ХОЛЛ

5.9.3 Обработка сбоев

Событие:

Событие	Описание
0251 DrvOverHeat	Когда сигнал «Перегрев привода» принимается из модуля «Привод» по шине CAN. → Проверить GDCB события.

Мигающее сообщение:

Сообщение	Описание
>DrvOvrHeat	Когда сигнал «Перегрев привода» принимается из модуля «Привод» по шине CAN. . → Проверить GDCB события.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 94 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

5.10 UCM Япония – Непреднамеренное движение кабины (UCM-JIS)

Введена в версию GAA30780EAE

Как правило, отдельная UCM плата имеет логику для удаления UCM сбоя. Следующие операции должны быть выполнены в GECB.

- UCM-J функция будет доступна, если значение параметра UCM-TYP будет установлено на “2”.

Параметры:

Группа	наименование	значение	описание
1- SYSTEM	UCM-TYP	2	0 Отключено 1 UCM для Кореи 2 UCM для Японии 3 UCM в соответствии с требованиями EN81

- UCM ошибку можно устранить через SVT. Плата GECB подает команду «отменить» на плату UCM через шину CAN, когда команда «отменить» UCM ошибку будет введена с SVT.
- Режим работы переключается на NAV, и UCM событие регистрируется, когда плата GECB примет сообщение об отключении с платы UCM.

Событие:

Событие	Описание
0234 UCM Detect	UCM ошибка обнаружена, когда кабина находится в условиях UCM. → Проверить условия UCM ошибки.

Мигающее сообщение:

Сообщение	Описание
>UCM Detect	UCM ошибка обнаружена, когда кабина находится в условиях UCM. → Проверить условия UCM ошибки.
>UCMComEr	Ошибка связи по CAN между платой GECB и платой UCM. → Проверить CAN линию между платой GECB и платой UCM.

- Плата GECB подает команду стоп в плату GDCB для незамедлительной остановки кабины, когда плата GECB примет синхронизированную команду из UCM платы. В этом случае кабина может быть остановлена в положении, находящемся за пределами зоны дверей.
- Детализация UCM ошибки может индицироваться на экране дисплея SVT посредством “M194”. SCN программного обеспечения UCM на плате UCM можно проверить на SVT с помощью “M195”.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 95 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

SVT команда	Описание
M193	Аннулировать UCM ошибку
M194	Показать в деталях UCM ошибку
M195	SCN для UCM программного обеспечения на плате UCM

- Детальное описание ошибки UCM можно отобразить на SVT с помощью “M194”, как показано ниже.

Ошибка	Описание
UCM No Response	Нет сообщения от платы UCM
Door OpenRun Err	Ошибка в цикле двери для открывания
Over Speed Err	Ошибка превышения скорости в движении двери для открывания
DZ Sensor Err	Кратковременный режим ошибки датчиков дверной зоны (1LV и 2LV)
BS Err	Последовательная ошибка тормозных переключателей (BS1, BS2)
S-RelayErr	Кратковременный режим ошибки S-реле (S1, S2, S3, BY)
CGS Err	Кратковременный режим ошибки CGS реле (CGS и CGS2)
BypassCircuitErr	Кратковременный режим ошибки цепи шунтирования двери (LV1, LV2, LVC контакты)
PVT Err	Режим ошибки открывания PVT
UCMR Err	Кратковременный режим ошибки UCMR контакта
SCR Err	Кратковременный режим ошибки реле проверки скорости
WD Reset	Происходит перезагрузка сторожевой схемы и запираение системы при загрузке.
Memory Error	Обнаружено рассогласование контрольной суммы и запираение системы при загрузке

- Плата GECB запрашивает UCMR(UCM реле) проверить UCM плату в течение строго установленного времени (использовать код активирования функции на основе времени – 21) каждый день.

- Параметры:**

Группа	наименование	значение	описание
11- Time	TFAx-OP	21	Функция x на основе времени: 0 не используется 21 UCMR проверка Примечание: Требуется, чтобы дата / время устанавливались в SVT меню M-1-3-8
	TFAx-TYP	1	Тип активирования (x) функции на основе времени: 0 не используется 1 на основе времени 2 на еженедельной основе 3 Время и день недели Примечание: Требуется, чтобы дата / время устанавливались в SVT меню M-1-3-8
	TFAx-SHR	Contract	Час запуска TBFAx: 0-23 Час, в котором функция, определенная TFAx-OP, запустится Примечание: Требуется, чтобы дата / время устанавливались в SVT меню M-1-3-8
	TFAx-SMI	Contract	Минута запуска TBFAx: 0-59 Минута, на которой функция, определенная TFAx-OP, запустится. Примечание: Требуется, чтобы дата / время устанавливались в SVT меню M-1-3-8

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 96 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

	TFAx-EHR	Contract	Час окончания TBFAx: 0-23 Час, в котором функция, определенная TFAx-OP, завершится. Примечание: Требуется, чтобы дата / время устанавливались в SVT меню M-1-3-8
	TFAx-EMI	Contract	Минута окончания TBFAx: 0-59 Минута, на которой функция, определенная TFAx-OP, завершится. Примечание: Требуется, чтобы дата / время устанавливались в SVT меню M-1-3-8
	TFAx-WEK	0	День недели TBFAx: День недели, в котором функция, определенная TFAx-OP, будет активирована. 1 Воскресенье 2 Понедельник 4 Вторник 8 Среда 16 Четверг 32 пятница 64 Суббота Примечание: Если функция должна быть активирована в течение более одного дня, следует добавить соответствующие значения (например, суббота +воскресенье = 65, с понедельника по пятницу = 62) Примечание: Требуется, чтобы дата / время устанавливались в SVT меню M-1-3-8.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 97 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

6. Установка параметров для двери

6.1. Типовой привод двери

6.1.1. Вступление

Используя типовой дверной привод, вы не ограничиваетесь применением заданных типов приводов двери, таких как, например, FCO9550 или DO2000, а можете точно определить, как управлять конкретным дверным приводом.

Набор параметров используется для установки управления дверью, как это требуется существующей системой двери:

Вы можете определить:

- Получает ли электропитание DC реле, когда двери полностью закрыты?
- Получает ли электропитание DO реле, когда двери полностью открыты?
- Имеется ли контакт DOL или DCL?
- Шахтные двери автоматические или ручные?
- Должна ли отводка втягиваться, когда двери закрываются?
- Как действует отводка во время режима ERO?
- У нас телескопические шахтные двери с отводкой?

Все параметры типового дверного привода могут быть заранее установлены в соответствии с профилем уже известных типов дверей как, например, FCO9550, DO2000 и т.д. Это обеспечивает более легкую точную настройку в дальнейшем. (Не доступно для OVL!)

Использовать меню сервис-тула *M-2-4 Setup Door (установка двери)* для того, чтобы запрограммировать параметры типовой двери, так, чтобы выбранную дверь можно было использовать без дальнейшего изменения параметров.

6.1.2 Описание параметров

Только LCB_ПС: Несколько дверей

Для того чтобы установить различные типы дверей - автоматические и ручные, значение параметра MD/AES должно быть установлено на 1. Кроме того, MD ввод должен быть подключен к цепи безопасности после контакта автоматических шахтных дверей. DW ввод должен быть подключен к цепи безопасности после контакта ручных шахтных дверей. Последовательность SAF ввода: ERO, ES, DW, MD, DFC.

Работа двери

Если выбран параметр DOOR=0..10, то все 'F:****' параметры игнорируются, и выполняется конкретная модель управления работой двери.

Если выбран параметр DOOR=11, то параметры 'F:***' становятся активными, и работа двери полностью регулируется этими параметрами.

То же самое применимо к параметру REAR (задняя дверь) и параметрам 'R:****'.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 98 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

Работа отводки

Если выбран либо параметр DOOR=11, либо REAR=11, то параметры отводки (CAM) становятся активными.

Все параметры ‘xx-TYP’ разработаны таким образом, что первая цифра определяет поведение соответствующего выхода во время движения двери (т.е. открытия или закрытия, соответственно), а вторая цифра определяет поведение во время последующей остановки (т.е. дверь соответственно полностью открыта или полностью закрыта).

Общие параметры

DOOR, REAR 0..15 **doortype** (тип двери) передней/задней.

Параметры для работы двери

F:DO-TYP, R:DO-TYP	DO поведение
	00 DO никогда не является активным 01 DO активен, когда дверь полностью открыта 10 DO активен, когда дверь открывается 11 DO активен, когда дверь открывается и когда дверь открыта
F:DC-TYP, R:DC-TYP	DC- поведение
	00 DC никогда не является активным 01 DC активен, когда дверь полностью закрыта 10 DC активен, когда дверь закрывается 11 DC активен, когда дверь закрывается и также, когда закрыта
F:EN-ACG, R:EN-ACG	Тип шахтных дверей
	0 автоматические шахтные двери (TLD/CLD) 1 ручные шахтные двери (ACG)
F:EN-DCL, R:EN-DCL	Концевой выключатель DCL
	0 нет DCL 1 DCL на IOs 694/695 (DC опускается, если DCL активный) 2 DCL на IOs 694/695 (DC остается включенным, даже если DCL активный)
F:DOL-D, R:DOL-D	Концевой выключатель DOL
	0 DOL на IOs 000/544 1..255 DOL будет моделироваться программным обеспечением в течение xx,x секунд после того, как дверь начнет открываться (например, FLH, MLI)

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 99 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB	
	Описание установки параметров	

Параметры для работы отводки (CAM)

CM-TYP

CM-поведение

00

CM всегда не активна

01

CM активна, когда двери закрыты

02

CM активна, когда дверь закрыта и имеется команда (парковка с закрытыми дверями)

03

CM активна, когда дверь закрыта и CM-D задержка истекла (TLD/CLD с CAM)

10

CM активна, когда дверь закрывается

11

CM активна, когда двери закрываются или когда двери закрыты

21

CM активна, когда двери закрываются и CM-D задержка истекла (для дверей без DCL, потому что цепь безопасности не может быть замкнута, если ОТВОДКА не получает электропитание).

CM-PROT

CM-поведение во время ERO-STOP

0

CM не получает питание

1..254

CM без питания по истечении xxx0 секунд

255

Нет защиты; CM всегда под напряжением (только для 100%ED!)

SEL-CMR

Где подключается CMR?

0

CMR на P6:10 (RDC) (1 дверь кабины / только для LCB_ПС)

1

CMR на IO 785 (1 или 2 двери кабины)

DO-D

Время задержки DO (привод двери)

0..255

DO получает электропитание по истечении xx,x секунд после отключения CAM

Для CLD/TLD с CAM

CM-D

Время задержки CM

0..255

CM получает питание по истечении xx,x секунд после закрытия двери.

Для CLD/TLD с CAM

CM-OP-D

Время задержки CM, когда дверь открывается

0..255

задержка в xx,x секунд между поднятием DO и опусканием

CM (игнорируется, если дверь кабины полностью открыта).

Для CLD/TLD с CAM

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 100 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

Параметры для работы TRO

Для некоторых дверных приводов требуется отключать питание во время режима TCI. Для этой цели используется выход TRO. Он поднят в нормальном режиме работы и опущен при следующих условиях:

TRO-TYP	Тип работы TRO (IO 1107 или LCB_ПС дискретный вывод)
0	нет вывода TRO
1	TRO опущен, если TCI активен (например, для DO2000) (LCB_ПС: TRO на P6:5 (DC))
2	опущен, если TCI активен без TCIB, TDCB или TDOV для MLI / Kiekert-2 (LCB_ПС: TRO на P6:7 (DO))
3	то же, что и 2 (LCB_ПС:TRO на P6:5 (DC) для AT20)

Дополнительные параметры

DOR-T, RDOR-T	Задержка времени между DO и DC во время операций по реверсированию. 20..255 Во время любого изменения направления (т.е. открытие - > закрытие или закрытие -> открытие) оба вывода DO и DC не получают питание в течение xx,x секунд. Для тяжелых дверей
DTC-T	Время защиты двери 0..254 время, после которого начинается защита; 255 отключена для парковки с закрытыми дверями и опущенной отводкой.

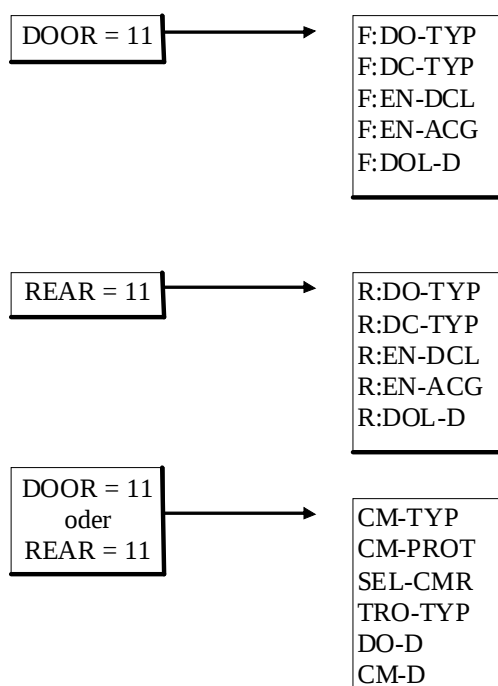
OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 101 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

6.1.3 Графическое описание

6.1.3.1 Обзор

Активизация общих параметров настройки

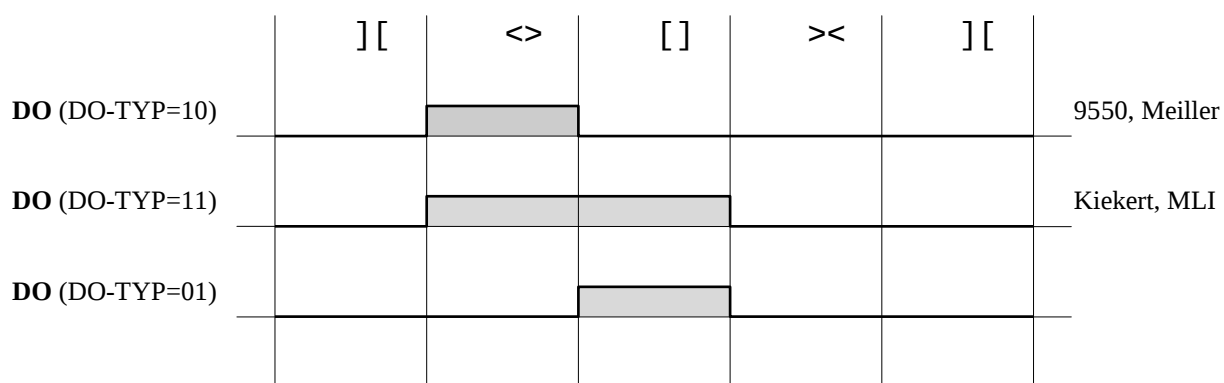
Активизация общих параметров настройки



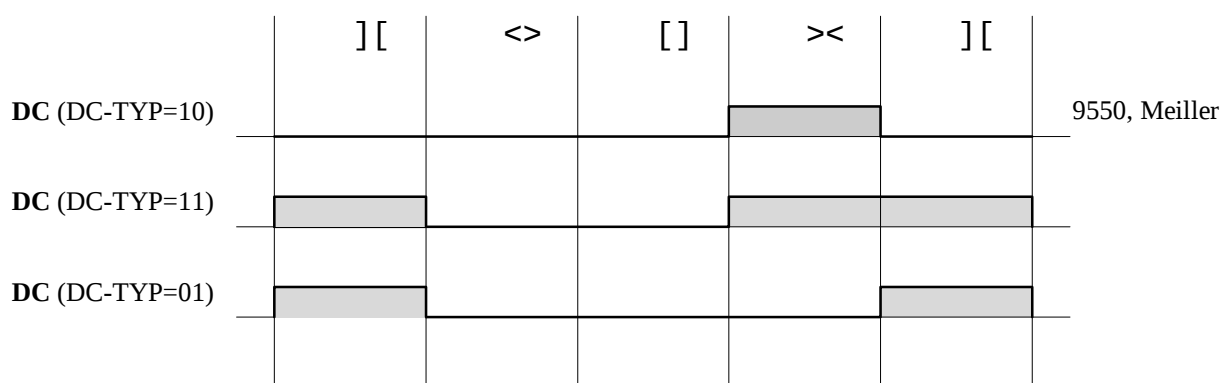
OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 102 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

6.1.3.2 Временные диаграммы

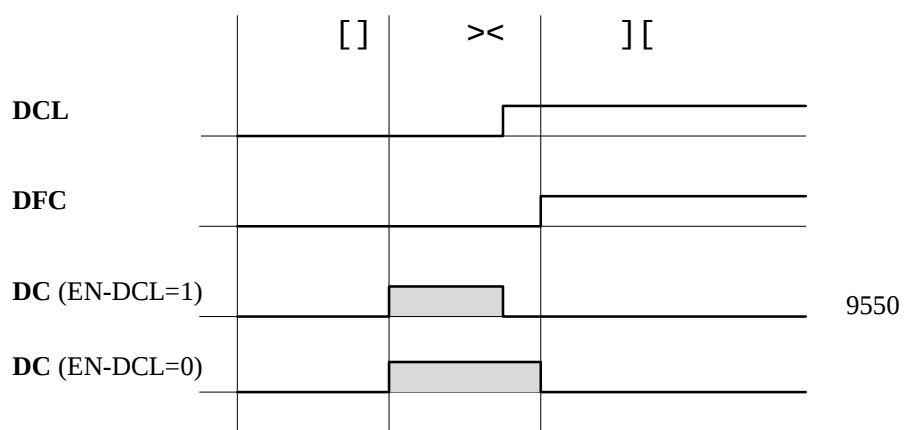
DO -вывод



DC -вывод

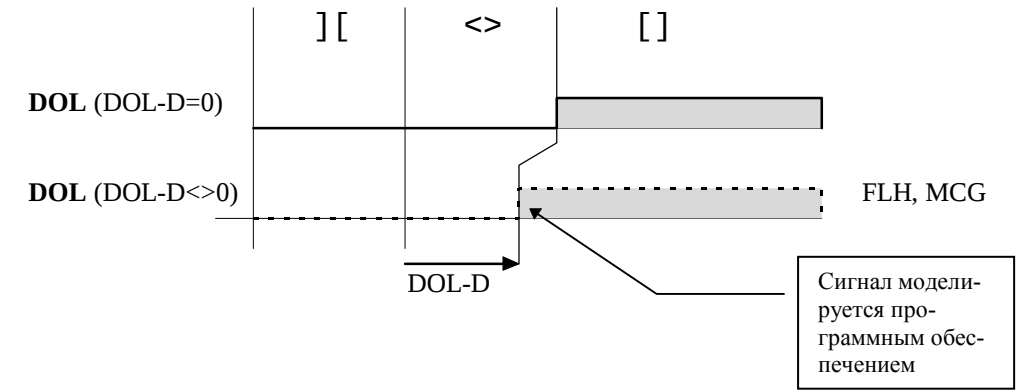


DCL -ввод (DC - TYP=10)

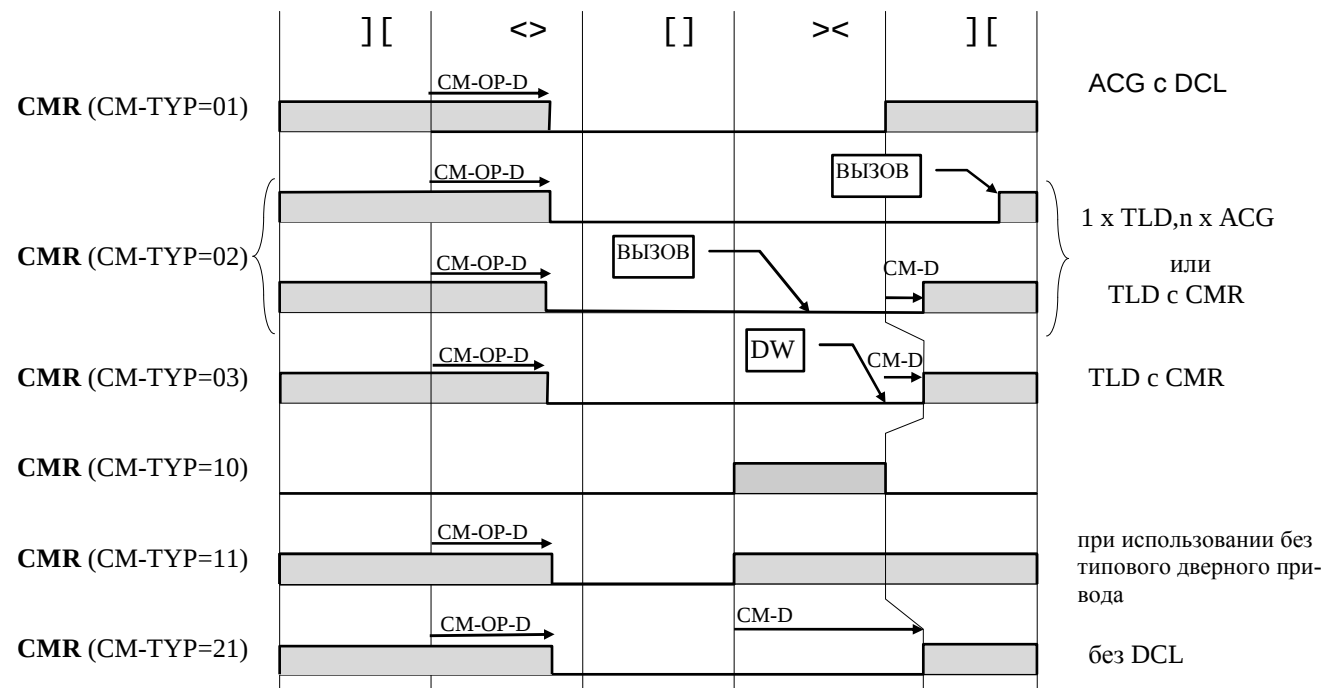


OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 103 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

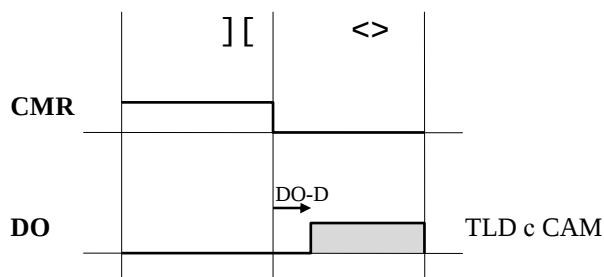
DOL –ввод



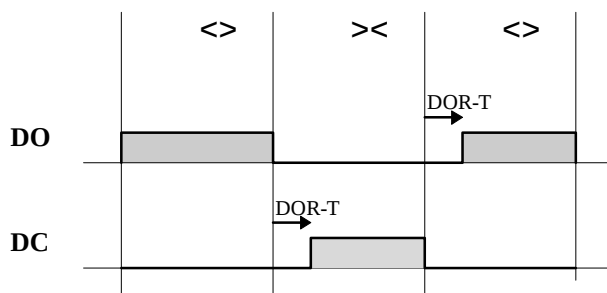
CMR-вывод, CM-ЗАДЕРЖКА



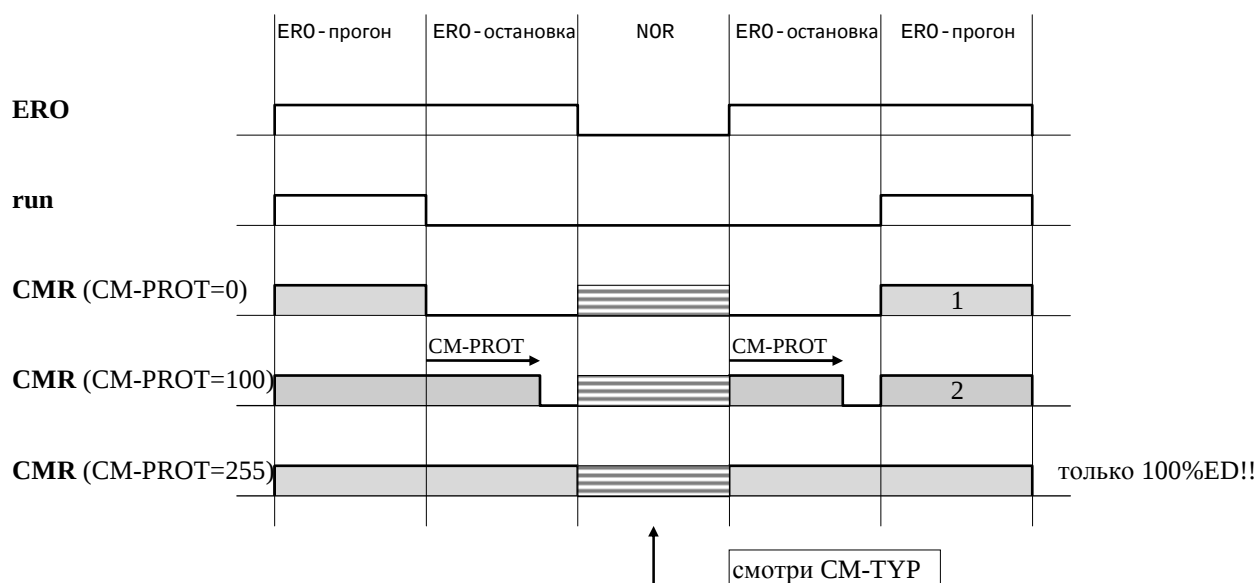
DO-ЗАДЕРЖКА



DOR - T



CM - PROT



- 1: старт внутри DZ: CM реле должно быть разомкнуто для закрывания SAF.
- 2: старт внутри DZ: UIB/DIB должны быть разомкнуты в пределах CM-PROT.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 105 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

6.1.4 Заводская установка

Установка типового дверного привода предварительно конфигурируется для некоторых типов дверей:

Элемент	Название	ДВЕРЬ	DO-TYP	DC-TYP	EN-ACG	EN-DCL	DOL-D	CM-TYP	CM-PROT	TRO-TYP
	SLYCMA	11	0	11	прим. 1	0	40	прим.2	прим.3	2
DOC12	MLI	11	0	11	прим.1	0	40	прим.2	прим.3	2
	Kiekert	11	0	11	прим.1	0	40	прим.2	прим.3	2
DOC19	Kiekert-1	11	11	11	прим.1	0	40	прим.2	прим.3	0
DOC9	Kiekert-2 DDC	11	0	11	прим.1	0	40	прим.2	прим.3	2
DOC20	AT20	11	11	0	прим.1	0	40	прим.2	прим.3	3
DOC25	AT25 (старый)	11	11	0	прим. 1	1	0	прим. 2	прим. 3	3
DOAT25	AT25 (новый)	11	11	11	прим. 1	0	0	прим. 2	прим. 3	0
	Fedo	11	0	11	прим. 1	0	40	прим. 2	прим. 3	2
DO2000, DO-1, DO-4	DCSS4	11	11	0	прим. 1	0	0	прим. 2	прим. 3	прим. 4
DOC40	AT40	11	11	11	прим. 1	0	0	прим. 2	прим. 3	0
DOC21	Fermator VVF3	11	0	11	прим. 1	0	40	прим. 2	прим. 3	2
	SEL105									
	SEM 2000									
DOT1/2/3	FCO9550T	1,2	0	0	0	0	0	0	0	0
DOC5	Falconi	1,2	0	0	0	0	0	0	0	0
DOC10	Meiller AC, Selcom AC	1,2	0	0	0	0	0	0	0	0
DOC11	Meiller DC	1,2	0	0	0	0	0	0	0	0
DOC22	PIUMA	1,2	0	0	0	0	0	0	0	0
DOC23	Sematic	1,2	0	0	0	0	0	0	0	0
DOC27	RCF...	1,2	0	0	0	0	0	0	0	0
DOC28	Fermator VVV4	1,2	0	0	0	0	0	0	0	0
DOC29	Wittur ECO_DC	1,2	0	0	0	0	0	0	0	0
DOC30	SUPRA SM	1,2	0	0	0	0	0	0	0	0
DOCX		1,2	0	0	0	0	0	0	0	0
	RC24, RC48	1,2	0	0	0	0	0	0	0	0
DOMR	MRDS	3,4,9, 10	0	0	0	0	0	0	0	0
	FLH	0	0	0	0	0	0	0	0	0

Примечание 1:	ACG-2:	EN-ACG=1
Примечание 2:	FLH или ACG-2 для Франции:	CM-TYP=11
	FLH:	CM-TYP=11
	ACG-2, с DCL:	CM-TYP=2
	ACG-2, без DCL:	CM-TYP=11
Примечание 3	FLH или ACG-2:	CM-PROT=10
Примечание 4	с ERO:	TRO-TYP=1

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 106 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

Внутренняя (скрытая) установка предварительно конфигурированных DO/DC типов дверей (DOOR = 0 – 10)
 [соответствующая GENERIC (DOOR = 11) установка]:

Наименование	ДВЕРЬ		DO-TYP	DC-TYP	EN-ACG	CM-TYP	DOL-D	EN-DCL		GENERIC (Дверь=11)
FLH	0		10	10	1	11	10	0		√
9550T & ACG	1		10	11	1	11	0	1		√
9550T & TLD/CLD	2		10	11	0	00	0	1		√
OVL (LCB_ПС: MRDS & ACG) (прим. 1)	3		11	11	1	11	0	1		НЕВОЗМОЖНО
OVL & TLD/CLD (прим. 1)	4		11	11	0	0	0	1		НЕВОЗМОЖНО
DO2000(DO-реле)	5		11	00	0	0	0	0		√
MCG (DC-реле)	6		10	10	1	11	40	0		√
MLI & ACG(DC-реле)	7		11	11	1	11	40	0		√
MLI & TLD/CLD (DC-реле)	8		11	11	0	00	40	0		√
OVL-PENANG & ACG (прим. 2)	9		11	11	1	11	0	1		НЕВОЗМОЖНО
OVL-PENANG & TLD/CLD (прим. 2)	10		11	11	0	00	0	1		НЕВОЗМОЖНО

Следующие параметры устанавливаются внутри системы для указанных выше типов ДВЕРЕЙ:
 CM-PROT = 10, TRO-TYP = 0, DO-D = 0, CM-D = 0

прим. 1: MRDS для 2-х дверных проемов (DLN генерируется внешними аппаратными средствами)
 прим. 2: MRDS для одиночного дверного проема (DLN обрабатывается RDO выходом)

OTIS

Инжиниринговый Центр
Берлин

Основные данные программного обеспечения

GCS – GECB

Описание установки параметров

No.: GP330782_FSD

SCN: GP330782GAA

Стр.: 107 / 184

Дата: 2014-09-04

Установка RSL I/O:

Элемент	Название	000 DOL	001 DOB	002 EDP	027 NDG	605 DOS/SGS	607 LRD	694 DCL	806 REV	544 RDOL	545 RDOB	546 REDP	606 RDOS/SGS	608 RL RD	637 RNDG	695 RDCL	808 RREV	031 DMD	787 DCM	788 RDCM	805 UD	1017 DPP
DOC12	MLI	1	√				√	1		1	√				√	1						
DOC19	Kiekert-1	√	√	√			√	√		√	√	√			√	√						
DOC9	Kiekert-2 DDC	√	√	√			√	√		√	√	√			√	√						
DOC20	AT20	√	√	√	√		√	√		√	√	√	√		√	√						
DOC25	AT25 (старый)																					
DOAT25	AT25 (новый)	√	√	√	√	√	√	1		√	√	√	√	√	√	1						√
	Fedo																					
DO2000, DO-1, DO-4	DCSS4	√	√	√	√		√	1		√	√	√	√		√	1			√	√		
DOC40	AT40	√	√	√	√	√	√	√		√	√	√	√	√	√	√						√
DOC21	Fermator VVF3	1	√	√		√	√	1		1	√	√	√	√		1						
DOC29	Wittur ECO_DC	√	√	√	√	√	√	√		√	√	√	√	√	√	√						
DOT1/2/3	FCO9550	√	√	√		√	√	√		√	√	√	√	√	√	√						
DOC5	Falconi	√	√	√		√	√	√		√	√	√		√	√	√						
DOC10	Meiller AC, Selcom AC	√	√	√		√	√	√		√	√	√		√	√	√						
DOC11	Meiller DC	√	√	√	√		√	√		√	√	√	√		√	√						
DOC22	PIUMA	√	√	√	√		√	√		√	√	√	√		√	√						
DOC23	Sematic	√	√	√	√	√	√	√		√	√	√	√	√	√	√						
DOC27	RCF...	√	√	√	√	√	√	√		√	√	√	√	√	√	√						
DOC28	Fermator VVV4	√	√	√	√	√	√	√		√	√	√	√	√	√	√						
DOC30	SUPRA SM	√	√	√	√		√	√		√	√	√	√		√	√						
DOCX		√	√	√	√		√	1	√	1						1		√			√	
DOMR	MRDS	√	√	√			√	√		1						1						
	FLH	—	—	—	—	—	—	—	—	1	—	—	—	—	—	1	—	—	—	—	—	—

1: эти вводы / выходы (i/o) должны устанавливаться на адрес 010

Не помеченные i/o должны устанавливаться на адрес 000

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 108 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

6.2 DO-5 / AT120

6.2.1 Параметры

Следующие параметры должны быть установлены, чтобы использовать DO-5/AT120:

группа	параметр	значение	примечание
5-DOORS	DOOR	12	
		13	если DOB дополнительно подсоединен к DO-5 (DOBF) и для AT120
	REAR	12	
		13	если DOB дополнительно подсоединен к DO-5 (DOBF) и для AT120
	F:DO-TYP	0	
	F:DC-TYP	0	
	F:EN-ACG	0	
	F:EN-DCL	0	
	F:DOL-D	0	
	R:DO-TYP	0	
	R:DC-TYP	0	
	R:EN-ACG	0	
	R:EN-DCL	0	
	R:DOL-D	0	
	CM-TYP	0	
	TRO-TYP	0	
		1	
10-TEST (ПРОБЕР-КА)	DEBUG	0	
	DEBUG1	0	

Обратите внимание, что все DOOR=12/13 включают все параметры Generic Door!

Плата GECB (начиная с версии GAA 30780 DAB): Для ACG с DO-5/AT120 установить следующие параметры:

F:EN-ACG
R:EN-ACG
CM-PROT

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 109 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

6.2.2 I/O's

Это вводы/выводы (I/O's) и соответствующие адреса по умолчанию:

Nr	Название	MCS120	MCS220	GEN2_A	GEN2_B	GEN2C_A	GEN2C_B	VF_MRL
000	DOL	17,1	17,1	17,1	13,1	17,1	13,1	17,1
002	EDP	00,0	00,0	00,0	00,0	00,0	00,0	00,0
027	NDG	00,0	00,0	00,0	00,0	00,0	00,0	00,0
544	RDOL	19,1	19,1	19,1	00,0	19,1	00,0	19,1
546	REDP	00,0	00,0	00,0	00,0	00,0	00,0	00,0
605	DOS / SGS	17,4	17,4	17,4	13,4	17,4	13,4	17,4
606	RDOS / RSGS	19,4	19,4	19,4	00,0	19,4	00,0	19,4
607	LRD	17,3	17,3	17,3	13,3	17,3	13,3	17,3
608	RLRD	19,3	19,3	19,3	00,0	19,3	00,0	19,3
691	TCI	16,3	16,3	16,3	12,3	17,2	13,2	16,3
694	DCL	01,0	01,0	01,0	01,0	01,0	01,0	01,0
695	RDCL	01,0	01,0	01,0	01,0			
783	TCIB	01,0	01,0	01,0	01,0			
787	DCM	00,0	00,0	00,0	00,0			
991	DOOR_ST1	17,3	17,3	17,2	13,2			
992	DOOR_ST2	17,4	17,4	17,3	13,3			
993	DOOR_ST3	16,3	16,3	17,4	13,4			
994	DOOR_ST1R	19,3	19,3	19,2	00,0			
995	DOOR_ST2R	19,4	19,4	19,3	00,0			
996	DOOR_ST3R	00,0	00,0	19,4	00,0			

Примечание: LRD & RLRD являются низкоактивными для DOOR=12/13.

6.3 Типовой привод двери (DO/DC RSL интерфейс)

Начиная с версии GAA30780DAG, программное обеспечение предоставляет дополнительные выводы на удаленной последовательной линии для дверных приводов с устройством сопряжения DO / DC.

По причине безопасности должны использоваться два отдельных реле открывания дверей, и они должны быть приписаны к двум разным удаленным станциям.

Выходы:

IO	символ	описание	def	тип
27	NDG	Nudging /подталкивание	0/0	ВЫВОД
637	RNDG	Rear Nudging Relay/Пеле контакта подталкивания задней двери	0/0	ВЫВОД
997	DDM	Deenergize Door Motor (Stop)/Отключение питания от электродвигателя двери (Остановка)	0/0	ВЫВОД
998	RDDM	Deenergize Rear Door Motor (Stop)/ Отключение питания от электродвигателя задней двери (Остановка)	0/0	ВЫВОД
1017	DPP	Disable Passenger Protection /Отключить защиту пассажира (во время режима EFO) (для AT25)	0/0	ВЫВОД
1094	DO1	Door Open relay 1/ Реле контакта открывания двери 1	0/0	ВЫВОД
1095	DO2	Door Open relay 2/ Реле контакта открывания двери 2	0/0	ВЫВОД
1096	DC	Door Close relay/ Реле контакта закрывания двери	0/0	ВЫВОД

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 110 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

IO	символ	описание	def	тип
1097	DSDOB	Disable Door Open Button (low active)/ Отключить кнопку открывания двери (низкая активность)	0/0	ВЫВОД
1098	DSL RD	Disable Light Ray Device (low active) / Отключить устройство светового барьера (низкая активность)	0/0	ВЫВОД
1099	CLT	Closed Torque (Крутящий момент при закрытии двери) (удерживает дверь закрытой во время движения) (дляMeiler MAT)	0/0	ВЫВОД
1100	RDO1	Rear Door Open relay 1/ Реле контакта открывания задней двери 1	0/0	ВЫВОД
1101	RDO2	Rear Door Open relay 2 / Реле контакта открывания задней двери 2	0/0	ВЫВОД
1102	RDC	Rear Door Close relay / Реле контакта закрывания задней двери	0/0	ВЫВОД
1103	RDSDOB	Rear Disable Door Open Button (low active)/Отключить кнопку открывания задней двери (низкая активность)	0/0	ВЫВОД
1104	RDSL RD	Rear Disable Light Ray Device (low active) / Отключить устройство светового барьера задней двери (низкая активность)	0/0	ВЫВОД
1105	RCLT	Rear Closed Torque (Крутящий момент при закрытии задней двери) (удерживает дверь закрытой во время движения) (для Meiler MAT)	0/0	ВЫВОД
1106	ESD	Emergency Stop of Door (Аварийная остановка двери) (отключает дверь в ES) (для AT25) /	0/0	ВЫВОД

Вводы:

IO	символ	описание	def	тип
0	DOL	Door Open Limit /Ограничитель открывания двери	1/0	ВВОД
1	DOB	Door Open Button / Кнопка открывания двери (только низкоактивная для DOOR-13)	0/0	ВВОД
544	RDOL	Rear Door Open Limit / Ограничитель открывания задней двери	1/0	ВВОД
545	RDOB	Rear Door Open Button / Кнопка открывания задней двери (только низкоактивное для DOOR-13)	0/0	ВВОД
605	DOS / SGS	Door Open Signal / Safety Gate Shoe / Сигнал открывания двери /Защитный башмак двери	0/0	ВВОД
606	RDOS / RSGS	Rear Door Open Signal / Сигнал на открывание задней двери / Rear SGS	0/0	ВВОД
607	LRD	Light Ray Device / Устройство светового барьера (только низкоактивное для DOOR=12/13)	0/0	ВВОД
608	RLRD	Rear Light Ray Device / Устройство светового барьера задней двери (только низкоактивное для DOOR=12/13)	0/0	ВВОД
694	DCL	Door Close Limit Switch / Предельный выключатель закрывания двери	1/0	ВВОД
695	RDCL	Rear Door Close Limit Switch / Предельный выключатель закрывания задней двери	1/0	ВВОД

Параметры:

5 - Двери

Символ	def	Цель и диапазон
DOOR	11	Тип дверей: 11 GENERIC (DO/DC) ...
REAR	11	Тип дверей: 11 GENERIC (DO/DC) ...
F:DO-TYP	0	Тип работы DO 00 DO никогда не разомкнут 01 DO разомкнут, когда двери кабины полностью открыты 10 DO разомкнут во время открывания 11 DO разомкнут, когда двери кабины открываются и также когда полностью открыты

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 111 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

5 - Двери

Символ	def	Цель и диапазон
F:DC-TYP	0	тип работы DC 00 DC никогда не разомкнут 01 DC разомкнут, когда двери кабины полностью закрыты 10 DC разомкнут при закрытии 11 DC разомкнут, когда двери кабины закрываются и также, когда полностью закрыты
F:EN-DCL	0	Включить DCL ввод на IO 694 0 нет выключателя DCL 1 DCL на IO № 694
F:DOL-D	0	GenDoor: автоматическая генерация DOL 0 DOL на IO 0000 0.1 (0.1) 25.5 с DOL моделируется по истечении определенного промежутка времени (необходимо, если DOL не существует)
R:DO-TYP	0	тип работы RDO то же описание, что и для передней двери
R:DC-TYP	0	тип работы RDC то же описание, что и для передней двери
R:EN-DCL	0	включить RDCL ввод на IO 695 то же описание, что и для передней двери
F:DOL-D	0	GenDoor: автоматическая генерация DOL 0 RDOL на IO 0544 0.1 (0.1) 25.5 с DOL моделируется по истечении определенного промежутка времени (необходимо, если DOL не существует)

6.3.1. RCF1, AT25 или Система двери MAT

Символ	Значение	Описание
DOOR	11	GENERIC (DO/DC)
REAR	11	GENERIC (DO/DC)
F:DO-TYP	11	Контакт DO разомкнут, когда двери кабины открываются и также когда полностью открыты
F:DC-TYP	11	Контакт DC разомкнут, когда двери кабины закрываются и также, когда полностью закрыты
F:EN-DCL	1	DCL на IO по. 0694
F:DOL-D	0	DOL на IO по.0000
R:DO-TYP	11	DO разомкнут, когда двери кабины открываются и также когда полностью открыты
R:DC-TYP	11	Контакт DC разомкнут, когда двери кабины закрываются и также, когда полностью закрыты
R:EN-DCL	1	RDCL на IO по. 0695
R: DOL-D	0	RDOL на IO по. 0544

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 112 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

6.3.2 Система двери RC24, RC48

Символ	Значение	Описание
DOOR	11	GENERIC (DO/DC)
REAR	11	GENERIC (DO/DC)
F:DO-TYP	10	Контакт DO разомкнут во время открывания
F:DC-TYP	10	Контакт DC разомкнут во время закрывания
F:EN-DCL	1	DCL на IO no. 694
F: DOL-D	0	DOL на IO no.0000
R:DO-TYP	10	Контакт DO разомкнут во время открывания
R:DC-TYP	10	Контакт DC разомкнут во время закрывания
R:EN-DCL	1	RDCL на IO no. 695
R: DOL-D	0	RDOL на IO no. 0544

6.4 SGS2 – Вспомогательный башмак безопасности двери для Кореи

В Корее башмак безопасности двери (SGS) является обычным требованием. Но дверной замок (DTO) может быть обнаружен, когда дверь открывается существующим SGS с DOS в течение длительного времени, так как дверь не может быть полностью открыта с помощью DOS (сигнал открывания двери). Поэтому требуются новые SGS без DOS (1155 SGS2, 1156 RSGS2).

Существующий DOS/SGS(RDOS/RSGS) имеет приоритет над SGS2(RSGS2). Например, существующий DOS/SGS доступен, когда адреса RSL существующих DOS/SGS и нового SGS установлены одновременно на действующий адрес.

Вводы

IO	символ	Описание	по умолчанию	тип	линия связи
1155	SGS2	Вспомогательный башмак безопасности двери	0/0	ввод	кабина
1156	RSGS2	Вспомогательный башмак безопасности задней двери	0/0	ввод	кабина

6.5 Шунты двери

6.5.1 LCB_ПС

LCB_ПС поддерживает внешний дверной шунт. LCB_ПС не имеет никаких реле дверных шунтов на плате. Подключение LV от системы позиционирования (PRS) к приводу можно осуществить через релейные контакты, или непосредственно. Приводы типа RegenDrives нуждаются в непосредственном подключении, иначе восстановление положения после того, как питание будет снова включено, становится невозможно.

для RegenDrives	LV вводы должны непосредственно подключаться к системе позиционирования (PRS).
для OVF10 / OVF20CRO	1LV ввод должен непосредственно подключаться к PRS
Все другие типы приводов	LV вводы могут подключаться непосредственно или через реле

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 113 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

6.6 Реверсы дверей после включения питания

Реверсы дверей всегда принимаются во внимание, и особенно после того, как питание было включено, если положение на этаже недействительно, и если кабина находится в внутри дверной зоны с открытыми дверями. Для того, чтобы получить действительное положение после включения питания, положение должно быть успешно восстановлено (смотри главу 2.32). Сигнал открытой ручной шахтной двери будет обрабатываться как активированный реверс (параметр EN-ACG).

Внимание:

OVF10 и OVF20CRO предупреждают прием сигнала дверной зоны на LCB_II после включения питания.

Исключение:

OVF20CRO программное обеспечение версии GP130763CAA (или последующей версии) содержит параметр “DZafterPOR”, который должен активироваться, прежде чем рассматривать дверные реверсы после включения питания.

Если заказчик пожелает, чтобы не было никаких движений двери во время микроотключений питания, дверь должна быть остановлена при сбое питания и оставаться в остановленном состоянии за счет поданной команды отключенного питания (DEEN). Эта функция должна гарантироваться дверным оператором и механикой дверей. Инициализация работы дверей без команды на открывание или закрывание не допускается.

Остановка двери при подаче команды отключенного питания только возможна при наличии следующих дверных интерфейсов: RSL, CAN, Multidrop, DO / DC (только DO не работает). Следующие дверные операторы реагируют правильно на команду отключенного питания: DCSS5e, DCSS5, AT120, Selcom с RSL интерфейсом, AT25 с DO/DC интерфейсом, 9550 с DO/DC интерфейсом. В дополнение к этому дверная механика должна удерживать двери в фазе отключенного питания.

Следующие дверные операторы не поддерживают команду отключенного питания: DCSS4, AT25 с DO интерфейсом, AT25 с DO интерфейсом, 9550 с DO интерфейсом.

Дверь всегда получает команду отключенного питания в течение 8-с фазы инициализации платы OCSS после того, как питание было включено. По истечении этого времени все потенциальные реверсы дверей будут рассматриваться при условии, если описанные выше условия будут выполнены (DZ и действительное положение этажа).

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 114 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

7..Установки, имеющие отношение к кабине

7.1 CGS – Защита двери от короткого замыкания для Кореи.

В системе EN-81 контроллер не может обнаружить залипание CGS, так как DFC не получает питания, когда DW отключен. Поэтому альтернативный ввод с помощью дополнительного устройства используется для обнаружения залипания CGS в приложениях для Кореи. Ошибка шунтирования двери устанавливается, когда контакт двери кабины замкнут. Замкнутое состояние двери будет обнаружено, когда контакт двери кабины не разомкнут, хотя OLS активировано.

Для этого требуется дополнительное устройство (контактор) и проводка:

Установить параметры:

Группа	Название	Значение	Описание
5-DOORS	EN-CGS	1	Включает защиту двери от короткого замыкания

Вводы:

Контакт	Сигнал
P_C:1	CGS

7.2 CMG – Ограничитель скорости, установленный на кабине

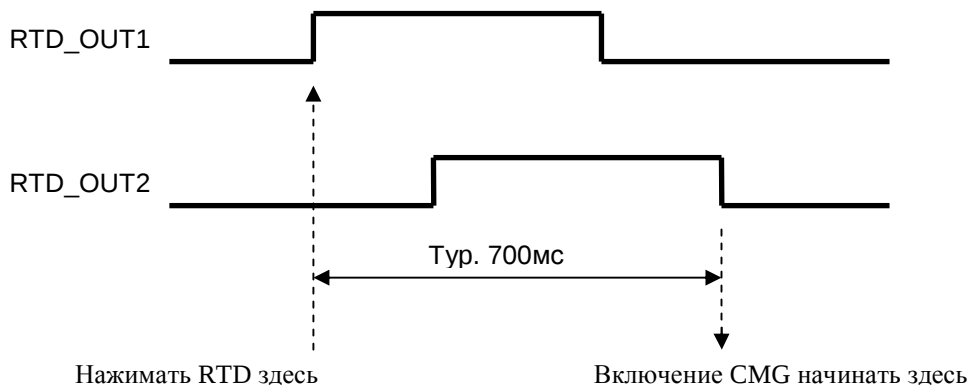
«Ограничитель скорости на кабине» (CMG) находится на кабине и его можно удаленно включить через 2 отдельных вывода RSL.

Ограничитель скорости может быть включен следующим образом:

- На CPBC с помощью кнопок REB+RTB
- На GECB-EN с помощью кнопок REB+RTB
- На SP с помощью меню “Construction – Test RTD/RRD”, “Service – Governor Trip”, “Handover – Overload Safeties”

При включении выводы активируются, как показано ниже:

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 115 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	



I/O-Номера:

I/O	Название	Описание	Тип	Линия связи
1112	RTD_OUT1	Вывод 1 удаленного устройства включения	вывод	кабина
1113	RTD_OUT2	Вывод 1 удаленного устройства включения	вывод	кабина

По соображениям надежности оба I/O должны быть запрограммированы на разные адреса RSL!

7.3 ВЕНТИЛЯТОР: Управление вентилятором для Азии

Эта функция доступна, начиная с GECB программного обеспечения версии GAA30780DAC.

ВЕНТИЛЯТОР кабины отделен от устройства LR, которое используется для выключения ВЕНТИЛЯТОРА в кабине, когда она паркуется, находится в режиме EFS или завершает целевую остановку на этаже EFO с открытыми дверями. Существующий параметр FANR (1089) будет использоваться для ВЕНТИЛЯТОРА отдельно от LR. Параметр FAN-TYP=2, 3 добавлен для дистанционного обслуживания, ВЕНТИЛЯТОР постоянно ВКЛ. (FAN-TYP=2), ИЛИ ОТКЛ. (FAN-TYP=3).

Установить параметры:

Группа	название	значение	описание
1-SYSTEM	FAN-TYP	0-3	0 Нажатием клавиши активируется вентилятор на FAN-T секунд; используется I/O 1089 FANR 1 Использует I/O 1089 FANR для отключения вентилятора после LR-T и также во время EFO, EFS, PKS (независимо от LR-T) 2 Использует I/O 1089 FANR для включения (всегда) вентилятора (для дистанционного обслуживания) 3 Использует I/O 1089 FANR для отключения (всегда) вентилятора (для дистанционного обслуживания).

I/O-номера:

I/O	Название	Описание	Тип	линия связи
1089	FANR	Реле ВЕНТИЛЯТОРА (управляется сигналом низкого уровня)	выход	кабина

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 116 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

7.4 Замки для дверей кабины для Гонконга

Эта функция доступна, начиная с GECB программного обеспечения версии GAA30780DAC.

Этот лифт оснащен специальным устройством блокировки дверей кабины, и двери могут открыться, только если это устройство получает электропитание. Для того чтобы двери не «пытались» открываться при неразблокированном замке, используется нормально-разомкнутый контакт этого устройства для проверки разблокировки двери, и только тогда двери откроются.

Установить параметры:

Нет

И/О-Номера:

№	название	описание	тип	местоположение
1035	XDO	Вывод, управляющий устройством блокировки	выход	кабина
1036	RXDO	Вывод, управляющий устройством блокировки задней двери	выход	кабина
1037	CCDC	Ввод для нормально разомкнутого контакта устройства блокировки.	вход	кабина
1038	RCCDC	Ввод для нормально разомкнутого контакта устройства блокировки задней двери	вход	кабина

Дополнительно это программное обеспечение предоставляет опционные входы с целью контроля состояния отдельных датчиков DZ , используемых для устройств блокировки.

И/О-Номера:

по.	название	описание	тип	местоположение
1039	X1LV	Реле LV1 проверки входа	вход	кабина
1040	X2LV	Реле LV2 проверки входа	вход	кабина

Если это программное обеспечение установит, что один из дополнительных датчиков LV все еще продолжает работать за пределами зоны дверей, кабина входит в режим DBF и отключается на следующем этаже.

Мигающее сообщение “> Ext LV Err” появляется на экране дисплея сервис тула, и эту ошибку можно сбросить, переведя лифт в режим ERO/TCI или нажав на кнопку DDO на плате сервисной панели (Service Panel Board).

Эта функция включается только, если оба И/О с номерами 1039 и 1040 запрограммированы на действующий адрес и штыревой контакт удаленной станции.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 117 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

7.5 GECB: SO (Безопасное открывание) сигнал для Японии

Эта функция введена в программное обеспечение GAA30780EAE.

Сигнал SO используется, когда принимается решение, разрешается ли двери открыться с нажатием DOB, даже если кабина остановится, не выполняя нормальный прогон. Этот сигнал подается в дверной оператор для открывания двери через RSL линию.

SO реле активируется через RSL, исходя из следующих условий (смотри ниже):

GECB режим (CAN сообщение)	1LV & 2LV	UIB/DIB	Пороговое значение скорости *	Связь с приводом	FSO вывод
Нормальный режим работы Включая ARO режим	Верно	ON/ON	Верно	Активирована	Верно
TCI / ERO режим	Верно	Любой	Верно	Активирована	Верно
Повторное выравнивание	Верно	ON/ON	Верно	Активирована	Верно

* пороговое значение скорости (0,3м/с) из привода.

Плата GECB проверяет, как согласуется FDZ и CHK_SO с 1LV и 2LV, и при обнаружении несогласованности (несовместимости) система должна отключиться. В это время регистрируется следующее событие. Кабина начинает проверять согласованность (совместимость) через 800мс после регистрации события «Кабина остановилась», и плата GECB делает сдвиг (shift) на отключение после десятикратной проверки несогласованности (несовместимости).

Событие:

Событие	Описание
0253 FSO Rly Err	При обнаружении несогласованности (несовместимости) для SO реле передней двери: → Проверить SO реле для передней двери → Проверить IO FDZ(1195), FSO(1197) и CHK_SO(1196)
0254 RSO Rly Err	При обнаружении несогласованности (несовместимости) для SO реле задней двери: → Проверить SO реле для задней двери → Проверить IO RDZ(0661), RSO(1199) и CHK_RSO(1198)

Мигающее сообщение:

Сообщение	Описание
>FSO RlyErr	При обнаружении несогласованности (несовместимости) для SO реле передней двери: → Проверить SO реле для передней двери → Проверить IO FDZ(1195), FSO(1197) и CHK_SO(1196)
>RSO RlyErr	При обнаружении несогласованности (несовместимости) для SO реле задней двери: → Проверить SO реле для задней двери → Проверить IO RDZ(0661), RSO(1199) и CHK_RSO(1198)

OTIS

Инжиниринговый Центр
Берлин

Основные данные программного обеспечения

GCS – GECB

Описание установки параметров

No.: GP330782_FSD

SCN: GP330782GAA

Стр.: 118 / 184

Дата: 2014-09-04

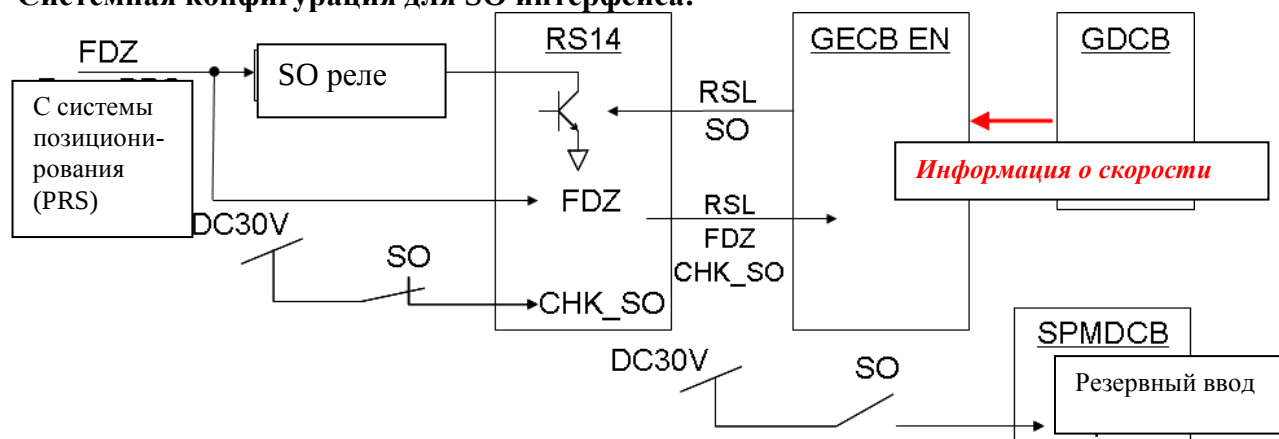
I/O-Номера:

по.	название	описание	тип	место-поло-жение
1195	FDZ	Front Door Zone (Зона передней двери)	ввод	кабина
1196	CHK_SO	SO relay(SO реле)	ввод	кабина
1197	FSO	Front Safe to open (Безопасное открывание передней двери)	вывод	кабина
1198	CHK_RSO	Rear SO relay (SO реле задней двери)	ввод	кабина
1199	RSO	Rear Safe to open (Безопасное открывание задней двери)	вывод	кабина
0661	RDZ	Rear Door Zone (Зона задней двери)	ввод	кабина

Установить параметры:

Группа	название	значение	описание
1-SYSTEM	EN-SO	0	Включить SO сигнал 0 Отключено 1 Включено

Системная конфигурация для SO интерфейса:



Примечание) Эта функция не может соответствовать задней двери.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 119 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

8 Установки, относящиеся к «Группе»

8.1 Открытия OTIS2000

Для GECB система нумерации открываний и уровней несколько отличается от простого подсчета этажей.

Кнопки в кабине связаны с *уровнями этажей*, отдельно для передней и задней дверей. Кнопки в холле связаны с *номераами открываний*.

Следующие четыре примера для конфигураций “симплекс” объясняют связь между уровнями и открываниями.

	Пример 1	Пример 2	Пример 3	Пример 4
Открытия	openings:	openings:	openings:	openings:
	передний (задний)	передний задний	передний задний	передний задний
Уровень 4	4 —	8 — 9	5 — 6	4 —
Уровень 3	3 —	6 — 7	— 4	3 —
Уровень 2	2 —	4 — 5	2 — 3	2 —
Уровень 1	1 —	2 — 3	— 1	1 —
Уровень 0	0 —	0 — 1	0 —	— 0

Правило для определения таково:

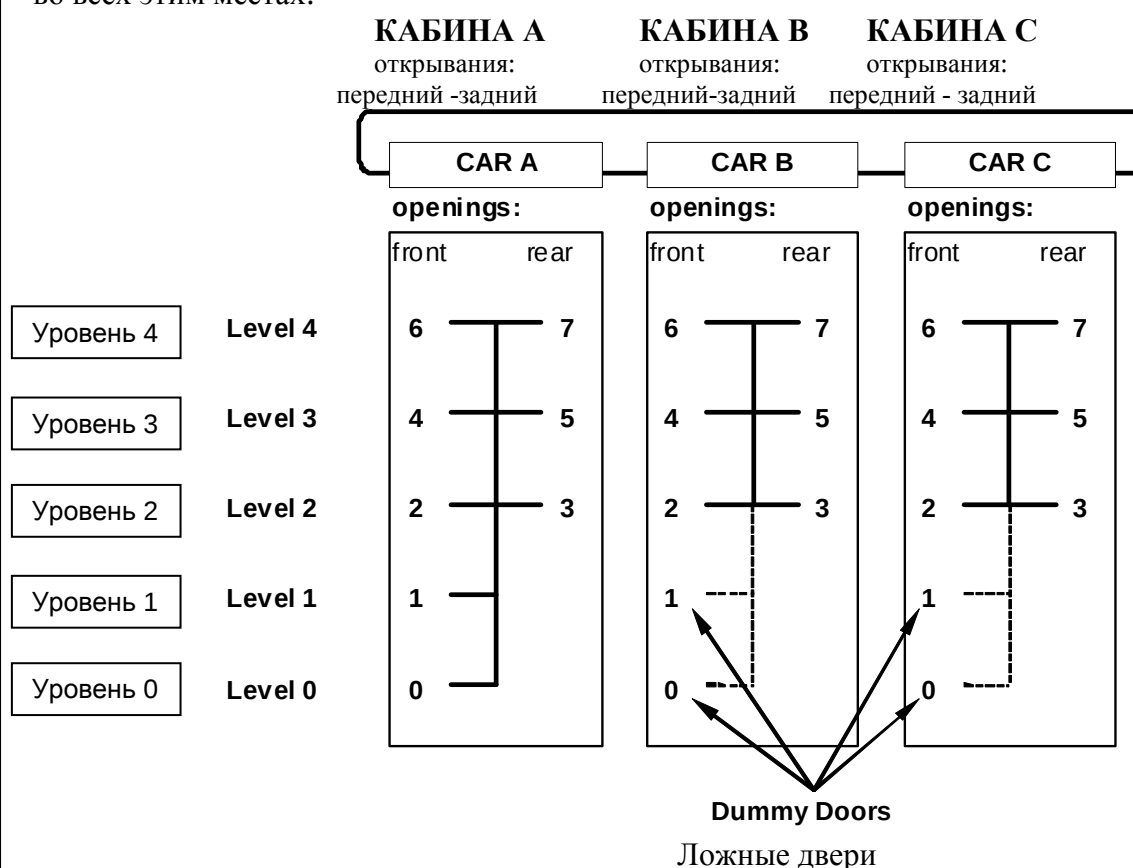
Подсчитать передние и задние двери для каждого уровня,
начиная с передней двери / уровня 0

Программное обеспечение определит открывания в соответствии с этим правилом.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 120 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

8.2 Ложные двери

Для групп (G2C-G8C) абсолютно необходимо, чтобы двери в аналогичных местах были приписаны тому же самому номеру проема в каждой шахте. Если в здании есть двери, которые не обслуживаются всеми кабинами группы, то оставшиеся кабины должны иметь *ложные двери* во всех этих местах:



GECB параметры

“BOTTOM”=0
“TOP”=4

“BOTTOM”=2
“TOP”=4

“BOTTOM”=2
“TOP”=4

GECB маска

уровень
4:
3:
2:
1:
0:

CUDE CUDE
1010 1010
1110 1110
1110 1110
1110 0000
1100 0000

CUDE CUDE
1010 1010
1110 1110
1100 1100
2000 0000
2000 0000

CUDE CUDE
1010 1010
1110 1110
1100 1100
2000 0000
2000 0000

Параметры «Привод»

“Bottom DZ”=0

“Bottom DZ”=2

“Bottom DZ”=2

Для программирования «Ложных дверей» используется «Разрешенная маска» (Allowed Mask).
Относительно более подробной информации смотри GP330782GAA_STM.doc.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 121 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

8.3 DEK с закодированным интерфейсом RLS

DEK подсоединяется через существующий канал RSL к контроллеру лифта на базе платы GECB.

DEK обеспечивает интерфейс пользователя для пассажиров лифта, чтобы регистрировать их этаж назначения и получать обратную связь о зарегистрированном номере и назначенной кабине.

Это устройство состоит из сенсорной клавиатуры и дисплея.

В распоряжение пользователей с ограниченными физическими возможностями DEK предоставляет «кнопку для инвалидов» и голосовое сопровождение.

Установочные параметры:

Группа	название	значение	описание
3-GROUP	GRP-NO	1 или 2	Идентификатор кабины в группе. Для DEK, максим. 2.
3-GROUP	GROUP	1 или 2	Количество кабин в группе, максим. 2.
3-GROUP	DEST-DE	0 или 8	Определяет, когда вводится приказ назначения для DEK. 0: на LRD 8: на DOL
3-GROUP	DEK-TYP	1	DEK с кодированным интерфейсом RLS

I/O – номера:

Для каждого устройства DEK, подсоединенного к RLS, требуется 4 последовательных адреса RSL. Базовый адрес конфигурируется вручную на устройстве DEK и *автоматически* - на плате GECB, после подачи питания на DEK. Если 4 последовательных адреса не свободны в начале конфигурирования с DEK базовым номером, сообщается об ошибке конфигурирования. Например, если базовый адрес DEK конфигурирован на 44, то входы / выходы RLS могут быть запрограммированы только на следующие адреса, в противном случае, регистрируется ошибка:

44-1, 44-2, 44-3, 44-4
45-1, 45-2, 45-3, 45-4
46-1, 46-2, 46-3, 46-4
47-1, 47-2, 47-3, 47-4

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 122 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

9. Установка параметров в шахте

Если в шахте имеется приямок с уменьшенной глубиной, то применяются два разных подхода:

- неглубокий приямок - с устройствами включения ловителей TDM;
- неглубокий приямок - с KS-L на шахтной двери нижнего этажа и опорой с ручным управлением в приямок.

Первый подход и дополнительное сокращение высоты верхнего этажа описаны в Разделе 9.1. Второй подход описан в разделе 9.2.

9.1 OHLOW/SHFIT: Уменьшенная шахта

Уменьшенная шахта доступна, начиная со следующих версий программного обеспечения: GECB: GAA30780DAB.

Требуемая операционная среда:

SPBC_III с программным обеспечением GAA30773BAA или последующие.

Программное обеспечение GECB контролирует пусковые модули, которые запускают ловители в случае, когда механик может быть раздавлен кабиной вверху шахты или в приямке. При этом включение ловителей по причине неправильного срабатывания модуля (not retracting – не втянут) должно предотвращаться немедленной остановкой кабины (стоит на NAV). Аннулировать ошибку можно с помощью ERO (не с помощью TCI или отключения питания). Эти модули контролируются соответствующими устройствами. Вводы RS 1054 / 1055 используются для того, чтобы показать отключенную кабину на указателе положения SPB.

Пусковой модуль **отпущен (released)**:

Ловители будут активированы, если кабина пройдет этот модуль.

Пусковой модуль **втянут (retracted)**:

Ловители не могут быть активированы (независимо от «превышения скорости»), если кабина пройдет этот модуль.

Выключатели TUDS (*Выключатель блокировки пускового модуля в направлении ВВЕРХ - Triggering Up Modul Deactivation Switch*) и TDDS (*Выключатель блокировки пускового модуля в направлении ВНИЗ - Triggering Down Modul Deactivation Switch*) активируют втягивание пусковых модулей. Они расположены, примерно, на расстоянии 1,5м от верхнего и нижнего этажа.

Пусковые модули отпускаются во время отключения питания и в том случае, если кабина не движется (зависит от реле SW). При движении в режимах Normal, ERO или ARO пусковые модули отпускаются, если кабина не находится вблизи верхнего или нижнего этажей. В режиме «Ревизия» пусковые модули всегда отпущены. При движении в режиме MRO пусковые модули TUM1 и TDM втянуты, а TUM2 отпущен.

Вводы RS TUM1/2 и TDM являются высокими (с высокими значениями), если пусковой модуль будет втянут (TUDS или TDDS активированы) и кабина перемещается (вблизи верхнего / нижнего этажей). Вводы RS TUPS и TDPS являются высокими во время каждого пробега.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 123 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

Фиксатор TCI-Lock будет подавлен, если параметр HWY-TYP установлен на 'low overhead' (низкий верхний этаж) или 'low overhead & shallow pit' (низкий верхний этаж и неглубокий приямок). Если параметр HWY-TYP установлен на 0, и если пусковые устройства установлены, то TCL-Lock нельзя вернуть в исходное положение путем закрывания шахтной двери (после включения TCI-NOR), так как вспомогательный контакт двери KS все еще разомкнут.

I/O-Номера:

№	Название	Описание	Подсоединены к	Тип	Местоположение
1047	TUM1	Контакт Модуля 1 при движении вверх, включение	TUAC1	in	холл
1048	TUM2	Контакт Модуля 2 при движении вверх, включение	TUAC2	in	холл
1049	TDM	Контакт Модуля при движении вниз, включение	TDAC	in	холл
1050	TUPS	Состояние питания пускового модуля при движении вверх	До TUM1/2 контакта катушки	in	холл
1051	TDPS	Состояние питания пускового модуля при движении вниз	до TDM контакта катушки	in	холл
1054	SOSU	Выключатель ловителя при движении «ВВЕРХ»	SOS-U	in	кабина
1055	SOSD	Выключатель ловителя при движении «ВНИЗ»	SOS	in	кабина

Установить параметры:

1 - СИСТЕМА

№	Символ	Def	Цель и диапазон	Начиная с
30	HWY-TYP	0	Тип шахты: 0 Нормальный 1 низкий верхний этаж (io1047, 1048, 1050, 1054) 2 неглубокий приямок (io 1049, 1051, 1055) 3 низкий верхний этаж и неглубокий приямок (1+2) (увеличенный в ЕАС с неглубоким приямок)	AAD

Совет: Параметр BRK-TYP должен быть точно инсталлирован. Сигнал тормоза используется для проверки контактов пускового модуля.

События:

событие	причина	Соответствующая установка
Система		
0607 / TUM1	TUM1 отсутствует после пробега на ВЕРХНИЙ ЭТАЖ или активный во время простоя; (низкий верхний этаж: контакты пускового модуля)	TUM1 (1047) HWY-TYP
0608 / TUM2	TUM2 отсутствует после пробега на ВЕРХНИЙ ЭТАЖ или активный во время простоя; (низкий верхний этаж: контакты пускового модуля)	TUM2 (1048) HWY-TYP
0609 / TDM	TDM отсутствует после пробега на НИЖНИЙ ЭТАЖ, или активный во время простоя; (неглубокий приямок: контакты пускового модуля)	TDM (1049) HWY-TYP

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 124 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

событие	причина	Соответствующая установка
0610 / TUPS	TUPS отсутствует во время движения; (низкий верхний этаж: электропитание пускового модуля)	TUPS (1050) HWY-TYP
0611 / TDPS	TDPS отсутствует во время движения; (неглубокий приямок: электропитание пускового модуля)	TDPS (1051) HWY-TYP
0612 SOS up	Сработал выключатель ловителя «ВВЕРХ»	SOSU (1054) HWY-TYP
0613 SOS down	Сработал выключатель ловителя «ВНИЗ»	SOSD (1055) HWY-TYP

SVT ВВОДЫ:

Ввод	Группа	Описание	Выводится на экран, когда ...
UM1	уменьшенная шахта	i/o 1047 TUM1	HW-TYP = 1 или 3
UM2		i/o 1048 TUM2	HW-TYP = 1 или 3
UMP		i/o 1050 TUPS	HW-TYP = 1 или 3
OSU		i/o 1054 SOSU	HW-TYP = 1 или 3
DM		i/o 1049 TDM	HW-TYP = 2 или 3
DMP		i/o 1051 TDPS	HW-TYP = 2 или 3
OSD		i/o 1055 SOSD	HW-TYP = 2 или 3

Дисплей на Указателе положения SPB:

prio	дисплей	события	Описание	выводится на экран, когда ...
1	Su	0612	Сработал выключатель ловителя, движение «ВВЕРХ»	HW-TYP = 1 или 3
2	Sd	0613	Сработал выключатель ловителя, движение «ВНИЗ»	HW-TYP = 2 или 3
3	Eu	0607, 0608, 0610	Ошибка срабатывания пускового модуля при движении «ВВЕРХ»	HW-TYP = 1 или 3
4	Ed	0609, 0611	Ошибка срабатывания пускового модуля при движении «ВНИЗ»	HW-TYP = 2 или 3

SPB всегда выводит на экран исплея информацию о своем собственном положении, если включается режим ERO, или если SPB переключается на режим питания от аккумуляторов.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 125 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

9.2 LOWPIT1 - НЕГЛУБОКИЙ ПРИЯМОК 1

Параметр «Неглубокий приямок» доступен с версии программы GAA30780EAC.

9.2.1 Описание функции

Если плата GECB конфигурирована под «Неглубокий приямок», то она управляет KS-L, APS/RAPS и положениями опор с ручным управлением и контролирует PBUZ, когда в приямок входят.

9.2.2 Установка

В зависимости от заказных параметров завод конфигурирует E²PROM так, чтобы параметр конфигурации HWY-TYP и and Low Pit RSL IOs были установлены в соответствии с заказными APS и RAPS.

Заказные параметры:

Название	Описание
SHPIT = LOWPIT1	Устанавливает “Low Pit с KS-L” для шахтной двери нижнего этажа и опоры в приямок.
APSF = YES	Указывает, что на передних дверях кабины имеется раздвигаемый фартук с контактом контроля положения.
APSR = YES	Указывает, что на задних дверях кабины имеется раздвигаемый фартук с контактом контроля положения.
KSMF = YES	Указывает, что на передней шахтной двери на нижнем этаже имеется блокируемый ключ-контакт.
KSMR = YES	Указывает, что на задней шахтной двери на нижнем этаже имеется блокируемый ключ-контакт.

Установочные параметры:

Группа	Название	Описание
1-SYSTEM	HWY-TYP	Тип шахты: 0 нормальная 1 низкий верхний этаж 2 неглубокий приямок 3 низкий верхний этаж и неглубокий приямок (1+2) 4 неглубокий приямок только с APS 8 неглубокий приямок только с RAPS 12 неглубокий приямок с APS и RAPS 28 неглубокий приямок с APS и RAPS и доступом в приямок от передней и задней двери на НИЖНЕМ и НИЖНЕМ+1 (4+8+16) этажах, заказные параметры KSMF и KSMR (с версии ПО GP3EAL) По умолчанию: 0

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 126 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

I/O номера

Номер	Название	Описание	Тип	Линия связи
1251	KS-L	Запираемый ключ-контакт для нижней шахтной двери	in	холл
1252	DS1	Ключ-контакт шахтной двери (нижней)	in	холл
1253	PMSI	Ручной выключатель опор в положении “Ревизия”	in	холл
1254	APS	Выключатель полного разворачивания фартука	in	кабина
1255	PBUZ	Зуммер в приемке	out	холл
1256	RAPS	Выключатель полного разворачивания фартука на задней двери	in	кабина

9.2.3 Управление сбоями

Сбои, связанные с «Неглубоким приемком», могут быть вызваны:

- неправильной конфигурацией;
- сбоями оборудования.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 127 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

Событие:

Событие	Описание
0334 KS-L fault	KS-L залип в замкнутом состоянии (KS-L=off (откл.)), хотя шахтные двери на нижнем этаже открыты (DS1=off) в течение > 4 с, в то время как кабина не находится в DZ нижнего этажа (или в DZ нижнего этажа + 1 этаж, если HWY-TYP=28). → Проверить выключатели KS-L и DS1 и проводку.
0335 APS fault	Фартук передней и задней дверей “сложился” выше 1LS (APS=off (откл.) или RAPS=off) в течение свыше 2 с или фартук передней и задней дверей “развернулся” на нижнем этаже (APS=ON или RAPS=ON) в течение свыше 2 с. → Проверить выключатели APS и RAPS и проводку. Примечание: Если после обнаружения ошибки (например, через ERO) кабина двигалась, то кабину нужно отвести назад в то место, где произошла ошибка “car is above 1LS («кабина выше 1LS») или “car is at bottom floor” («кабина на нижнем этаже») перед тем как устранять ошибку.
0619 HWY-TYP	Параметр HWY-TYP не конфигурирован для неглубокого приямка (4 для APS, 8 для RAPS, 12 для APS и RAPS или 28 для APS и RAPS с доступом в приямок от НИЖНЕГО ЭТАЖА и НИЖНЕГО ЭТАЖА +1), хотя устройство E ² PROM было конфигурировано на заводе под неглубокий приямок (Low Pit). → Установить APS и RAPS в соответствии с заводской установкой. ИЛИ HWY-TYP установлен на 4, 8, 12 или 28, а параметр “Ultra Drive Low Pit” установлен на значение 0. → Для конфигурации “Неглубокий приямок” (Low Pit) установить “Ultra Drive Low Pit” на значение 1, а для конфигурации нормального приямка установить HWY-TYP соответствующим образом (например, на 0). ИЛИ HWY-TYP установлен на 0, а “Ultra Drive Low Pit” установлен на 1 или 2. → Для конфигурации “Неглубокий приямок” установить HWY-TYP в соответствии с настоящим APS/RAPS, а для конфигурации нормального приямка установить HWY-TYP соответствующим образом (например, 0). ИЛИ RSL IOs KS-L, DS1, PMSI, APS (если присутствует), RAPS (если присутствует), PBUZ не имеют действительных адресов. → Установить RSL IOs на действительные адреса.

Мигающее сообщение:

Сообщение	Описание
>KS-L fault	Событие: 0334 KS-L сбой произошел (смотри предыдущую таблицу)
>APS fault	Событие: 0335 APS сбой произошел (смотри предыдущую таблицу)
>LOPIT cfg!	Событие: 0619 HWY-TYP произошел (смотри предыдущую таблицу)

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 128 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

10. Установки, относящиеся к контроллеру

10.1 GCS222MRL

Панель E&I контроллера, состоящая из плат GECB_II, BCB_II и SP, требует следующей установки параметров:

Установочные параметры:

Группа	название	значение	описание
4-DRIVE	DRV-TYP	1	Требуется Drive ICD13 для установки без сервис тула
7-SERVICE	SPB-TYP	1	Сервисная панель с графическим дисплеем.

10.2 GCS222 LVA

Контроллер для «Архитектуры низкого напряжения» состоит из следующих плат:

GECB-плата: GECB_LV

CARIO-плата: TOCB

BCBIO-плата: LVPB

Ограничения:

Инвертированные (обратные) сигналы, такие как DOB, LRD и TCI, не подключаются к RSL кабины.

Примите к сведению, что контроллер «LVA Basic» имеет источник питания с ограниченными возможностями.

- RLEV не разрешается, пока какая-либо дверь находится в движении.
Это означает, что RLEV произойдет, только когда двери будут полностью открыты.
- ADO не разрешается.

Установочные параметры

Группа	Наименование	значение	Описание
1-SYSTEM	EN-CARIO	7	PRS и RSL подключены к TOCB
1-SYSTEM	LVA-TYP	0	“Basic”, («Базовый») с LVPB, с UD401 / UD402 / UD403
		1	“Switch” (Выключатель») с LVPB с LVD
		2	“Extended” («Расширенный») с LVPB с LVD
		3	“Extended” («Расширенный») с LVPB + LVPB, с UD402 / UD 403
4-DRIVE	DRV-TYP	1	“Basic” или “Extended”, с Ultra Drive или LCRD
		3	“Switch” с Low Voltage Drive (Низковольтный привод)
4-DRIVE	LW-TYP	1	Динамометрическое устройство грузозвешивания
4-DRIVE	EN-ADO	0	Подъем тормоза не допускается, когда любая из дверей двигается
7-SERVICE	SPB-TYP	1	Сервисная панель с графическим дисплеем.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 129 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

Вводы/Выводы (I/Os):

Ниже дан перечень стандартных адресов платы CARIO для базовых I/Os:

Ю номер	Назва ние	Описание	тип	Линия связи	Адрес
0000	DOL	Предел открывания двери	In/ввод	cario	93 4
0001	DOB	Кнопка открывания двери	in	cario	93 8
0605	DOS	Сигнал открывания двери	in	cario	93 5
0607	LRD	Устройство световой завесы	in	cario	93 6
0691	TCI	Выключатель режима «Ревизия» на крыше кабины	in	cario	96 5
0991	ST1	ST1 для DO1000 (DCSS5) (передняя дверь)	Out/вывод	cario	93 8
0992	ST2	ST2 для DO1000 (DCSS5) (передняя дверь)	out	cario	93 7
0993	ST3	ST3 для DO1000 (DCSS5) (передняя + задняя дверь)	out	cario	93 6

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 130 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

Адресация платы CARIO (TOCB, COPG, CSPB)

Ниже дан перечень вводов/выводов-CARIO и соответствующих адресов GECB.

CARIO	GECB-Адреса	GECB-IO
IN00	90,8	32 CB00
IN01	90,7	33 CB01
IN02	90,6	34 CB02
IN03	90,5	35 CB03
IN04	90,4	36 CB04
IN05	90,3	37 CB05
IN06	90,2	38 CB06
IN07	90,1	39 CB07
IN08	91,8	40 CB08
IN09	91,7	41 CB09
IN10	91,6	42 CB10
IN11	91,5	43 CB11
IN12	91,4	44 CB12
IN13	91,3	45 CB13
IN14	91,2	46 CB14
IN15	91,1	47 CB15
IN16	92,8	48 CB16
IN17	92,7	49 CB17
IN18	92,6	50 CB18
IN19	92,5	51 CB19
IN20	92,4	52 CB20
IN21	92,3	53 CB21
IN22	92,2	54 CB22
IN23	92,1	55 CB23
IN24	93,8	001 DOB
IN25	93,7	003 DCB
IN26	93,6	607 LRD/REV
IN27	93,5	605 DOS
IN28	93,4	000 DOL
IN29	93,3	545 RDOB
IN30	93,2	547 RDCB
IN31	93,1	608 RLRD/RREV

CARIO	GECB-Адреса	GECB-IO
OUT00	90,8	32 CTTL00
OUT01	90,7	33 CTTL 01
OUT02	90,6	34 CTTL 02
OUT03	90,5	35 CTTL 03
OUT04	90,4	36 CTTL 04
OUT05	90,3	37 CTTL 05
OUT06	90,2	38 CTTL 06
OUT07	90,1	39 CTTL 07
OUT08	91,8	40 CTTL08
OUT09	91,7	41 CTTL 09
OUT10	91,6	42 CTTL 10
OUT11	91,5	43 CTTL 11
OUT12	91,4	44 CTTL 12
OUT13	91,3	45 CTTL 13
OUT14	91,2	46 CTTL 14
OUT15	91,1	47 CTTL 15
OUT16	92,8	48 CTTL 16
OUT17	92,7	49 CTTL 17
OUT18	92,6	50 CTTL 18
OUT19	92,5	51 CTTL 19
OUT20	92,4	52 CTTL 20
OUT21	92,3	53 CTTL 21
OUT22	92,2	54 CTTL 22
OUT23	92,1	55 CTTL 23
OUT24	93,8	991 ST1
OUT25	93,7	992 ST2
OUT26	93,6	993 ST3
OUT27	93,5	994 RST1
OUT28	93,4	995 RST2
OUT29	93,3	996 RST3
OUT30	93,2	026 LR
OUT31	93,1	

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 131 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

IN32	94,8	606 RDOS
IN33	94,7	544 RDOL
IN34	94,6	793 LEV/SAC
IN35	94,5	1000 CLR
IN36	94,4	694 DCL
IN37	94,3	
IN38	94,2	
IN39	94,1	
IN40	95,8	1254 APS
IN41	95,7	1255 R-ASP
IN42	95,6	705 TDOB
IN43	95,5	706 TDCB
IN44	95,4	707 R-TDOB
IN45	95,3	708 R-TDCB
IN46	95,2	1002 DOP/DFO
IN47	95,1	1030 RDOP/RDFO
IN48	96,8	SE
IN49	96,7	TCI_UP
IN50	96,6	TCI_DOWN
IN51	96,5	691 TCI
IN52	96,4	
IN53	96,3	
IN54	96,2	
IN55	96,1	

OUT32	94,8	1323 Визу- альный сиг- нал тревоги
OUT33	94,7	023 Зуммер
OUT34	94,6	
OUT35	94,5	
OUT36	94,4	
OUT37	94,3	
OUT38	94,2	
OUT39	94,1	
OUT40	95,8	578 CDLU
OUT41	95,7	579 CDLD
OUT42	95,6	580 CDGU (GNCUP)
OUT43	95,5	581 CDGU (GNCDN)
OUT44	95,4	582 RCDLU
OUT45	95,3	583 RCDLD
OUT46	95,2	584 RCDGU
OUT47	95,1	585 RCDGD
OUT48	96,8	LVC
OUT49	96,7	RRD
OUT50	96,6	RTD1
OUT51	96,5	RTD2
OUT52	96,4	
OUT53	96,3	
OUT54	96,2	
OUT55	96,1	

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 132 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

Архитектура I/O:

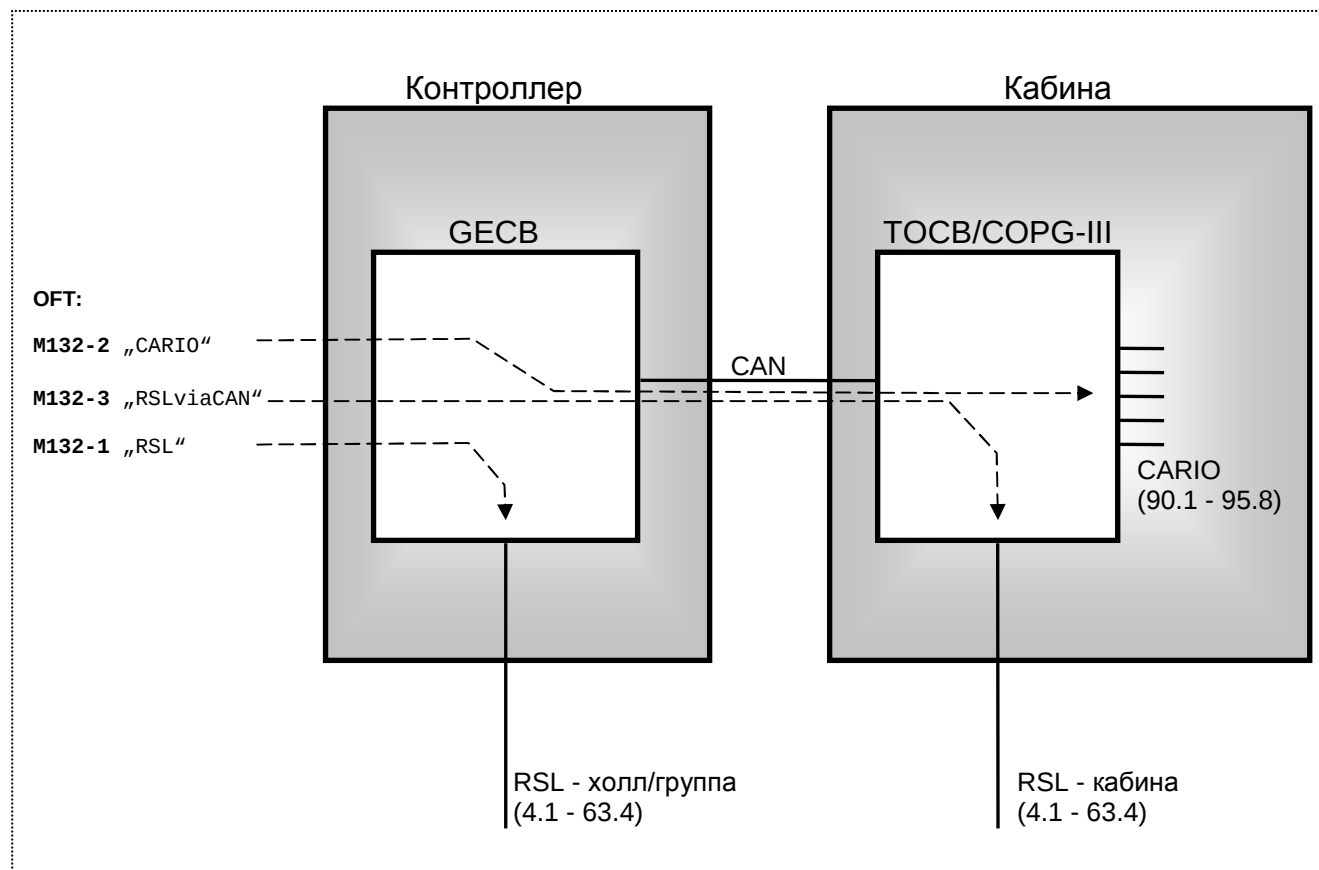
Для каждого I/O позицию сигнала можно программировать в индивидуальном порядке. Следующие позиции возможны для программирования:

- 1) RSL на GECB
- 2) CARIO-плата (новая для LVA)
- 3) RSL на CARIO плате (новая для LVA)

При программировании I/O сначала выбрать позицию, затем нужный адрес/контактный вывод, как указано в GAA30780EAK_STM.doc.

Обратите внимание, что обе RSLs (GECB и CARIO) имеют собственный полный диапазон адресов 4-63.

Плата CARIO имеет фиксированный диапазон адресов 90-95, где каждый адрес обеспечивает двоичные разряды 1-8.



Для холла и группы RSL использовать **М-1-3-2** и выбрать **1=RSL**.

Для дискретных I/Os на плате CARIO использовать **М-1-3-2** и выбрать **2=CARIO**

Для кабины RSL на плате CARIO использовать **М-1-3-2** и выбрать **3=RSL** через CAN.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 133 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

10.3 ACD с CSPB

ACD контроллер с CSPB CarIO платой требует установки следующих параметров и IO:

Установить параметры:

Группа	наименование	значение	описание
1-SYSTEM	EN-CARIO	5	CARIO поддерживает LV сигналы и включает (содержит) RSL Master («Главная»)

I/O номера:

Использовать M-1-3-2 и выбрать 2=CARIO для программирования IOs на линии связи cario (cario link).

IO номер	Наименование	Описание	Тип	Линия связи	Адрес
0000	DOL	Предел открывания двери	in	cario	93 4
0001	DOB	Кнопка открывания двери	in	cario	93 8
0605	DOS	Сигнал открывания двери	in	cario	93 5
0607	LRD	Устройство светового луча (барьера)	in	cario	93 6
0694	DCL	Предел закрывания двери	in	cario	94 4
0691	TCI	Выключатель режима «Ревизия» на крыше кабины	in	cario	96 5
0991	ST1	ST1 для DO1000 (DCSS5) (передние двери)	out	cario	93 8
0992	ST2	ST2 для DO1000 (DCSS5) (передние двери)	out	cario	93 7
0993	ST3	ST3 для DO1000 (DCSS5) (передние + задние двери)	out	cario	93 6
0026	LR	Реле освещения	out	cario	93 2

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 134 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

11. Сигнальные устройства

11.1 CPI-11 - ELD Указатель положения кабины

Процедура установки параметров для платы GECB совершенно такая же, как и для платы RCBII. Смотрите «Руководство по компонентам для MCS-RCB_II: Описание периферийных устройств и руководство по установке» (Feature Description and Setup Guide) GCA21270A VIIe, начиная с версии GAE30075GAA от 30-сентября 1996г.

Для платы GECB имеется один дополнительный параметр, который не описан в вышеупомянутом документе. Этот параметр включает / выключает сообщения заказчиков на дисплее ELD:

Установить параметры (Группа):

Группа	название	значение	описание
1-SYSTEM	EN-MSG	0	Сообщения заказчиков (Customer Message) могут быть загружены в E2PROM платы GECB и скачены в ELD, но автоматическая инициализация сообщений заказчиков после включения питания отключается таким образом, что ELD потеряет сообщения заказчиков после того, как электропитание будет отключено.
		1	Полная инициализация выполняется при каждом включении питания, так что эти сообщения доступны постоянно.

11.2 OOS -нерабочее состояние

Чтобы указать, что лифт не работает, в наличие имеются три типа выходов:

557	OOS1B	(активный = высокий)	Сигнал активен, когда лифт не может выполнить прогон. (OCSS режимы DAR, DBF, INS, NAV, UFS)
558	OOS1M	(активный = низкий)	
737	OOL	(активный = низкий)	
878-909	OOL0-31	(активный = низкий)	
559	OOS2B	(активный = высокий)	Сигнал активен, когда лифт не доступен для 'нормальных' пассажиров. (OCSS режимы CHC, CTL, DTC, DTO, ISC, PKS)
560	OOS2M	(активный = низкий)	
713	OOS для REM	(активный = низкий)	Смотри описание ниже.

11.3 CDI,HDI,CDL,HDL,CNG - Указатель направления /Световой указатель / Гонг

В следующих таблицах описываются выводы, которые могут использоваться для указателей направления, световых указателей и гонгов.

I/O	название	название	Полож.	Описание
549	HUDL	Световой сигнал в холле направления движения вверх	холл	Кабина движется вверх или имеется команда на движение вверх. Мигание может быть включено через EN-SFR=2

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения		No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 135 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров		

550	HDDL	Световой сигнал в холле направления движения вниз	холл	Кабина движется вниз или имеется команда на движение вниз Мигание может быть включено через EN-SFR=2
29	STH	Сигнал стоп в холле	холл	Сигнал активен, когда кабина не движется
566	RHUDL	Световой сигнал в холле направления движения вверх для задней двери	холл	Кабина движется вверх или имеется команда на движение в направлении вверх
567	RHDDL	Световой сигнал в холле направления движения вниз для задней двери	холл	Кабина движется вниз или имеется команда на движение в направлении вниз
572	RSTH	Сигнал стоп в холле для задней двери	холл	Сигнал активен, когда кабина не движется

I/O	Название	Название	Полож.	Описание
20	CUDL	Световой сигнал в холле направления движения вверх	Сиг/кабина	Кабина движется вверх или имеется команда на движение вверх.; для COP передней двери
21	CDDL	Световой сигнал в кабине направления движения вниз	сиг	Кабина движется вниз или имеется команда на движение вниз; для COP передней двери
30	STC	Сигнал стоп в кабине	сиг	Сигнал активен, когда кабина не движется; для COP передней двери
564	RCDUL	Световой сигнал в кабине направления движения вверх для задней двери	сиг	Кабина движется вверх или имеется команда на движение вверх; для COP задней двери
565	RCDDL	Световой сигнал в кабине направления движения вниз для задней двери	сиг	Кабина движется вниз или имеется команда на движение вниз; для COP задней двери
573	RSTC	Сигнал стоп в кабине для задней двери	сиг	Сигнал активен, когда кабина не движется; для COP задней двери
578	CDLU	Указатель направления в кабине, вверх	сиг	У кабины имеется команда на движение вверх; для COP передней двери
579	CDLD	Указатель направления в кабине, вниз	сиг	У кабины имеется команда на движение вниз; для COP передней двери
582	RCDLU	Указатель направления в кабине, вверх для задней двери	сиг	У кабины имеется команда на движение вверх; для COP задней двери
583	RCDLD	Указатель направления в кабине, вниз для задней двери	сиг	У кабины имеется приказ на движение вниз; для COP задней двери

I/O	Название	Название	Полож.	Описание
723	FCDGU	Гонг направления движения кабины вверх, передняя дверь	кабина	Когда передняя дверь не закрыта и у кабины имеется команда на движение вверх; для COP передней двери
724	FCDGD	Гонг направления движения кабины вниз, передняя дверь	кабина	Когда передняя дверь не закрыта и у кабины имеется команда на движение вниз; для COP передней двери
584	RCDGU	Гонг направления движения кабины вверх, задняя дверь	кабина	У кабины команда на движение вверх; для COP задней двери... <u>CONFIG=0:</u> когда задняя дверь не закрыта <u>CONFIG≠0:</u> на 1.5 секунды после того, как задние двери начнут открываться
585	RCDGD	Гонг направления движения кабины вниз, задняя дверь	кабина	У кабины команда на движение вниз; для COP задней двери <u>CONFIG=0:</u> когда задняя дверь не закрыта <u>CONFIG≠0:</u> на 1.5 секунды после того, как задние двери начнут открываться
580	CDGU	Гонг направления движения вверх	кабина	У кабины имеется команда на движение вверх ... <u>CONFIG=0:</u> Любая дверь не закрыта <u>CONFIG≠0:</u> На 1.5 секунды после того, как передние двери начнут открываться

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 136 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

581	CDGD	Гонг направления движения кабины вниз	кабина	У кабины имеется команда на движение вниз ... <u>CONFIG=0:</u> Любая дверь не закрыта <u>CONFIG≠0:</u> На 1.5 секунды после того, как передние двери начнут открываться
-----	------	---------------------------------------	--------	---

I/O	Название	Название	Полож.	Описание
719	UHDI	Указатель направления движения вверх в холле	холл	Кабина движется вверх или у нее имеется команда на движение в направлении вверх Мигание может включаться с помощью EN-SFR=2
718	DHDI	Указатель направления движения вниз в холле	холл	Кабина движется вниз или у нее имеется команда на движение в направлении вниз Мигание может быть включено с помощью EN-SFR=2

I/O	Название	Название	Полож.	Описание
128 – 159	UHL0 – UHL 31	Световой указатель в холле «Вверх»	холл	Световой указатель движения «Вверх» в холле для каждой двери
160 – 191	DHL0 – DHL31	Световой указатель в холле «Вниз»	холл	Световой указатель движения «Вниз» в холле для каждой двери
384 – 415	RUHL0 – RUHL31	Световой указатель в холле «Вверх», для задней двери	холл	Не используется
416 – 447	RHDL0 – RHDL31	Световой указатель в холле «Вниз», для задней двери	холл	Не используется
814 – 845	UHDL0 – UHDL31	Указатель направления движения в холле «Вверх» / Световой указатель	холл	<u>HDL-TYP=0:</u> Указатель направления движения «Вверх» в холле для каждой двери <u>HDL-TYP=1:</u> Световой указатель в холле «Вверх» для каждой двери Мигание может быть включено с помощью EN-SFR=2
846 – 877	DHDL0 – DHDL31	Указатель направления движения «Вниз» в холле / Световой указатель	холл	<u>HDL-TYP=0:</u> Указатель направления движения «Вниз» в холле для каждой двери <u>HDL-TYP=1:</u> Световой указатель направления движения «Вниз» в холле для каждой двери Мигание можно включить за счет EN-SFR=2

Соответствующие параметры:

Группа	название	значение	описание
1-SYSTEM	EN-SFR		Влияет на поведение I/Os 549 HUDL, 550 HDDL, 718 DHDI, 719 UHDI, 814-845 UHDLxx и 846-877 DHDLxx
		0	Вышеуказанные I/O постоянно включены.
		2	Вышеуказанные I/O постоянно включены, когда кабина остановилась, и мигают, когда кабина движется.
1-SYSTEM	HDL-TYP		Влияет на поведение I/O 814-845 UHDLxx и 846-877 DHDLxx
		0	I/O используются в качестве указателя направления, т.е. все I/O показывают одну и ту же информацию на всех этажах.
		1	I/O используются в качестве светового указателя в холле, т.е. только этот световой указатель загорится, когда двери откроются.
		2	Световой указатель будет мигать

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 137 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

11.4 FMO - Режим техобслуживания периферийной аппаратуры

Эта функция позволяет легко проверить надлежащее функционирование TTLs и световых указателей:

1. Используйте сервис тул для активации M-1-2-8 “Test Fixture” (проверка периферийной аппаратуры);
2. Войдите в кабину;
3. Активируйте ISC (I/O 0004 ISS);
4. Перемещайте кабину от этажа к этажу для проверки периферийной аппаратуры в холлах;
5. Деактивируйте ISC;
6. Выйдите из меню сервис тула M-1-2-8.

Используемые I/O:

I/O	Обозначение	Описание	Находится
64..., 3200...	UHB	Up Hall TTL/ Подсветка вызова в холле «ВВЕРХ»	группа
96..., 3300...	HB	Down Hall TTL / Подсветка вызова в холле «ВНИЗ»	группа
192..., 3400...	ENC	Emergency Hall TTL/ Подсветка в холле АВАРИЙНОГО ВЫЗОВА	группа
3700...	eUHB	Extended Up Hall TTL/ Подсветка расширенного вызова в холле «ВВЕРХ»	группа
3800...	eHB	Extended Down Hall TTL / Подсветка расширенного вызова в холле «ВНИЗ»	группа
3900...	eENC	Extended Emergency Hall TTL / Подсветка в холле расширенного АВАРИЙНОГО ВЫЗОВА	группа
128..., 4000...	UHL	Up Hall Lantern / Световой указатель «ВВЕРХ» в холле	холл
160..., 4100...	DHL	Down Hall Lantern /Световой указатель «ВНИЗ» в холле	холл
814..., 4200...	UHDL	Up Hall Lantern / Direction Indicator / Световой указатель «ВВЕРХ» в холле/ Указатель направления движения	холл
846..., 4300...	DHDL	Down Hall Lantern / Direction Indicator / Световой указатель «ВНИЗ» в холле/ Указатель направления движения.	холл

11.5 Сигналы REM

Следующие сигналы предусмотрены для REM и одновременно передаются на выходы RSL и сервис-тула (для REM-SL):

Сигнал	Название	Этот сигнал активен, когда:	GECB
ARO	Автоматический режим эвакуации	Рабочий режим ARO выполняется	+
BUT	Кнопка	- Имеются невыполненные приказы на разные этажные площадки - Выполнен корректирующий пробег - Кабина движется в режиме ревизии (INS) BUT не активируется во время прохода для повторного выравнивания	+
DO	Дверь открыта	<u>LCB ИС:</u> REM-TYP=0: Когда <i>любая</i> дверь открывается или полностью открыта REM-TYP=1: Когда ввод DFO активен (остается активным в течение, по меньшей мере, 200 мс) REM-TYP=2: Когда <i>передняя</i> дверь открывается или полностью открыта	+

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 138 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

Сигнал	Название	Этот сигнал активен, когда:	GECB
DO	Дверь открыта	GECB: REM-TYP=0: Когда <i>передняя</i> дверь открывается или полностью открыта REM-TYP=1: Когда ввод DFO активен (остается активным в течение, по меньшей мере, 200 мс) REM-TYP=2: Когда <i>передняя</i> дверь открывается или полностью открыта (то же, что и REM-TYP=0)	
DC	Дверь закрыта	Когда <i>передняя</i> дверь закрывается или полностью закрыта	+
RDO	Задняя дверь открыта	Когда <i>задняя</i> дверь открывается или полностью открыта	+
RDC	Задняя дверь закрыта	Когда <i>задняя</i> дверь закрывается или полностью закрыта	+
CPR	Парковка кабины	- Кабина паркуется - Двигается на нижний этаж в режиме DAR	+
NORM	Нормальный	Сигнал не активен в следующих режимах: ATT, EFO, EFS, EHS, EPC, EPR, EPW, ISC	+
MF	Главный этаж	<u>REM-TYP = 1 (REM-G, HKM):</u> Сигнал активируется, когда кабина приближается к этажной площадке; сигнал деактивируется, когда кабина покидает этажную площадку	+
		<u>REM-TYP = 0, 2:</u> Когда кабина находится на этаже вестибюля	+
LND	Этажная площадка	Активирован в каждой дверной зоне	+
LEV	Уровень	ввод LEV (I/O 0793) активен	+
DZ	Зона двери	активирован в каждой зоне двери	+
OOS	Не работает	Активируется незамедлительно, когда:	
		• DDP	-
		• DTO	+
		• DTC	+
		• DCS-Fault (сбой)	+
		• UFS	-
		• SE-Fault (сбой)	+
		• OTS-Lock for AHVS	-
		• DoorStall	-
		• DPB-Fault (сбой)	-
		• Door Lock Monitoring /Контроль замка двери	-
		• Hoistwac Access/Доступ в шахту	+
		• EAR (HCB)	-
		• TCI-Lock	+
		• RBU-Fault (LCB_IIC) (сбой)	-
		30 сек спустя:	
		• NAV	+
		• Двери закрылись, но DOL активен	+
		• DBSS не доступен (DAR, DBF)	+
		• MCSS не доступен	+
		• OLD	+
		• LNS, но нет следующей команды	+
UP	Движение «Вверх»	Кабина движется «Вверх»	+

Сигнал	Название	Сигнал активен, когда:	GECB	GECB_I
RFS	Запрос на обслуживание	• SPB сообщает об ошибке (событие 0600) • SPB- сбой связи (событие 0011) • SPBC (событие 0606) • ARO (событие 0603)	+	+
		• VCB_II отсутствует (событие 0702) • VCB_II I/O сбой (событие 0703) • VCB_II HW сбой (событие 0704) • Сбой инкодера режима эвакуации (событие 0706) • ОСВ сбой (событие 0707) • Превышение скорости (событие 0708) • Аккумуляторная батарея отсутствует (событие 0710) • Температура аккумулятора выходит за пределы (событие 0711) • Дефект аккумуляторной батареи (событие 0712) • Нет сигналов зарядки аккумуляторной батареи (событие 0713) • Низкое напряжение аккумуляторной батареи (событие 0714)	-	+
		-	+	
		-	+	
		-	+	
		-	+	
		-	+	
		-	+	
		-	+	
		-	+	
		-	+	
		-	+	
		-	+	
		-	+	

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 140 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

11.6 TRIC – счетчик поездок

Счетчик поездок используется для подсчета количества прогонов лифтовой установки. Эта информация может быть использована для оценки износа реле и т.д.

Есть несколько возможностей подсоединения устройства TRIC к контроллеру:

И/О значения для всех контроллеров:

№	название	описание	Подсоединен к	тип	местонахождение
805	UD	Вверх/Вниз	TUAC1	out	кабина

Помимо RSL вывода плата GECB также обеспечивает дискретный выходной сигнал:

Дискретный выходной сигнал

№	Плата	Контроллер	Параметр
PX2.1	GECB-EN	Gen2, GCS222MMR	SYSTEM-PX2.1=1
P3.16	GECB_II	GCS222MRL (E&I панель контроллера)	Нет

11.7 Голосовое оповещение для лиц с ограниченными физическими возможностями для Кореи

ACD2 использует информацию указателя в CPI11 протоколе для корейского SSM (Модуль синтезатора речи). Дополнительно, было добавлено голосовое сообщение для лиц с ограниченными физическими возможностями.

Это сообщение посылается на корейский SSM, когда регистрируется приказ, и корейский SSM выведет сообщение "этаж x зарегистрирован" на громкоговоритель в SSM.

Также сообщение (например, "этаж x аннулирован") будет отправлено на корейский SSM, если зарегистрированный приказ аннулирован.

Установить параметры:

Группа	Название	значение	Описание
1-SYSTEM	PI	7	Корейский PI Протокол

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 141 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

12 Грузовзвешивающее устройство

12.1 Грузовзвешивающее устройство в кабине через шину CAN

Используемые параметры:

LW-TYP (0)

Требуемая операционная среда: WB_II или MCB_III со встроенным аналоговым грузовзвешивающим устройством

12.2 Функция «Грузовзвешивание» на заделке каната через шину CAN

Используемые параметры:

LW-TYP (1); ANS(kg); PEAK(%); LNS(%); OLD(%);

Требуемая операционная среда:

Датчик Dinacell каната с CAN интерфейсом

MCB_IIIх с программным обеспечением версии GAA 30785 AAA, или последующих версий

Привод получает информацию о нагрузке на канат от датчика через шину CAN, рассчитывает «нагрузку в кабине» для OCSS и передает ее к OCSS через шину CAN.

12.3 Функция дискретного грузовзвешивания в кабине через RS вводы для CAN приводов

Этот тип грузовзвешивания доступен, начиная со следующих версий программного обеспечения:

GECB: GAA 30780 BAA

Используемые параметры:

LW-TYP (2)

Используемые RSL I/O:

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 142 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

RSL io #	название	нагрузка	активный	Ввод SVT статуса: отображается как
0007	LWX (ANS)	< 10 %	X	LWX
0007	LWX (ANS)	> 10 %	-	lwx
1043	LW30	> 30 %	X	L30
1044	LW50	> 50 %	X	L50
0006	LNS	> 80 %	X	LNS
0005	LWO (OLD)	>110 %	X	LWO

Необходимая операционная среда:

5 дискретных датчиков нагрузки (load sensors)

Привод может запросить через шину CAN информацию о нагрузке от OCSS. OCSS отвечает, предоставляя информацию о нагрузке в % (не в кг) через шину CAN.

12.4 Дискретные входы для гидравлических систем

Этот тип грузовзвешивания доступен, начиная со следующих версий программного обеспечения:

GAA 30780 EAD

Используемые параметры:

LW-TYP (4) (используемые только на LCB_IIC)

Разъем	название
P1.7	OLD-M
P1.8	LNS-M

12.5 Дискретные входы кабины не для CAN - приводов

Этот тип грузовзвешивания доступен, начиная со следующих версий программного обеспечения:

GAA 30780 EAD

Используемые параметры:

LW-TYP (5) (используемые только на LCB_IIC)

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 143 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

используемые RSL io:

RSL io #	название	нагрузка	актив-ный	Ввод SVT статуса: отображается как
0007	LWX (ANS)	< 10 %	X	LWX
0007	LWX (ANS)	> 10 %	-	lwx
0006	LNS	> 80 %	X	LNS
0005	LWO (OLD)	>110 %	X	LWO

12.6 Дискретные вводы машинного помещения не для CAN- приводов

Этот тип грузовзвешивания доступен, начиная со следующих версий программного обеспечения:

GAA 30780 EAD

Используемые параметры:

LW-TYP (6) (используемые только на LCB_IIC)

используемые RSL io's:

RSL io #	название	нагрузка	активный	Ввод SVT статуса: отображаемый как
0007	LWX (ANS)	< 10 %	X	LWX
0007	LWX (ANS)	> 10 %	-	lwx
0721	LNS-M	> 80 %	X	LNS
0722	OLD-M	>110 %	X	LWO

12.7 Отключение перегрузки (OLD)

Используемые параметры:

LW-TYP (253, 255)

- LW-TYP=253, функция «Отключить OLD» ('Disable OLD') доступна, только если фактическое процентное отношение нагрузки составляет менее 125%. (начиная с версии GAA30780EAE)
- LW-TYP=255, нет ограничения.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 144 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

13 Вводы

13.1 1ТН – Термоконтакт 1

При активации 1ТН регистрируется, как событие 0222”1ТН-Fault” и осуществляется, как вход в режим OCSS - DBF. Это означает, что кабина завершит текущий пробег, откроет двери на этажной площадке на длительность DAR-T и затем отключится с закрытыми дверями. Как только кабина остановится, привод отключается (электропитание привода отключается) для охлаждения.

Примечание: 1ТН не действует во время MRO.

Устройства, которые обычно подключаются к этому вводу:

DBR, THB, J-реле

Когда ввод неактивен, привод включается (включается подача питания) и возобновляется нормальная работа.

13.2 2ТН – Термоконтакт 2

При активации 2ТН регистрируется, как событие 0223”2ТН-Fault” и осуществляется вход в режим OCSS - DBF. Это означает, что кабина завершит текущий пробег, откроет двери на этажной площадке на длительность DAR-T и затем отключится с закрытыми дверями.

Примечание: 2ТН не действует во время MRO.

Устройства, которые обычно подключаются к этому вводу:

THB, SCS, BID (CSB монитор)

Когда ввод неактивен, возобновляется нормальная работа.

13.3 HTS – Термодатчик в холле

Датчик температуры (термодатчик) в холле (HTS) установлен на плате сервисной панели (SPB). Его состояние передается на панель управления через шину CAN. Уровень срабатывания HTS датчика может корректироваться через параметр **SPB-Temp**.

HTS не функционирует во время EFO, EFS и MRO.

Когда температура превысит уровень срабатывания, регистрируется событие 0601 “SPB Temp-HTS” и осуществляется вход в режим OCSS - DBF. Это означает, что кабина завершит текущий пробег, откроет двери на этажной площадке на длительность DAR-T и затем отключится с закрытыми дверями.

Когда температура опустится ниже уровня срабатывания, возобновится нормальный режим работы.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 145 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

14 TBF: Функции установки времени (Часы реального времени)

Функции, описанные в этой главе, доступны только в GECB. Они были введены в GAA30780DAB.

Плата GECB содержит часы реального времени, которые могут быть использованы, чтобы активировать выбранные функции в определенное время. Пользователь может выбирать до 4 функций с отдельными установками времени для каждой функции. Программное обеспечение может автоматически настроить часы на декретное время (т.е. летнее время/зимнее время).

14.1 DST - Декретное время (летнее время/зимнее время)

1. Установите правильную дату и время, используя меню сервис тула **M-1-3-8**. Описание этого меню дается в Gxx30780xxx_STM.

2. Если ваша страна имеет декретное время (летнее время/зимнее время), установите параметры так, чтобы программное обеспечение «знало», когда оно должно автоматически перевести часы. Часы будут переведены в 2:00 часа ночи.

Если перевод часов на летнее время происходит в последнее воскресенье марта, установите следующие параметры:

SUMtmMTH = 3

SUMtmSUN = 0

Если перевод часов на зимнее время происходит в последнее воскресенье сентября, установите следующие параметры:

WINtmMTH = 9

WINtmSUN = 0

Соответствующие параметры:

Группа	название	значение	описание
11-TIME	SUMtmMTH	0	Автоматическая установка летнего времени отключена
		1-12	Месяц, в котором часы автоматически переводятся на час вперед. (1=Янв, 12=Дек).
	SUMtmSUN	0	Часы будут автоматически переведены вперед в последнее воскресенье месяца.
		1-4	Часы будут автоматически переведены вперед в 1-ое – 4-ое воскресенье месяца.
	WINtmMTH	0	Автоматическая установка зимнего времени отключена
		1-12	Месяц, в котором часы автоматически переводятся на один час назад. (1=январь, 12=декабрь).
	WINtmSUN	0	Часы будут автоматически переведены назад в последнее воскресенье месяца.
		4	Часы будут автоматически переведены назад в 1-ое – 4-ое воскресенье месяца.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 146 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

14.2 NNR - Снижение шума в ночное время

Эта функция может быть использована для устранения шума, создаваемого гонгом и речевым синтезатором в ночное время, который может причинять неудобство в жилых домах.

Гонг отключается, и громкость речевого синтезатора уменьшается (или выключается), когда часы реального времени подойдут к назначенной временной зоне.

Соответствующие параметры:

Группа	название	значение	описание
11-TIME	NNR-SHR	0-23	Час запуска функции снижения шума в ночное время
	NNR-SMI	0-59	Минута запуска функции снижения шума в ночное время
	NNR-EHR	0-23	Час остановки функции снижения шума в ночное время
	NNR-EMI	0-59	Минута остановки функции снижения шума в ночное время

Используемые I/Os:

I/O	Название	Связь	Описание
723	FCDGU	кабина	Гонг при движении кабины «Вверх», передняя дверь
724	FCDGD	кабина	Гонг при движении кабины «Вниз», передняя дверь
584	RCDGU	кабина	Гонг при движении кабины «Вверх», задняя дверь
585	RCDGD	кабина	Гонг при движении кабины «Вниз», задняя дверь
580	GNCUP	кабина	Гонг при движении кабины «Вверх»
581	GNCDN	кабина	Гонг при движении кабины «Вниз»

Устройства, на которые это распространяется:

Плата речевого синтезатора (для Кореи)

Пример:

Если гонг должен быть отключен с 22:30 до 6:45 каждую ночь, установите следующие параметры:

NNR-SHR = 22

NNR-SMI = 30

NNR-EHR = 6

NNR-EMI = 45

14.3 TFA - Активация функций, связанных со временем

Функция «Часы реального времени» может быть использована для активации конкретных функций, таких как PKS или CCO, в определенное время. Пользователь может выбрать 4 из 11 различных функций и определить разные установки времени для каждой функции. Эти 4 функции определяются параметрами **TFA1-xxx** - **TFA4-xxx**:

1. Установить **TFAx-OP** для определения, какую функцию активировать.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 147 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

- Установить **TFAx-TYP** для определения, нужно ли эту функцию активировать в зависимости от времени или дня недели, или того и другого.
- Если нужно, установите **TFAx-SHR** и **TFAx-SMI** для определения времени, когда данная функция должна быть активирована.
- Если нужно, установите **TFAx-EHR** и **TFAx-EMI** для определения времени, когда данная функция должна быть деактивирована.
- Если нужно, установите **TFAx-WEK** для определения, в какой день недели данная функция должна быть активирована.

Пример:

Обычно одиночный лифт («симплекс») должен парковаться в вестибюле, который находится на 1-ом этаже. С понедельника по пятницу в конце обеденного перерыва (13:00 – 14:00), кабина должна парковаться на уровне ресторана, который находится на 4-м этаже.

Установите следующие параметры:

Группа	Обозначение	Значение	Описание
1-SYSTEM	LOBBY	1	Этаж 1
2-OCSS	ARD-P	1	Этаж 1 (вестибюль)
	PARK-1	4	Этаж 4 (ресторан)
11-TIME	TFA1-OP	4	Активировать PCLK1, как определено ниже
	TFA1-TYP	3	Активировать PCLK1 в зависимости от времени и дня недели
	TFA1-SHR	13	Активировать PCLK1 в 13:00
	TFA1-SMI	0	
	TFA1-EHR	14	Деактивировать PCLK1 в 14:00
	TFA1-EMI	0	
	TFA1-WEK	62	Активировать PCLK1 с понедельника по пятницу

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 148 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

15. Эвакуация с резервным аккумуляторным питанием

Для систем с VCB_II должен быть сконфигурирован параметр BAT-CHRG:

1-СИСТЕМА			
№	Обозначение	Необходимая величина	Возможные величины для этой функции
051	BAT-CHRG	0-1	Режим зарядки аккумуляторной батареи 0 не во время прогона (для конфигураций компактных аккумуляторов) 1 1 всегда (для конфигураций нормальных аккумуляторных батарей)

15.1. ARO (Режим автоматической эвакуации)

15.1.1. ARO с GECB-EN

ARO инициируется SPBC_III. Более подробно подготовка к фазе ARO описывается в документе “SPBC_III Software Basic Data” (Базовые данные программного обеспечения SPBC_III) (GAA30773xxx_BD или GAA31049xxx_BD).

требуемая операционная среда:

SPBC_III с программным обеспечением GAA 30773 BAA или последующие версии
MCB_IIIx с программным обеспечением GAA 30785 BAA или последующие версии
GDCB с программным обеспечением AAA 30924 CAC или последующие версии

Последовательность ARO:

SPBC_III подключает GECB к питанию аккумулятора. GECB подтверждает рабочий режим ARO (запрошенный SPBC_III). После этого подтверждения SPBC_III подключает к питанию привод. Затем запускается режим ARO (смотри главу 2.4). SPBC_III ждет сообщения “ARO finished” («ARO завершен») от GECB, чтобы отключить привод и GECB от аккумуляторного питания.

Оптимизированная последовательность ARO (для контроллера ACD):

SPBC_III подключает привод к аккумуляторному питанию. Регенеративный привод генерирует и поставляет электропитание остальным элементам системы управления. GECB подтверждает рабочий режим ARO (запрошенный SPBC_III). Затем запускается режим ARO (смотри главу 2.4). SPBC_III ждет сообщения “ARO finished” («ARO завершен») от GECB, чтобы отключить привод от аккумуляторного питания.

15.1.2 ARO с GECB_II

ARO инициируется и контролируется внутренней платой GECB_II. Плата GECB_II получает бесперебойное питание от сети или от аккумулятора. Плата GECB_II контролирует реле эвакуации и ARPB. VCB_II является только удаленным I/O узлом шины CAN и блока управле-

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 149 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

ния аккумулятором. BCB_II делает выбор между аккумулятором и нормальным режимом. Если BCB_II не обнаружит сбоя питания, привод может обнаружить сбой на линии и сообщить это GECB_II.

Требуемая операционная среда:

BCB_II с программным обеспечением GAA 31054 AAA или последующих версий

GDCB с программным обеспечением AAA 30924 CAF или последующих версий

ULTRA с программным обеспечением AAA31400 AAD или последующих версий

Для анализа режима ARO используется меню сервис тула M-1-1-9 “Status-Rescue” и M-1-2-9 “Test-ARO”. Режим ARO, иницируемый “TEST-ARO”, игнорирует предварительные условия *«выполнение 3 нормальных прогонов после включения/выключения OCB или после состояния TCI/ERO»* (“3 normal runs have been executed after OCB switched off/on or after TCI/ERO state”).

Сбой линии L1 и/или L2 будет определяться через наблюдение за питанием BCB_II от главного трансформатора. Сбой линии L3 будет определяться приводом. В конце ARO плата GECB_II перезагружается, если питание от сети возвращается. Это предотвращает проблемы синхронизации с другими компонентами (такими, как привод...).

Если режим ARO не может быть завершен (например, привод находится в режиме отключения в течение длительного времени после запуска), плата GECB_II предпримет еще 2 попытки с интервалом 2 минуты.

Последовательность ARO

Шаг	Описание
1	Сбой электропитания
2	RR2 активный, реле ARO активные; зарегистрировано событие “ARO started” (ARO запущен), запрошен рабочий режим ARO
3	Нормально разомкнутый контакт реле ARO проверен
4	RR1 активный (на привод подано питание)
5	Нормально разомкнутый контакт реле RR проверен
6	ARPB активный (главный трансформатор работает)
7	Запускается рабочий режим ARO (см. главу 2.4)
8	Рабочий режим ARO выполнен
9	ARPB неактивный
10	RR1 неактивный
11	RR2 неактивный
12	Ожидание питания от сети
13	Перезагрузка платы GECB_II

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 150 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

Предпосылки ARO

условие	сигнал
Не обнаружено никакого BCB_II	-
BCB_II в режиме питания от аккумулятора или модуль «Привод» обнаружил сбой на линии (оба: более 1,5сек)	BCB_II TRF_VOLT слишком мал, или L1/L2/L3 слишком малы на приводе
Скорость эвакуационного инкодера 0м/с	-
OCB все еще включен	OCB_STB неактивен / OCB_STM активен
3 нормальных прогона были выполнены после отключения / включения OCB или после состояния TCI/ERO (исключение: тестирование ARO с помощью сервис тула)	-
3 нормальных прогона были выполнены после последнего ARO (исключение: тестирование ARO с помощью сервис тула)	-
EFO и EFS и EQO не выполнены	-
TCI / ERO / TCI-Lock неактивны	дискретный: /ERO RSL: IO691
Нет сбоя OCB	Нет события 0707
Аккумулятор доступен	Нет события 0710
Неактивные реле RR	BCB_II RR_IN неактивен
Напряжение аккумулятора свыше 43,5 V	Ubat

Условия прерывания ARO:

условие прерывания	сигнал
OCB отключен	OCB_STB активный / OCB_STM неактивный
Рабочий режим ARO прерывает ARO	См. главу 2.4
TCI/ERO	дискретный: /ERO
ARO функционирует более 6 мин	-
Напряжение аккумулятора ниже 43,5 V в течение более 15с.	Ubat

Управление ARPB:

Для трансформирования напряжения 48V в 400 V для силового трансформатора используется ARPB (ARO конвертер). Управление ARPB осуществляется через BCB_II выход EN_ARO_CONV. ARPB требует больше информации, чем просто “on” и “off” («вкл./выкл.»). Поскольку катушка активного тормоза воздействует на конвертер больше, чем катушка неактивного тормоза, конвертеру требуется 3 команды: off (откл.), low power (малая мощность), full power (полная мощность).

Если тормоз будет поднят, конвертер должен переключиться в режим “full power” и оставаться в нем до тех пор, пока тормоз не опустится. Плата GECB_II использует состояния привода и инкодер эвакуации для принятия решения о команде конвертеру.

команда конвертеру	EN_ARO_CONV
OFF (ОТКЛ.)	LOW (НИЗКАЯ)
LOW_POWER (МАЛАЯ МОЩНОСТЬ)	HIGH (ВЫСОКАЯ)
FULL_POWER (ПОЛНАЯ МОЩНОСТЬ)	15 ms LOW / 60 ms HIGH (15мс – НИЗКАЯ /60 мс – ВЫСОКАЯ)

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 151 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

15.2 MRO (Ручной режим эвакуации)

15.2.1 MRO с GECB-EN

Режим MRO управляется SPBC / SPBC_II:

Плата GECB не получает электропитание во время режима MRO.

Режим MRO управляется SPBC_III:

Плата GECB получает электропитание от аккумуляторных батарей для того, чтобы включить навигацию по сервис тулу. Операционный режим NAV активен во время MRO.

15.2.2 MRO с GECB_II

Режим MRO будет контролироваться изнутри с помощью GECB_II. Плата GECB_II получает бесперебойное электропитание от сети или от аккумуляторной батареи. Плата GECB_II контролирует реле эвакуации. VCB_II / VCB_III - это только дистанционный I/O узел шины CAN и блок управления батареями. SP использует информацию с указателя скорости и положения. Кроме этого, SP контролирует кнопку BRB1 (Кнопка разблокировки тормоза для запуска режима MRO). Инкодер режима эвакуации подключен к GECB_II.

Требуется операционная среда:

VCB_II	с программным обеспечением GAA 31054 AAA или последующих версий
VCB_III	с программным обеспечением GAA 31054 AAC или последующих версий
GDCB	с программным обеспечением AAA 30924 CAF или последующих версий
ULTRA	с программным обеспечением AAA 31400 AAD или последующих версий
SP	с программным обеспечением GAA 31061 AAA или последующих версий.

Установочные параметры:

7 - СЕРВИС			
№	Символ	Требуемое значение	Возможные значения для этой функции
000	SPB-TYP	1	Тип платы сервисной панели. 1 SP (Сервисная панель) (например, GCS222MRL)
001	Encoder	13 - 15	Длительность импульса инкодера режима эвакуации (движение кабины в мм между двумя импульсами), зависит от лебёдки: Yaskawa 1.5T: 14 Kollmorgen 2.5T: 13 Kollmorgen 5T: 15
004	BRE - MAX	1 - 12	Максимальная скорость для электрического растормаживания тормоза. 0.01 (0.01) 0.12 м / сек.

OTIS

Инжиниринговый Центр
Берлин

Основные данные программного
обеспечения

GCS – GECB

Описание установки параметров

No.: GP330782_FSD

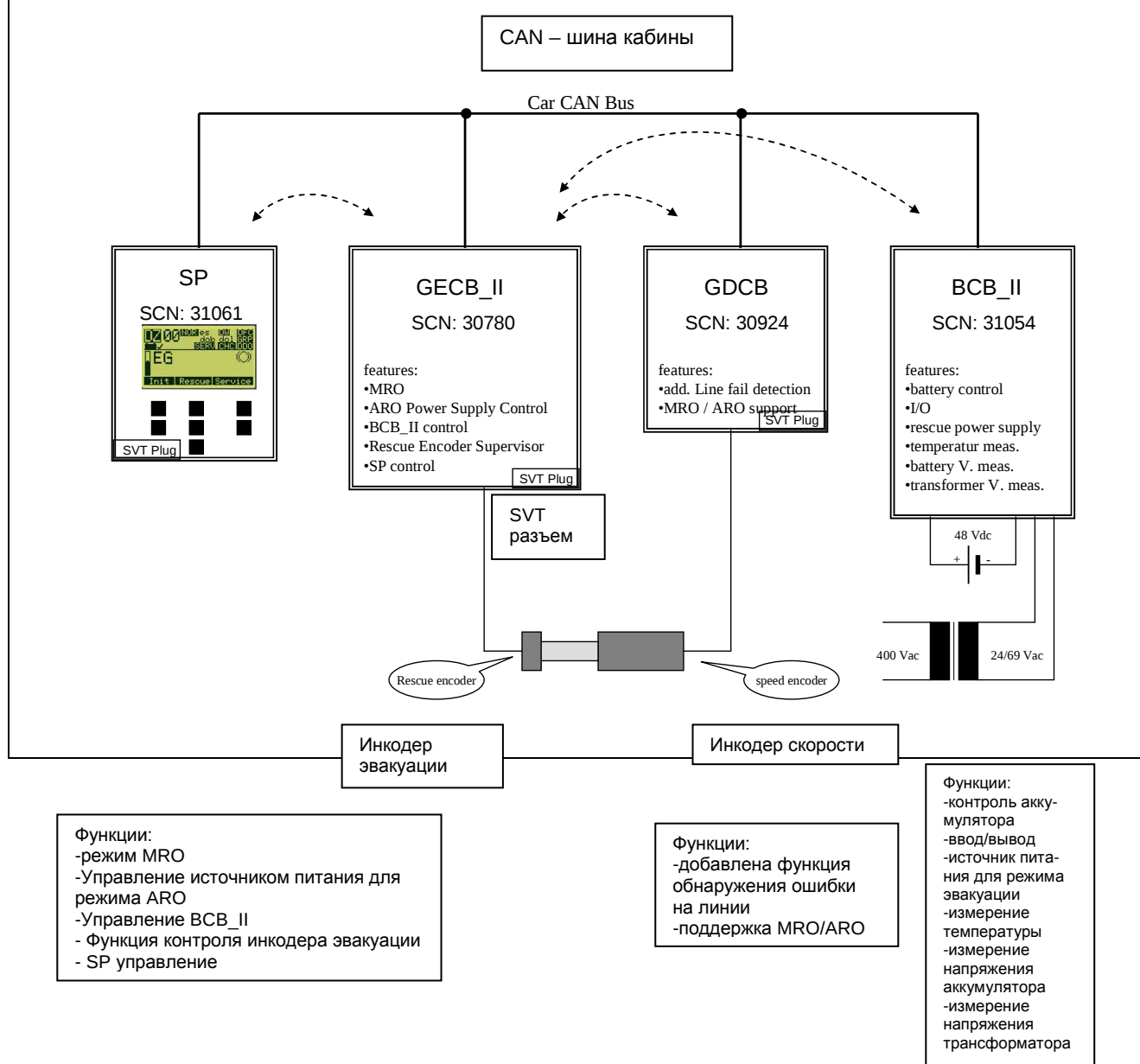
SCN: GP330782GAA

Стр.: 152 / 184

Дата: 2014-09-04

Архитектура режима эвакуации (пример)

Rescue Architecture Example



OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 153 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

Меню сервис тула M-1-1-9 “Status – Rescue” («Статус режима эвакуации») полезен для анализа режима MRO.

Плата ОСВ должна быть отключена с тем, чтобы включить режим MRO. Плата GECB_II запускает MRO после приведения в действие BRB1 на SP. BRB2 (ключ-контакт) должен приводиться в действие непосредственно после (или до) приведения в действие BRB1.

Указатель скорости на SP всегда должен контролироваться механиком, и в случае превышения скорости и / или срабатывании звукового сигнала (зуммера), BRB1 или BRB2 должны быть разблокированы. Звуковой сигнал (зуммер) звучит в течении 1 с после того, как кабина достигнет зоны открывания дверей.

Если скорость кабины будет выше, чем 0,3 м/с во время пробега в режиме MRO, то звуковой сигнал (зуммер) будет звучать, пока BRB1 или BRB2 не будут разблокированы, или же пока скорость кабины не снизится до уровня менее 0,3 м/с.

Если вы включите ОСВ после MRO и при этом будет доступно питание от сети, то плата GECB_II сама перезагрузится. Это предотвратит проблемы с синхронизацией для других выпускаемых компонентов (например, привод...).

15.2.2.1 MRO_BL (с BCB_II и 4x 12V аккумулятором)

Режим MRO со сбалансированной нагрузкой (MRO_BL)

Плата GECB_II всегда пытается перемещать кабину в режиме “MRO with drive” («MRO с приводом»). Если это не срабатывает, плата GECB_II переключается на режим “MRO without drive” («MRO без привода») (управление тормозом и скоростью платой GECB_II).

MRO_BL - последовательность:

Этап	Описание
1	ОСВ выключена пользователем.
2	BRB1 и BRB2 приведены в действие пользователем.
3	GECB_II активирует RR1 и RR2; OCSS режим NAV активен, привод получает электропитание от аккумуляторной батареи.
4	размыкающий контакт RR реле проверен платой GECB_II.
5	Привод объявляет GECB_II; «предпочтительное направление движения».
6	Плата GECB_II посылает команду к BCB_II: ввод BRB2_IN направлен к выходу VF_BR.
7	Плата GECB_II ожидает состояния привода IDLE (простой).
8	Плата GECB_II посылает приводу команду на эвакуационный прогон; Плата GECB_II активирует BRB1_OUT (включение электропитания для тормоза).
9	Задержка 300 мсек (привод может проверить, что это вводы UIB / DIB).
10	Плата GECB_II активирует на BCB_II вывод MRO_SAF (110 V).
11	Привод работает.
12	Привод останавливается у DZ (дверная зона) (в точной остановке с уровнем этажной площадки).
13	Плата GECB_II активирует звуковой сигнал (зуммер) на одну секунду; Плата GECB_II деактивирует BRB1_OUT (электропитание тормоза); Плата GECB_II деактивирует на BCB_II выход MRO_SAF (110V).
14	Блокировка BRB1 и BRB2 снимается пользователем.
15	5-секундная задержка.
16	Плата GECB_II деактивирует RR1 и RR2.
17	ОСВ включается пользователем.
18	Ожидание сетевого питания.
19	Перезагрузка платы GECB_II.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 154 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

Предварительные условия для MRO_BL:

условие	сигнал
OCB в отключенном состоянии	OCB_STB в активном состоянии
BRB1 приведен в действие на SP	Через CAN
BRB1_ON (внутренний ввод GECBII подсоединен к P6.2 BRB1_OUT) выключен перед тем, как был инициализирован режим MRO (предупреждает проблемы неправильной проводки).	BRB1_ON неактивен
BRB2 приведен в действие до запуска привода в рабочий режим	BRB2_IN в активном состоянии
Реле RR неактивные	RR_IN неактивен
DISRD неактивный (отображается на дисплее как ввод: AB2)	AUX_B2_IN активен
Раньше не было сбоев инкодера	Нет события 0706
Раньше не было сбоев OCB	Нет события 0707
Раньше не было превышения скорости	Нет события 0708

Условия прерывания режима MRO_BL:

условия прерывания режима	сигнал
OCB во включенном состоянии	OCB_STB в неактивном состоянии
DISRD в активном состоянии	AUX_B2_IN в неактивном состоянии
BRB1 разблокирована более чем на 20 секунд	-
Сбой инкодера	Событие 0706

Изменение направления движения при режиме MRO:

Плата GECB_II изменяет направление движения при аварийной эвакуации и запускает новый эвакуационный прогон, если кабина не будет двигаться в течение 6 секунд после команды на начало эвакуационного прогона. Изменение направления движения происходит только один раз. Если кабина не движется в течение 6 секунд в другом направлении, плата GECB_II переключится на режим «MRO without drive» («MRO без привода»).

Имеется 3 причины, чтобы плата GECB_II автоматически переключилась в режим «MRO без привода»:

- Привод после запроса на «предпочтительное направление движения» не отвечает в течение 6 секунд в фазе инициализации режима MRO.
- Привод не может перемещать кабину (были попытки в обоих направлениях).
- Напряжение батарей ниже 43,5 V в течение свыше 15 секунд во время режима MRO.

Отличия «MRO without drive» («MRO без привода»):

- RR1 и RR2 деактивированы
- Плата GECB_II контролирует прямую тормоз (плата GECB_II направляет команду VCB_II: ввод BRB2_IN направлен к выходу MRO_BR)
- Тормоз будет находиться в поднятом состоянии, пока скорость будет ниже значения параметра BRE-MAX. Это позволяет кабине двигаться за счет силы тяжести.
- Тормоз опустится, как только будет обнаружена DZ (зона двери) (не в точной остановке с уровнем этажной площадки).
- Если кабина не будет двигаться в течение 500 мсек после подъема тормоза, тормоз опустится, не допуская неконтролируемое движение кабины при неисправном инкодере эвакуации. В этом случае BRB1 / 2 следует отключить и снова включить. Эта ситуа-

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 155 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

ция может также возникнуть, если вес кабины + вес груза в кабине будут равны весу противовеса (сбалансированная нагрузка).

Если плата GECB_II работает в режиме «MRO without drive» («MRO без привода»), вы можете в любое время попытаться использовать режим «MRO with drive» («MRO с приводом»), отпустив BRB1 более чем на 20 секунд (или выключив и включив OCB), и снова привести в действие BRB1 и BRB2.

15.2.2.2 MRO_EB (с BCB_III и аккумулятором 12 V)

MRO с наружным тормозом (MRO_EB):

Плата GECB_II всегда пытается перемещать кабину в режиме “MRO without drive” (“MRO без привода”). Если *это* не срабатывает, плата GECB_II переключается на режим “MRO with drive” (“MRO с приводом”). В обоих случаях привод не управляет тормозом (управление наружным тормозом). Плата GECB_II всегда управляет тормозом и скоростью.

MRO_EB - последовательность

Этап	Описание
1	OCB выключено пользователем.
2	BRB1 и BRB2 приведены в действие пользователем.
3	Плата GECB_II активирует вывод 48 V_REQUEST на BCB_III;
4	Плата GECB_II активирует вывод BRB1_OUT, чтобы поднять тормоз
5	Плата GECB_II управляет движением кабины при помощи эвакуационного инкодера и тормоза (BRB1_OUT).
6	Если кабина не движется в течение 500 мс после поднятия тормоза, плата GECB_II переключается в режим “MRO with Drive”.
7	Плата GECB_II активирует RR1 & RR2, OCSS режим NAV активен, привод получает питание от аккумулятора.
8	Привод объявляет плате GECB_II; «предпочтительное направление движения»;
9	Плата GECB_II ожидает состояния привода IDLE (простой).
10	Плата GECB_II посылает приводу команду на эвакуационный прогон;
11	1с-задержка для подготовки привода
12	Плата GECB_II активирует BRB1_OUT для поднятия тормоза
13	Привод управляет движением и скоростью
14	Плата GECB_II контролирует ограничение скорости 0,3 м/с с помощью эвакуационного инкодера и тормоза (BRB1_OUT).
15	Плата GECB_II проверяет зону дверей, если она достигнута; плата GECB_II опускает тормоз и посылает приводу команду остановиться.
16	Плата GECB_II активирует звуковой сигнал (зуммер) на 1 сек.
17	BRB1 и BRB2 разблокированы пользователем.
18	5-секундная задержка
19	Плата GECB_II деактивирует RR1 и RR2 и 48V_REQUEST;
20	OCB включается пользователем (или ранее);
21	Ожидание сетевого питания;
22	Перезагрузка платы GECB_II.

Предварительные условия для MRO_EB:

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 156 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

условие	сигнал
OCB в отключенном состоянии	OCB_STB в активном состоянии
BRB1 приведена в действие на SP	Через шину CAN
BRB1_ON (внутренний ввод GECB_II подсоединен к P6.2 BRB1_OUT) выключен перед тем, как режим MRO был инициализирован (предупреждает проблемы неправильной проводки)	BRB1_ON в неактивном состоянии
BRB2 приведен в действие	(не проверяется программой)
DISRD в неактивном состоянии (показан как ввод: AB2)	AUX_B2_IN в активном состоянии
Раньше не было сбоев инкодера	Нет события 0706
Раньше не было сбоев OCB	Нет события 0707
Раньше не было превышения скорости	Нет события 0708

Условия прерывания режима MRO_EB:

Условия прерывания режима	сигнал
OCB во включенном состоянии;	OCB_STB в неактивном состоянии
DISRD в активном состоянии;	AUX_B2_IN в неактивном состоянии
BRB1 разблокирована более чем на 20 секунд	-
Сбой инкодера	Событие 0706

Последовательность изменения направления движения при MRO

Первый прогон: независимое направление движения (без привода; зависит от силы тяжести) скорость < BRE-MAX

Второй прогон: указатель направления движения (с приводом) скорость < 0,3м/с

Третий прогон: противоположное направление движения (с приводом) скорость < 0.3м/с

Плата GECB_II всегда переключается на тип следующего прогона, если кабина не будет двигаться в течение 500мс. После 3-го прогона BRB следует разблокировать, прежде чем может быть инициализирован новый прогон.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 157 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

16 Дистанционная инспекция лифта (REI)

Эта функция введена в GAA30780EAE

Назначение режима REI – сбор данных, которые имеют отношение к работе лифта в заданном (предварительно определенном) режиме. (Сбор некоторых данных также должен осуществляться в «нормальном» режиме). На основе собранных данных о работе лифта можно осуществлять корректировку конфигурации лифтовой системы, причем достаточно эффективно. Эта функция рекомендуется для объектов на контрактном Elite обслуживании.

16.1 MEL – Ручной сбор регистрируемых ошибок

Если MEL будет запрошен из NMS, контроллер должен выполнить только BeforeLog collection, и режим REI не должен выполняться.

16.2 REI режим – Общая информация (Ручной REI)

Для общего представления подсистема OCSS должна выполнять REI функцию в следующей последовательности. В режиме REI подсистема OCSS должна собирать данные, которые определены как собираемые данные режима REI. Лифт должен обеспечить обслуживание пассажиру как приоритетное (обслуживание), если он (пассажир) введет приказ/вызов. После обслуживания пассажира лифт должен вернуться к незавершенной части работы в режиме REI. Так, ручной элемент режима REI может выполняться по NMS команде независимо от TRG-TYP.

REI-ЭТАП:

Этап	Описание	Примечание
0	«Нормальный» режим	NORMAL
1	Сбор регистрируемых данных до режима REI (до регистрации)	COLLECT_BEFORELOG
2	Возвращение к нижнему этажу	RETURN_BOTTOM
3	Движение вверх, остановка на каждом этаже с включением дверей	STOP_UP
4	Движение вверх, остановка на каждом этаже без включения дверей	STOP_DOWN
5	Движение вверх без остановки	GOING_UP
6	Движение вниз без остановки	GOING_DOWN
7	H/W инспекция (освещение кабины)	HW_CL
8	H/W инспекция (аварийное освещение)	HW_EL
9	Проверка тормозного момента	BTI
10	Сбор регистрируемых данных после режима REI (после регистрации)	COLLECT_AFTERLOG
11	Возвращение на этаж, режим REI запущен	RETURN_START
12	Остановка для сбора данных до регистрации	STOP_BEFORELOG
13	Ожидание «нормального» режима	WAIT

REI-РЕЖИМ:

Режим	Описание	Примечание
0	REI режим не инициируется.	DEACTIVE (НЕАКТИВНЫЙ)
1	REI режим выполняется.	ACTIVE (АКТИВНЫЙ)
2	В REI режиме сделана пауза по какой-то причине. (вызовы ..и т.д.)	PAUSE (СДЕЛАНА ПАУЗА)
3	Восстановление REI режима после паузы.	RECOVERED (ВОССТАНОВЛЕН)
4	REI режим прерван по какой-то причине (OOS, TPA..)	ABORT (ПЕРВАН)
5	REI режим успешно завершен.	COMPLETE (ЗАВЕРШЕН)

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 158 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

Установка параметров:

Группа	название	значение	описание
10-TEST	DBG-REI	0-255	Параметр отладки REI : 95 Сброс всех переменных 97 Отображение собираемых данных 100 Установка REI начинается с этапа x (100+x) 251 BTI NG для всех 3 этапов 252 BTI NG для 1 ^{го} , 2 ^{го} этапов, ОК для 3 ^{го} этапа 253 BTI NG для 1 ^{го} этапа, ОК для 2 ^{го} этапа 254 BTI проверка через SVT 255 REI проверка через SVT Примечание: Этот параметр предназначен для инженерных проверок и дистанционной экспертизы
12-REI	REI-TYP	0-4	REI тип 0 REI отключен 1 REI включен, нет остановки на отключенном этаже. (GOL мигает во время остановки кабины .) 2 REI включен, остановка на отключенном этаже без срабатывания дверей. REI не возможен, если все этажи отключены. (GOL мигает в промежуточном состоянии дверей между открыванием и закрыванием.) 3 REI включен, остановка на отключенном этаже без срабатывания дверей. REI возможен, даже если все этажи отключены. (GOL не мигает.) 4 как 0, но “Before logs” все еще возможен через NMS
	TRG-TYP	0-2	Тип включения REI 0 Запуск по времени (самовключение) 1 Последовательный режим (multicar, non-primary units on) 2 Нет самовключения (использует NMS инициирование и сбор)

16.2.1 «Сбор данных до регистрации» («BeforeLog Collection»)

- Если команда запуска REI получена из NMS, плата OCSS сбрасывает все результаты измерений и регистрирует данные предыдущей дистанционной инспекции в режиме REI. (Этот этап называется «Сбор данных до регистрации» ('BeforeLog Collection'.))
- Подсистема OCSS должна проверить, доступен ли режим REI после завершения “Before-Log Collection”. Если режим REI доступен, тогда OCSS начинает операцию возврата кабины к самому нижнему этажу. В противном случае OCSS должна прервать режим REI и оставаться на этапе ‘Stop BeforeLog’.

16.2.2 Операция возврата

- Если режим REI доступен, кабина начинает движение к самому нижнему этажу, который не является этажом отключения, с параметром **REI-TYP**, установленным на 1. Если параметр **REI-TYP** установлен на 2 или 3, тогда кабина пойдет к нижнему этажу, даже если этот этаж является этажом отключения.
- Кабина отвечает на любые существующие или новые вызовы, двигаясь к этажу возврата. Однако в группе становится проще назначать вызовы другим кабинам, работающим в нормальном режиме.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 159 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

3. После того, как кабина достигнет нижнего этажа, световой указатель «Покиньте кабину» ("PLEASE EXIT Light" (GOL)) должен мигать, как определено **REI-TYP**.

4. Когда двери откроются на нижнем этаже, начнется измерение времени открывания дверей. В этом случае время для дверей для нижнего этажа установлено на 3 секунды.

5. Даже если кабина остается на нижнем этаже в режиме IDL перед началом режима REI, операция открывания дверей также будет осуществляться в режиме REI.

16.2.3 Дистанционный проверочный прогон лифта

1. Прибыв на нижний этаж, лифт инициирует дистанционную проверку после того, как двери откроются, а подсистема OCSS начнет подавать в NMS сигналы начала проверки. (RDO#505).

2. После завершения возврата кабины к нижнему этажу подсистема OCSS начнет выполнение поэтажного прохода кабины от нижнего этажа к верхнему этажу с включением дверей. (Этот этап называется «остановка при движении «Вверх» ('Stop up').). В этом случае время дверей устанавливается на 1 секунду.

3. После того, как двери выполняют свои действия на верхнем этаже, подсистема OCSS выполнит поэтажный прогон кабины с верхнего этажа к нижнему этажу без включения дверей. (Этот этап называется «остановки при движении «Вниз» ('Stop down').).

4. После того, как кабины прибудет на нижний этаж, подсистема OCSS выполнит длинный прогон кабины снизу вверх. Этот этап называется «Прогон «Вверх» ('Going up').)

5. Когда кабина прибудет на верхний этаж, подсистема OCSS выполнит длинный прогон кабины с верхнего этажа к нижнему этажу. (Этот этап называется «Прогон «Вниз» ('Going down').).

6. В режиме REI должен осуществляться сбор данных REI.

7. Если верхний и нижний этаж является этажами отключения, когда параметр **REI-TYP** установлен на 1, кабина выполнит проход к ближайшему этажу, который не является этажом отключения. Если параметр **REI-TYP** установлен на 2 или 3, кабина пойдет к верхнему и нижнему этажу, даже если любой из них будет этажом отключения.

8. В режиме REI недействительными будут DCB/WDCB, а такие устройства реверса дверей как DOB/WDOB/SGS/LRD/EDP будут действительны. Однако открывание дверей за счет устройств реверса становится недействительным на этажах отключения при условии, что значение параметра **REI-TYP** было установлено на 2 или 3.

9. Операционный режим (OpMode) кабины должен смениться, если в режиме REI будут обнаружены OLD или DHB. В этом случае режим REI не должен прерываться, но приостановлен (пауза).

10. Также в режиме REI вызовы /приказы могут назначаться, и если вызовы назначаются пассажиром, в режиме REI должна последовать пауза, чтобы кабина смогла обслужить вызовы в NOR режиме.

11. Через пять секунд в отсутствии каких-либо команд кабине, находящейся в режиме IDL, она должна вернуться к этажу, на котором в режиме REI была сделана пауза, и возобновить режим REI.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 160 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

16.2.4 Дистанционная проверка состояния лифта

После завершения ‘Going down’, подсистема OCSS начинает проверять освещение кабины, аварийное освещение и тормозной момент – они должны быть в норме.

16.2.4.1 Проверка освещения кабины

Проверяется состояние освещения кабины.

1. После завершения дистанционной проверки в течение пяти секунд должно проверяться состояние освещения кабины.
2. Относительно состояния освещения кабины следует судить по входному сигналу с датчика тока.
3. Входной сигнал подается с датчика на OCSS через удаленную станцию. Однако величина входного сигнала зависит от освещения кабины, выраженного в числовых значениях.

I/O-номера:

по.	название	описание	тип	место-расположения	С версии
1177	LIGHT1	Car Light1 (Освещение кабины 1)	in	кабина	EAE
1178	LIGHT2	Car Light2 (Освещение кабины 2)	In	кабина	EAE

4. Датчик выводит сигнал, когда освещение кабины отключается.
5. По выходному сигналу (датчика), который (сигнал) контролировался в течение пяти секунд, определяется состояние флуоресцентного освещения следующим образом:
6. Формат данных:
 - 6.1. Байт высокого порядка (High Byte) 00H (Не используется)
 - 6.2. Байт низкого порядка в ошибке освещения кабины (Low Byte Car Light Error)
 - 1 = Нет ошибки
 - 2 Не включает освещение
 - 3 = Мигающее состояние освещения
7. Результат проверки освещения кабины должен заноситься в журнал регистрации данных.

16.2.4.2 Проверка аварийного освещения

- Задача

Введена в версию ПО GAA30780EAE

Функция «Проверка аварийного освещения» (‘Emergency Light Check’) предназначена для сбора информации о состоянии аварийного освещения кабины. Эта функция выполняется как часть режима REI.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 161 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

- *Осуществление функции*

1. Формат данных:
 - 1.1. Байт высокого порядка (High Byte) 00H (Не используется)
 - 1.2. Байт низкого порядка (Low Byte): Состояние аварийного освещения
 - Состояние аварийного освещения в норме ОК (01)
 - Состояние аварийного освещения показывает ошибку (02)
 - Ошибка аппаратных средств (03)

Установочные параметры:

5 - REI		
Символ	По умолчанию	Цель и диапазон
EmgL-TYP	0	Тип аварийного освещения 0 Галогеновое аварийное освещение (не используется) 1 Флуоресцентное аварийное освещение (не используется) 2 СИД аварийное освещение
EmgL-T	10	Время проверки СИД аварийного освещения 0-4 по умолчанию (5 с) 5 (1) 255 с

2. В том случае, если в качестве аварийного освещения используется СИД аварийное освещение, (EmgL-TYP=2)
 - 2.1. Переключающее реле источника питания в освещении кабины управляется за счет активирования ELOUT после подтверждения нормального состояния освещения кабины.
 - 2.2. I/O определяется как имеющие ошибку, отличную от любого дефекта освещения кабины типа дефект в электрической цепи, если обнаружение ELIN1 или ELIN2 происходит прежде, чем ELOUT станет активным.
 - 2.3. Результат оценки состояния источника питания для аварийного освещения должен заноситься в стандартный журнал регистрации проверочных данных.

I/O-номера:

по.	название	описание	тип	расположение	с версии
1179	ELIN1	Emergency Light Input1 (Входной сигнал аварийного освещения 1)	in	кабина	EAE
1180	ELIN2	Emergency Light Input2 (Входной сигнал аварийного освещения 2)	In	кабина	EAE
1181	ELOUT	Emergency Light Output (Выходной сигнал аварийного освещения)	out	кабина	EAE

3. Критерии проверки аварийного освещения
 - Проверка аварийного освещения выполняется по параметру 'EmgL-T'.
 - Активировать ELOUT ON для 'EmgL-T'.
- 3.1. Если оба ELIN1/2 действительны

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 162 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

- Если оба ELIN1 и ELIN2 не ВЫКЛ. на протяжении свыше 600мс во время ‘EmgL-T’ с момента, когда ELIN1 и ELIN2 будут ВКЛ. , результат должен быть (01 – ОК).
- Если либо ELIN1, либо ELIN2 будет ВЫКЛ. в течение свыше 600мс во время ‘EmgL-T’ с момента, когда ELIN1 или ELIN2 будет ВКЛ., результат должен быть (02 – Ошибка (Fault)).
- Если либо ELIN1, либо ELIN2 будет ВКЛ. до ELOUT ON, тогда результат должен быть (03 – HW Error) (Ошибка HW).
- Если либо ELIN1, либо ELIN2 никогда не ВКЛ. во время ‘EmgL-T’, результат должен быть (03 – HW Error).

3.2. Если одно условие действительно, другое – не действительно

- Если действительный ELINx не будет ВЫКЛ. в течение свыше 600мс во время ‘EmgL-T’ с момента, когда ELINx стал ВКЛ., тогда результат должен быть (01 – ОК).
- Если действительный ELINx был ВЫКЛ. в течение свыше 600мс во время ‘EmgL-T’ с момента, когда ELINx стал ВКЛ., тогда результат должен быть (02 – Fault) (Сбой).
- Если действительный ELINx стал ВКЛ. до ELOUT ON, тогда результат должен быть (03 – HW Error) (Ошибка).
- Если действительный ELINx никогда не ВКЛ. во время ‘EmgL-T’, тогда результат должен быть (03 – HW Error) (Ошибка).

3.3. Если оба ELIN1/2 недействительны

- Результат должен быть (02 – Fault) (Сбой).

16.2.4.3 ВТИ – Проверка тормозного момента

- **Задача**

Введена в версию ПО GAA30780EAE

Задача этой функции заключается в том, чтобы проверить состояние тормозного момента (хорошее или плохое).

Имеются два вида ВТИ, «Ручная» (Manual) ВТИ и «Дистанционная» (Remote) ВТИ. Ручная ВТИ выполняется механиком на объекте. Дистанционная ВТИ выполняется Elite экспертом на удаленной станции. Ручная ВТИ выполняется в независимом режиме, в то время как дистанционная ВТИ, как правило, выполняется как часть режима REI. Для выполнения ВТИ, значение параметра **REI-DRV** должно быть установлено на 1 или 3.

- **Выполнение функции**

- **Ручная ВТИ (Мастер-станция: Модуль «Привод»)**

1. После того как кабина прибудет на самый нижний этаж, механик должен активировать выключатель режима ERO для перевода кабины в режим INS. В зависимости от активирования определенной клавиши сервис тула подсистема DBSS должен передать сигнал ВТИ Permit («ВТИ разрешен») в подсистему OCSS.
2. Получив сигнал-запрос ВТИ Permit, подсистема OCSS проверяет состояние лифта, и если оно справедливо, передает сигнал ВТИ Permit Ack («Запрос ВТИ разрешения») в подсистему DBSS.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 163 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

- Лифт останавливается на нижнем этаже или на предыдущем до нижнего этажа (если нижний этаж защищен).
- Двери полностью закрыты.

3. DBSS должна запустить функцию BTI.

4. После завершения BTI подсистема DBSS передает сигнал ‘finish BTI’ («BTI завершена») в подсистему OCSS.

Примечание: Относительно более подробной информации смотри документ 55661_OPMAN.doc

16.2.4.4 Дистанционная BTI (мастер-станция: GECB)

1. После того, как кабина прибудет на самый нижний этаж, подсистема OCSS проверяет состояние лифта, и если оно справедливо, OCSS должна передать сигнал-заявку «Начало BTI» (BTI start request) (150 или 190% крутящий момент) в подсистему DBSS.

- Лифт останавливается на нижнем этаже или на предыдущем до нижнего этажа (если нижний этаж защищен).
- Двери полностью закрыты.
- Ни приказы, ни вызовы не регистрируются.

2. Получив сигнал-запрос BTI start, подсистема DBSS должна передать сигнал-запрос «BTI-разрешение» (BTI permit) в подсистему OCSS.

3. Получив сигнал-запрос BTI permit, подсистема OCSS передает сигнал-запрос BTI Permit Ack («Запрос BTI разрешения») в подсистему DBSS.

4. DBSS должна запустить BTI.

5. Завершив BTI, подсистема DBSS передает BTI результат в OCSS.

6. Получив BTI результат, подсистема OCSS проверяет и регистрирует его, и если результат ОК, завершает BTI и переходит к следующему этапу режима REI.

7. Если результат проверки NG (отрицательный), подсистема OCSS сразу же переместит кабину на один этаж вверх и вниз без открывания дверей, затем повторит попытку передачи сигнала-заявки «BTI запуск» (BTI start) (150 или 190% крутящий момент) в DBSS.

8. BTI начинается во второй раз; порядок действия такой же, как в пункте 2-6.

9. Если результат проверки снова окажется NG, подсистема OCSS переместит кабину на один этаж вверх и вниз без открывания дверей и снова попытается подать сигнал-заявку BTI start (130% крутящий момент) в DBSS.

10. BTI начинается в третий раз; порядок действия такой же, как в пункте 2-5.

11. Получив BTI результат, подсистема OCSS проверит и зарегистрирует его, и если результат ОК, генерирует сообщение-уведомление для NMS, завершит BTI и перейдет к следующему этапу в REI.

12. Если полученный результат снова окажется NG (отрицательный), подсистема OCSS генерирует сигнал-тревогу для NMS, завершит BTI и перейдет к следующему этапу в REI.

Примечание:

(1) Если вызов или приказ будет зарегистрирован во время BTI, подсистема OCSS передаст сигнал-заявку на прерывание (BTI) в подсистему DBSS, и DBSS сразу же остановит BTI.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 164 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

- (2) Затем подсистема OCSS начнет перемещать кабину в ответ на зарегистрированные вызовы. Кабина должна занимать выжидательное положение с закрытыми дверями в течение пяти секунд после ответа на вызов.
- (3) Через пять секунд кабина должна вернуться к нижнему этажу и перезапустить ВТИ.
- (4) Если нижний этаж и один предыдущий этаж установлены как защищенный этаж, подсистема OCSS сразу же регистрирует в журнале событий сообщение о прерывании этой функции (не дожидаясь 60-минутного таймаута) и переходит к следующему этапу.

Установочные параметры:

Группа	название	значение	описание
2-OCSS	INSL-TYP	0-1	Тип светового индикатора при проверке 0 световой индикатор INSLH включается (загорается) во время ВТИ +1 световой индикатор INSLH включается (загорается) во время всех элементов REI Примечание: I/O 1204 INSLH
12-REI	REI-DRV	0-3	Включение ВТИ данных и REI данных по модулю «Привод» (RDO#34191) 0 Отключено +1 - Включение ВТИ +2 - Данные модуля «Привод» (RDO#34191) поддерживаются

Событие

Событие	Описание
0271 ВТИ NG 3rd	ВТИ результат плохой после третьей попытки.
0272 ВТИ OK 3rd	ВТИ результат хороший после третьей попытки.
0273 ВТИ Fault	Функция ВТИ не доступна или прервана.

OTIS

Инжиниринговый Центр
Берлин

Основные данные программного обеспечения

GCS – GECB

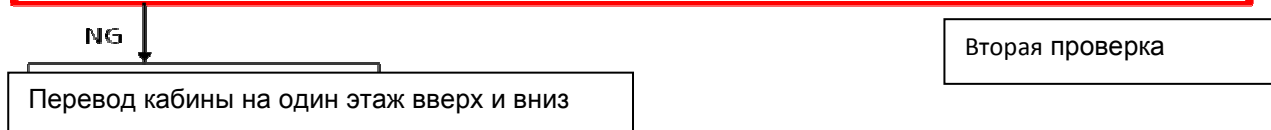
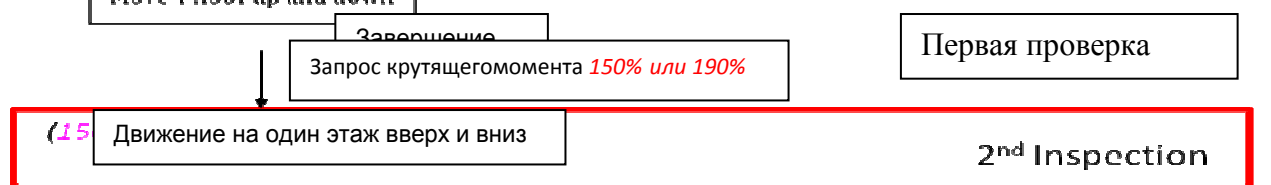
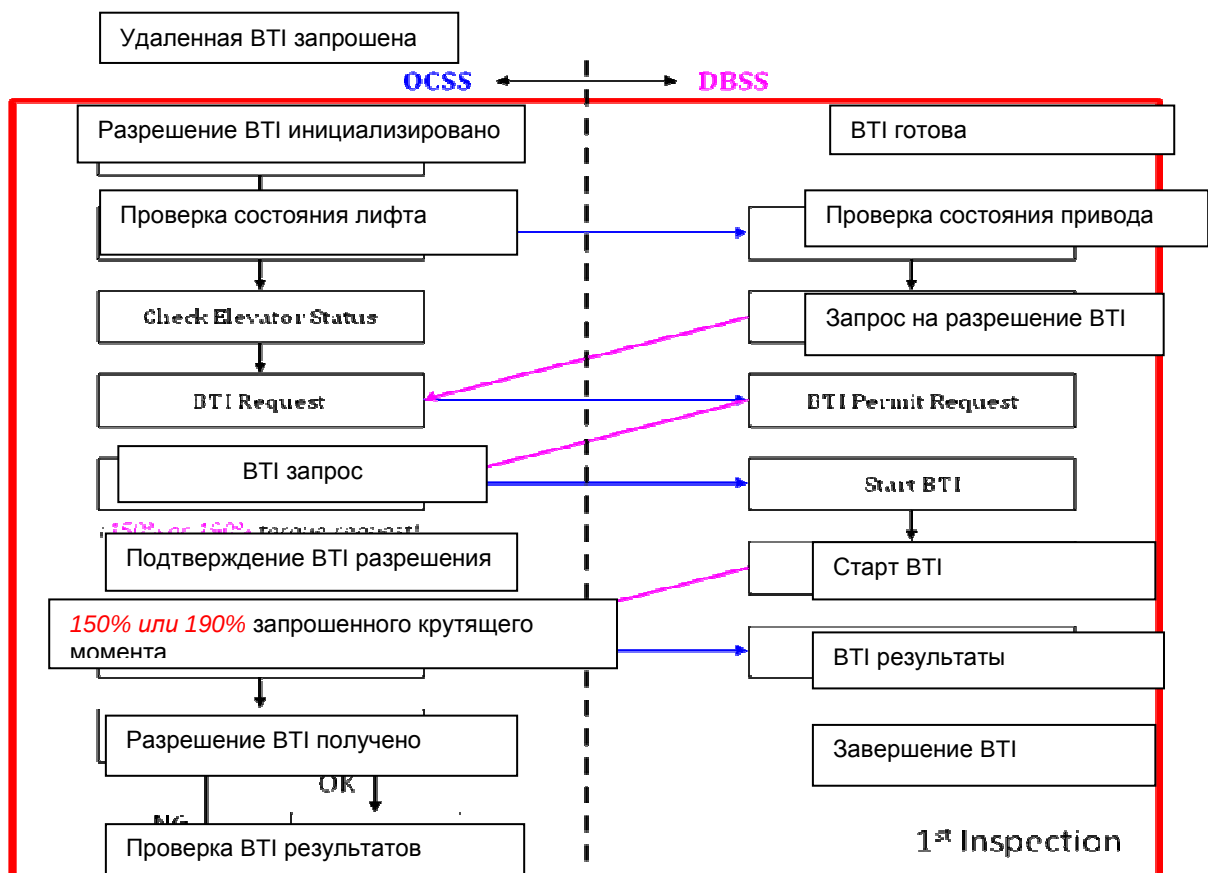
Описание установки параметров

No.: GP330782_FSD

SCN: GP330782GAA

Стр.: 165 / 184

Дата: 2014-09-04



запрос 130% крутящего момента	Проверка BTI результата	Завершение	Генерирование тревожного сообщения	3-ая проверка	
-------------------------------	-------------------------	------------	------------------------------------	---------------	--

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 166 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

16.2.5 Этап “AfterLog Collection” («Сбор данных после регистрации»)

После завершения ВТИ подсистема OCSS должна собрать все результаты измерений и зарегистрировать данные, полученные в REI режиме. (Этот этап называется «Сбор данных после регистрации» ('AfterLog Collection'.)).

16.2.6 Возвращение кабины на этаж запуска REI

После завершения этапа *AfterLog collection* кабина должна вернуться к этажу, где был запущен режим REI. Если имеется лифтовая группа, тогда кабина направится к оптимально выбранному этажу с учетом разбивки по зонам.

16.2.7 Окончание режима REI

1. Данные результатов проверки должны направляться в NMS в соответствии с использованным методом планирования режима REI.
2. Получив сигнал о завершении режима REI из контроллера, NMS посылает сигнал-заявку на REI результаты в контроллер.
3. Получив сигнал-заявку из NMS, подсистема OCSS направляет REI результаты в NMS.
4. Получив результаты из контроллера, NMS направляет сигнал о завершении режима в OCSS.
5. Получив сигнал о завершении режима из NMS, подсистема OCSS завершает дистанционную проверку.
6. В дополнение к этому NMS передает сигнал-заявку на регистрацию данных в OCSS.
7. Получив сигнал-заявку, подсистема OCSS передает регистрируемые данные в NMS.
8. Сигнал об окончании дистанционной проверки, сигнал-заявка на результаты дистанционной проверки и сигнал-заявка на регистрирование данных являются независимыми, и когда подсистема OCSS принимает эти сигналы-заявки, она передает данные в NMS независимо от дистанционной проверки.

Предварительное условие для режима REI:

Условие	Примечание
REI-TYP - это 1~3	Если REI-TYP=4, тогда OCSS выполняет только функцию <i>BeforeLog collection</i> .
Кабина не находится в состоянии PKS отключения на PKS-P	Только PKS отключение, Операционный режим (OpMode) PKS - ОК.
Операционный режим (OpMode) более высокого порядка, чем REI не активируется.	
Входной сигнал с операционных кнопок не активирован.	ServInC (1157) и ServInH (1265) не активные

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 167 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

Условия для выдерживания паузы в режиме REI:

Условие	Примечание
Операционный режим (OpMode): OLD или DHB	
Если имеется какой-либо назначенный вызов	

Условия для прерывания режима REI:

Условие	Примечание
REI таймаут (60 минутный) истек.	-
Имело место OOS-обусловленное событие	-
ТРА сигнал тревоги был генерирован	-
Операционный режим (OpMode) более высокого порядка, чем REI был запрошен за исключением OLD, DHB, PKS	-
Входной сигнал с операционных кнопок активирован.	ServInC (1157) или ServInH (1265) активный

16.3 Самовключение режима REI

1. Функция самовключения режима REI (Self-Trigger REI) обычно используется на корейском рынке; режим REI можно запустить через контроллер. Чтобы использовать функцию Self-Trigger REI, значение параметра **TRG-TYP** должно быть установлено на 0.
2. Пользователь может установить время на экране дисплея NMS, редактируя конфигурацию.
3. После того, как конфигурация будет установлена, пользователь может выполнить операцию «записать конфигурацию» ('write configuration'), чтобы скопировать эти временные установки под параметры, перечисленные ниже.
4. Подсистема OCSS должна автоматически запустить режим REI, когда часы реального времени достигнут заданной временной зоны вне зависимости от подключения NMS.
5. Общая операционная последовательность выполнения режима REI такая же, как при ручном запуске режима REI командой NMS.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 168 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

Установочные параметры:

Группа	название	Значение	описание
12-REI	TRGstrtH	0-23	Час запуска REI в работу 0 (1) 23 часа Примечание: только применимо при TRG-TYP=0
	TRGstrtM	0-59	Минута запуска REI в работу 0 (1) 59 минут Примечание: только применимо при TRG-TYP=0
	TRGstopH	0-23	Час остановки работы REI 0 (1) 23 часов Примечание: только применимо при TRG-TYP=0
	TRGstopM	0-59	Минута остановки работы REI 0 (1) 59 минут Примечание: только применимо при TRG-TYP=0
	TRG-DofM	0-31	День месяца запуска REI в работу 0 N/A 1 (1) 31 день Примечание: только применимо при TRG-TYP=0
	TRG-DofW	0-7	День недели запуска REI в работу 0 N/A 1 SUN (ВОСКРЕСЕНЬЕ) 2 MON (ПОНЕДЕЛЬНИК) 3 TUE (ВТОРНИК) 4 WED (СРЕДА) 5 THU (ЧЕТВЕРГ) 6 FRI (ПЯТНИЦА) 7 SAT (СУББОТА) Примечание: только применимо при TRG-TYP=0
	TRG-WofM	0-5	Неделя месяца запуска REI в работу 0 N/A 1 (1) 5 неделя Примечание: только применимо при TRG-TYP=0

16.4 Последовательный REI

TBD

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 169 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

16.5 REI Проверка через SVT

Режим REI можно запустить по команде с SVT. При **DBG-REI=255** Режим REI должен выполняться, исходя из той же последовательности, что была описана выше. Если пользователь пожелает проверить какой-либо конкретный этап этого режима, можно дать параметрическую установку **DBG-REI=102~108**. При такой конфигурации режим REI должен выполняться с того этапа, который был выбран пользователем. В этом случае этап collect AfterLog должен быть пропущен, чтобы избежать путаницы при сборе REI данных. Поэтому, после завершения ВТИ нужно перейти к этапу WAIT. Для того, чтобы правильно использовать эту функцию, смотри «условия на этаже», перечисленные ниже.

ВТИ проверка также возможна через установку **DBG-REI=251~254**.

Такие проверки становятся возможны, если условие для выполнения REI режима будет ОК.

Установочные параметры:

Группа	название	значение	описание
10-TEST	DBG-REI	0-255	Отрегулировать параметр REI: 95 Сброс всех переменных 97 Отображение собранных данных (100+х) Установит запуск REI с этапа x - 102 с этапа RETURN_BOTTOM - 103 с этапа STOP_UP - 104 с этапа STOP_DOWN - 105 с этапа GOING_UP - 106 с этапа GOING_DOWN - 107 с этапа Car Light Check - 108 с этапа Emergency Light Check 251 ВТИ -NG для всех этапов 252 ВТИ - ОК на этапе 3 253 ВТИ - ОК на этапе 2 254 ВТИ проверка через SVT 255 REI проверка через SVT Примечание: Этот параметр только для целей инжиниринга и дистанционной экспертизы 102, 103, 105, 107, 108 – доступны только на нижнем этаже. 104, 106 – доступны только на верхнем этаже.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 170 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

16.6 Сбор REI данных

Введен в версию ПО GAA30780EAE

16.6.1 Сбор REI данных по требованиям корейского рынка

«REI данные» означает набор статистических и технических данных, которые собираются в режиме REI и в «нормальном» режиме, поскольку для Отчета по системе Elite (Elite Report) нужны технические данные, а также данные по результатам оценки режима REI.

Для корейского Elite Report следующие элементы технических данных собираются за время нормальной работы.

1. Набор данных по подсчету прогонов в часах
2. Набор данных по LRD подсчету
3. Набор данных по SGS подсчету
4. Набор данных по общему количеству времени работы освещения
5. Набор данных по режиму REI
6. Набор данных по подсчету общего количества включений питания

Сбор данных по указанным позициям осуществляется на ежедневной основе и формируется в базу данных.

В режиме REI осуществляется сбор данных по следующим элементам режима REI;

1. Время начала прогона в режиме (аналогично японскому требованию)
2. Время, истекшее с момента начала ускорения (по отдельности для направления ВВЕРХ и ВНИЗ)
3. Время, истекшее с момента начала замедления (по отдельности для направления ВВЕРХ и ВНИЗ)
4. Ошибки (максимальное значение и этаж) при выравнивании в зависимости от направления движения ВВЕРХ и ВНИЗ (аналогично японскому требованию)
5. Время открывания двери для каждого этажа
6. Время закрывания двери для каждого этажа

Указанные выше элементы данных сообщаются в NMS через функцию «Сбор технических данных» (Performance Collection) по определению RDO#34189 и RDO#34190, которые имеют установленный формат для сообщения REM технических данных; для чего используется функция ввода дополнительных полей в Elite Report. Кроме того, RDO#34191 и RDO#34192 были добавлены в существующий протокол (NMS / Шлюз II (Gateway II) / Словарик данных контроллера) (Controller Data Dictionary – SID00052) для сообщения данных о режиме REI в NMS. Контроллер имеет встроенную функцию для этих новых RDO's.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 171 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

RDO # 34189 - GENERIC_PERF_DATA_SUMMED

КОНТРОЛЛЕР

С параметром (День) (Текущий день = FF)

NMS – RO

Описание

Типовой RDO для считывания технических данных:

Байт 1&2: *Perf Id* (1-65535); 0 указывает на отсутствие технических данных. *Perf Id* 1-19999 имеет два байтовых значения, и *Perf Ids* > 20000 имеет четыре байтовых значения.

Байт 3-4: Двухбайтовое значение или младшие два байта в четырехбайтовом значении

Байт 5-6: Старшие два байта четырехбайтовых значений

Элемент контроллера:

Свойства NMS данных

Элемент (№)	Len (Длина)	NMS Id	По умолчанию	Название	Описание
1	2		0	<i>Pdata 1 – Perf ID</i>	
1	2 или 4		0	<i>Pdata 1 – Perf Data (Технические данные) (2 или 4 байта)</i>	
2	4			<i>Pdata 2</i>	
3	4			<i>Pdata 3</i>	
4	4			<i>Pdata 4</i>	
Variable	4			<i>Pdata 5.. переменные значения</i>	

RDO # 34190 - GENERIC_PERF_DATA_PER_FLOOR

КОНТРОЛЛЕР

С параметрами (День, Номер этажа) (Текущий день = FF)

NMS – RO

Описание

Типовой RDO для считывания технических данных:

Байт 1&2: *Perf Id* (1-65535); 0 указывает на отсутствие технических данных.

Байт 3-4: Двухбайтовое значение или младшие два байта четырехбайтового значения

Байт 5-6: Старшие два байта четырехбайтовых значений

Элемент контроллера:

Свойство NMS данных

Элемент (№)	Len (Длина)	NMS Id	По умолчанию	Название	Описание
1	2		0	<i>Pdata 1 – Perf ID</i>	
1	2 или 4		0	<i>Pdata 1 – Perf Data (Технические данные) (2 или 4 байта)</i>	
2	4			<i>Pdata 2</i>	
3	4			<i>Pdata 3</i>	
4	4			<i>Pdata 4</i>	
Variable (переменные)	4			<i>Pdata 5.. переменные значения</i>	

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 172 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

RDO # 34191 - GENERIC_REI_DATA_SHAFT

КОНТРОЛЛЕР

С параметром (День) (Текущий день = FF)

NMS – RO

Описание

Типовой RDO для считывания REI данных:

Байт 1&2: Id (1-65535); 0 указывает на отсутствие REI данных. Id 1-19999 имеет двухбайтовые значения, и Ids > 20000 имеют четырехбайтовые значения.

Байт 3-4: Двухбайтовое значение или младшие два байта четырехбайтового значения

Байт 5-6: Старшие два байта четырехбайтовых значений

Элемент контроллера:

Свойство NMS данных

Элемент (№)	Len (Длина)	NMS Id	По умолчанию	Название	Описание
1	2		0	REI 1 – ID	
1	2 или 4		0	REI 1 – REI данные (2 или 4 байта)	
2	4			REI 2	
3	4			REI 3	
4	4			REI 4	
Variable (переменные)	4			REI 5.. переменные значения	

RDO # 34192 - GENERIC_REI_DATA_PER_FLOOR

КОНТРОЛЛЕР

С параметрами (Номер этажа)

NMS – RO

Описание

Типовой RDO для считывания REI данных:

Байт 1&2: Id (1-65535); 0 указывает на отсутствие технических данных.

Байт 3-4: Двухбайтовое значение или младшие два байта четырехбайтового значения

Байт 5-6: Старшие два байта четырехбайтовых значений

Элемент контроллера:

Свойство NMS данных

Элемент (№)	Len (Длина)	NMS Id	По умолчанию	Название	Описание
1	2		0	REI 1 – ID	
1	2 или 4		0	REI 1 – Perf Data (Технические данные) (2 или 4 байта)	

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 173 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

2	4			REI 2	
3	4			REI 3	
4	4			REI 4	
Variable (переменные)	4			REI 5.. переменные значения	

NMS имеет интерфейс пользователя для конфигурирования времени и метода включения режима REI. Эта информация конфигурируется модемной связью через GW2. Эта модемная связь определяется как RDO#546, добавленный в NMS / Шлюз II (Gateway II) / Словарик данных контроллера (Controller Data Dictionary – SID00546). В ACD2 контроллере предусмотрена функция для обеспечения этой связи и конфигурации.

RDO # 546 - CONFIG_REI_CONTROLLER_TRIGGER

КОНТРОЛЛЕР
NMS - RW

Описание

Этот RDO задает стартовое время (и время остановки, если применимо) триггерного устройства REI контроллера.

Свойство NMS данных

rem_property_group_id = ??? – на NMS стороне, если возможно, ввести в REI группу и составить свойства переименования параметров, цепочек, значений. Это предусмотрено для удобства редактирования всех элементов данных в одном месте. Если такая процедура окажется невозможной или сложной, дайте знать Joe.

Элемент (№)	Len (Длина)	NMS Id	По умолчанию	Название	Описание
1	1		0	Тип старта триггерного устройства	00 = По стартовому времени; 01 = По последовательному действию (несколько кабин, неосновными установки включены)
2	2		0	Время старта триггерного устройства	
3	2		0	Время остановки триггерного устройства	
4	1	значение	0	Стартовый день месяца	1-31; 0, если не применимо
5	1	списки	0	Стартовый день недели	1-7; 0, если не применимо (1=Sun (Вск.), 2=Mon (Пон.), и т.д.)
6	1	списки	0	Стартовая неделя месяца	1-5; 0, если не применимо (1=первая, 2=вторая, 3=третья, 4=четвертая, 5=последняя)

(Для поля «Тип старта триггерного устройства» (“Start Trigger Type”) текущая версия обеспечивает только одну функцию – 00=По стартовому времени (By Start Time).

16.6.2 Сбор REI данных по требованию японского рынка

Японские REI данные означают три типа технических данных по REI результатам; Ежедневные технические данные (технические данные на ежедневной основе); Технические данные на месячной основе и данные по REI результатам. REI оператор генерирует REI отчет для заказ-

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 174 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

чика, используя эти типы новых полей данных, а также технические данные, которые были использованы для REM режима.

В «нормальное» время следующие элементы ежедневных технических данных собираются дополнительно к существующему набору данных;

1. Подсчет проходов кабины на один этаж

2. Время прохода кабины на один этаж

3. Время поступления запроса

В нормальное время следующие элементы ежемесячных технических данных собираются дополнительно к сбору существующих данных;

1. Системные ошибки OCSS и MCSS

2. Сколько раз было отвечено на любые вызовы, приходящиеся на одну этажную площадку

3. Сколько раз было отвечено на приказы, приходящиеся на одну этажную площадку

4. Сколько раз было отвечено на вызовы в направлении «Вверх», приходящиеся на одну этажную площадку

5. Сколько раз было отвечено на вызовы в направлении «Вниз», приходящиеся на одну этажную площадку

6. Сколько раз было открываний двери, приходящихся на одну этажную площадку

7. Сколько раз было повторных открываний двери, приходящихся на одну этажную площадку

8. Сколько раз обнаруживался сбой приказной кнопки в кабине

9. Сколько раз обнаруживался сбой кнопки вызова для направления движения «Вверх»

10. Сколько раз обнаруживался сбой кнопки вызова для направления движения «Вниз»

11. Сколько раз обнаруживался сбой кнопки аварийного вызова

12. Сколько раз обнаруживался режим DTC из-за отсутствия DFC

13. Сколько раз обнаруживался режим DTC из-за отсутствия DLC

14. Сколько раз обнаруживалась повышенная температура в машинном помещении.

15. Сколько раз делался DOB ввод

16. Сколько раз делался DCB ввод

18. Сколько раз делался SGS ввод

19. Сколько раз делался LRD ввод

20. Количество ошибок 5LS, 6LS

21. Максимальное время открывания двери и номер этажа (при максимуме)

22. Максимальное время закрывания двери и номер этажа (при максимуме)

23. Минимальное время открывания двери и номер этажа (при минимуме)

24. Минимальное время закрывания двери и номер этажа (при минимуме)

25. Подсчет количества вводов и максимальное истекшее время для DOB со всех этажей

26. Подсчет количества вводов и максимальное истекшее время для DCB со всех этажей

27. Подсчет количества вводов и максимальное истекшее время для SGS со всех этажей

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 175 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

28. Подсчет количества вводов и максимальное истекшее время для LRD со всех этажей

Во время REI режима следующие элементы REI данных собираются с GDCB;

1. Ошибки (максимальное значение и этаж) в точности остановки в соответствии с направлением движения «ВВЕРХ» и «ВНИЗ»
2. Сколько раз при запуске возникал рывок в зависимости от направления движения «ВВЕРХ» и «ВНИЗ»
3. Сколько раз при остановке возникал рывок в зависимости от направления движения «ВВЕРХ» и «ВНИЗ»
4. Время между стартом и началом прохода (направление движения «ВВЕРХ» и «ВНИЗ»)
5. Отклонение от установленной величины ускорения (направление движения «ВВЕРХ» и «ВНИЗ»)
6. Отклонение от фиксированной скорости (направление движения «ВВЕРХ» и «ВНИЗ»)
7. Отклонение от установленной величины замедления (направление движения «ВВЕРХ» и «ВНИЗ»))
8. Состояние освещения кабины
9. Проверка состояния аварийного освещения
10. Результат проверки тормозного момента

В то время как технические данные на ежедневной основе сообщаются в NMS по определению RDO#34189 и RDO#34190 по аналогии с Кореей, технические данные и данные по результатам оценки REI сообщаются по определению RDO#505, RDO#507, RDO#544 и RDO#33274.

Эти RDO's были уже определены в SID00052 для японского REI, и новый EN-базовый контроллер также имеет возможность для реализации этой функции.

RDO # 505 – REI_CONTROLLER_STATUS

КОНТРОЛЛЕР (JPN)
NMS – RO

Описание

Статус выполнения задания REI при прогоне на контроллере. Основная цель использования – выводить на NMS экран дисплея текстовую и графическую информацию для пользователя.

Свойство NMS данных

rem_property_group_id = 107001 (REI)

Элемент (№)	Len (Длина)	NMS Id	По умолчанию	Название	Описание
1	1	107005	----	Controller Status (Статус контроллера)	00: Normal (Нормальный режим); 01:Error Log Collection Active (Включение функции сбора данных по ошибкам); 02:REI Wait (Ожидание); 03:REI Running (Прогон); 04:REI Results Ready (Результаты готовы);05:REI Abort (Прерывание режима REI)

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 176 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

RDO # 507 – REI_RESULTS

КОНТРОЛЛЕР

NMS – Только для считывания

Описание

Это – результат прогона режима REI.

Свойство NMS данных

n/a – Нет NMS Ids. Эти данные хранятся в таблице “remote_elevator_inspection” в NMS db. Каждый элемент данных сохраняется как столбец в таблице.

Элемент (№)	Len (Длина)	NMS Id	По умолчанию	Название	Описание
1	1	----	----	----	Изменение скорости «Вверх»
2	1	----	----	----	Изменение скорости «Вверх» (Стандартная)
3	1	----	----	----	Изменение скорости «Вниз»
4	1	----	----	----	Изменение скорости «Вниз» (Стандартная)
5	1	----	----	----	Максимальная ошибка точности остановки
6	1	----	----	----	Максимальная ошибка точности остановки – Положение этажа
7	1	----	----	----	Максимальная ошибка точности остановки -Направление движения
8	1	----	----	----	Максимальная ошибка точности остановки – Стандартная
9	1	----	----	----	Максимальное время открывания двери (с делением на 10)
10	1	----	----	----	Время открывания двери – Положение этажа
11	1	----	----	----	Максимальное время открывания двери (Стандартное) (с делением на 10)
12	1	----	----	----	Максимальное время закрывания двери (с делением на 10)
13	1	----	----	----	Время закрывания двери - Положение этажа
14	1	----	----	----	Максимальное время закрывания двери (Стандартное) (с делением на 10)
15	1	----	----	----	Определение (0 = в диапазоне, 1 = вне диапазона)
16	1	----	----	----	MSB код регистрации ошибки #1
17	1	----	----	----	LSB код регистрации ошибки #1
18	1	----	----	----	MSB код регистрации ошибки #2
19	1	----	----	----	LSB код регистрации ошибки #2
20	1	----	----	----	MSB код регистрации ошибки #3
21	1	----	----	----	LSB код регистрации ошибки #3
22	1	----	----	----	MSB код регистрации ошибки #4
23	1	----	----	----	LSB код регистрации ошибки #4
24	1	----	----	----	MSB код регистрации ошибки #5
26	1	----	----	----	LSB код регистрации ошибки #5
26	1	----	----	----	Запасной
27	1	----	----	----	Запасной

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 177 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

RDO # 544 – REI_ERRORLOG_STATUS

КОНТРОЛЛЕР

NMS – Только для считывания

Описание

Этот RDO обеспечивает статус считывания для NMS в процессе REI/регистрация ошибки в контроллере. Элементы данных 1-3 считываются NMS коммуникационным сервером в очередности пуск /остановка REI, а также в целях определения, осуществляется ли сейчас прогон REI и/или он был успешно завершен. Количество раз пуска/остановки используется в основном для целей отображения на экране NMS дисплей в ходе прогона режима REI.

Вместе с GW этот RDO будет расширен, чтобы обеспечивать статус «Пуск» REI за счет использования синхронизации (устройства синхронизации) запуска режима в контроллере. Это триггерное устройство определяется ____

Значение 0 для временной метки означает, что операция не была запущена/перезагружена.

Свойство NMS данных

rem_property_group_id = 107001 (REI)

Элемент (№)	Len (Длина)	NMS Id	По умолчанию	Название	Описание
1	1	107021	----	Текущая операция (Заданная NMS)	00 = Idle (Холостой режим) 01 = REI режим ('до' регистрации ошибки, REI, 'после' регистрации ошибки) 02 = только сбор данных по шибкам для регистрации. 03 = Закреть 04 = Закреть/Перезагрузить режим (перезапуск состояния REI) 10 = Холостой режим – ожидание включения триггерного устройства в контроллере 11 = REI режим (включение контроллером) 14 = сброс данных и состояния после успешного набора данных из NMS Fe = прервать
2	1	107020	----	Curennt Process	00 = Холостой режим (Никакой) 01 = Прогон режима REI в процессе 02 = Сбор данных 'До' регистрации ошибки в процессе 03 = Сбор данных 'После' регистрации ошибки в процессе 04 = Завершено (успешно) 05 = Звершено (неудачно)
3	1	107022	----	Results Status	0 = Успешно (установить, когда Текущий статус операции (Current Operation Status) = "Done") («Выполнено») 01 = Потеря COMMV (апосле успешного запуска) 02 = Таймаут (превышен RDO 543 временной предел) 03 = Прервано NMS 04 = Прервано контроллером 05 = Прервано из-за ТРА 06 = Команда отклонена, т.к. все еще идет сбор регистрируемых данных. (сбор данных, и затем подача команды Close/Reset cmd) (Закреть/Перезагрузить) 07 = Команда отклонена, неизвестная команда 08 = Команда отклонена, система уже в состоянии ожидания (холостой режим) (ответ на команду прервать, будучи в режиме ожидания)
4	2	107006	----	----	Количество регистраций «До» ('Before' logs) 0-600 (Количество с делением на 100 плюс 1 (если остаток) = кол-во доступных буферов)
5	1	107023	----	----	Флажок доступности REI регистрации (0=ложный, не-0 = истинный)
6	2	107011	----	----	Количество регистраций «После» ('After') 0-200 (Количество с делением на 100 плюс 1 (если остаток) = кол-во доступных буферов)
7	8	107008	----	----	Операция регистрации «Дата»/»Время» «До» начата

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 178 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

8	8	107010	----	----	Операция регистрации «Дата»/ «Время» «До» завершена (только если успешно)
9	8	107017	----	----	Операция «Дата»/ «Время» режима REI начата
10	8	107019	----	----	Операция «Дата»/ «Время» режима REI завершена (только если успешно)
11	8	107013	----	----	Операция регистрации «Даты»/ «Времени» «после» началась
12	8	107015	----	----	Операция регистрации «Даты»/ «Времени» «после» завершилась (только если успешно)
13	8	----	----	----	«Дата»/«Время» - Этот rdo был обновлен последний раз (используется, чтобы определить, когда имел место сбой, поскольку после сбоя этот rdo не будет обновляться снова, пока не поступит команда NMS.
14	32	----	----	----	Диагностика буфера. 'ff'- окончание буфера. '0' – нулевой ввод. Каждый не-0 ввод отображается в SLNK Log_Error сообщении по определению в tmh-errs.h Для отображения этих значений в tmh-errs.h, добавить SLNK_ERROR_BASE к каждому значению.
15	1	----	----	----	Таймер активирован (0 = неактивный, не - 0 = иногда синхронизируется)

RDO # 33274 – REI_ERROR_LOGS

КОНТРОЛЛЕР

NMS – Только для считывания

Описание

Это – регистрации ошибок, которые собираются «до» и «после» прогона режима REI. Регистрируемые ошибки сохраняются в восьми 900-байтовых блоках (каждый блок - 100 регистраций ошибок). Первые шесть блоков используются для регистраций «до» и последние два блока используются регистрациями «после». Это соответствует максимальному количеству 600 регистраций «до» и максимальному количеству 200 регистраций «после». Основное определение регистрационной записи девятибайтовых ошибок следующее:

Байт 1 = Код регистрации ошибки – Старший байт (MSB = 1 указывает регистрацию последней ошибки)

Байт 2 = Код регистрации ошибки – Младший байт.

Байт 3 = Количество регистрируемых ошибок (1-127) **

Байт 4 = Регистрация ошибок – Положения этажей **

Байт 5 = Время – минуты (0-59) **

Байт 6 = Время – часы (0 - 23) **

Байт 7 = Время – день (1 - 31)**

Байт 8 = Время – месяц (1 - 12)**

Байт 9 = Время – год (00 - 99)**

** Значение 9 байтов меняется исходя из кода ошибки. Например, коды ошибок свыше 10,000 не имеют информацию о дате/времени, вместо посылки кодов 2 ошибок / значения в одиночных 9 байтах.

Свойство NMS данных

n/a – Нет NMS Ids. Эти данные сохраняются в таблицах error_log” & “error_log_detail” в NMS db. Имеется специальная процедура сохранения регистрируемых ошибок в разных столбцах исходя из типа данных (определяется диапазонами номеров регистрации ошибок).

Элемент (№)	Len (Длина)	NMS Id	По умолчанию	Название	Описание
1	900	----	----	----	Блок 1 – Регистрации ошибок «до»
2	900	----	----	----	Блок 2 – Регистрации ошибок «до»
3	900	----	----	----	Блок 3 – Регистрации ошибок «до»
4	900	----	----	----	Блок 4 – Регистрации ошибок «до»
5	900	----	----	----	Блок 5 – Регистрации ошибок «до»
6	900	----	----	----	Блок 6 – Регистрации ошибок «до»
7	900	----	----	----	Блок 7 – Регистрации ошибок «после»
8	900	----	----	----	Блок 8 – Регистрации ошибок «после»

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 179 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

17 Дистанционный мониторинг лифта (REM)

17.1 REM6 установка

REM-Группа определяется как несколько контроллеров, у которых имеется одна общая REM телефонная линия. Несколько контроллеров могут быть группой лифтов или несколькими лифтами «симплекс».

REM-Симплекс определяется как лифт «симплекс», у которого нет общей телефонной линии с другими лифтами.

Установочные параметры:

1 - СИСТЕМА

Символ	Символ	Цель и диапазон
REM-TYP	0-5 6 7 8 9 10	Legacy REM-TYPs (см. Руководство) REM6 REM-TYPs: GW2/OAD+ подключено к SVT SIO через RS/CAN преобразователь GW2/OAD+ подключено к CAN шине «Группа»/»Диагностика» GW2/OAD+ подключено к CAN шине «Кабина» (REM-Simplex) REM5+ (Диагностика + с Legacy RMH HW, но новая RMH SW) OAD+ подключено к CAN шине «Кабина» (REM-Группа)
REM-ID	1-12	Для REM-Simplex это всегда 1. Для REM-Группа это единственный в своем роде идентификатор каждого контроллера в REM-Группа. REM-ID должен задаваться так, чтобы согласовался с установкой значения dip-микрореле OAD SW1.
REM-SSM	0 1 2	Тип OAD+ поддерживает функцию речевого сообщения. Только применимо к REM6 REM-TYPs. 0 Нет функции речевого сообщения 1 legacy REM речевое сообщение (объявления типового этажа и дверей) 2 SSM4-стилевая речь (программируемая через SVT MM1:1-3-7 (Установка функции речевого сообщения))
DIS-CAN	0 2	Определяет, включена ли CAN-шина «Диагностика» / «Группа». 0 CAN шина «Группа» включена (использовать для REM-TYPs 7, 10) 2 CAN шина «Группа» отключена (использовать для REM-TYPs 6, 8, 9)

17.2 RFS аварийный сигнал

Введено в GAA30780EAE

17.2.1 Обнаружение остаточного EQR

Этот аварийный сигнал будет RFS вместо SGDI для Gen2-JIS/LTD/PB в Японии.

- Если время (EqrTrg-T) истекло с того момента, когда контроллер вернулся в «нормальное» состояние после выполнения операции автоматического восстановления рабочего режима

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 180 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

после землетрясения (Earthquake Auto Recovery operation (EQR)). В этом случае контроллер генерирует RFS аварийный сигнал в NMS для запроса техобслуживания. Этот RFS аварийный сигнал подразумевает объект, на котором была выполнена операция EQR, и он должен проверяться вручную, чтобы проверить состояние защитных устройств, которые были частично повреждены во время землетрясения.

2. Если Операционный режим (OpMode) изменился механиком на INS, должен быть запущен таймер (EqrClr-T) для сброса RFS состояния. Если время EqrClr-T истекло, контроллер генерирует аварийный сигнал сброса RFS для NMS.

Установочные параметры:

14 – ДИСТАНЦИОННЫЕ

Символ	По умолчанию	Цель и диапазон
EqrTrg-T	0-255	Истекшие часы с момента временного включения после завершения EQR 0 Отключено 1 (1) 255 часов
EqrClr-T	0-255	Секунды для включения RFS аварийного сигнала после обнаружения EQR сброса 0 Отключено 1 (1) 255 с

Событие:

Событие	Описание
0133 EQAR > Time	Техническое обслуживание со времени EQAR не проводится в течение определенного времени.

Примечание) EQR: EarthQuake automatic Recovery. (Автоматическое восстановление режима работы после землетрясения) (JIS: EAR)

17.2.2 Обнаружение RFS события

1. Если выбранный номер регистрации OCSS события (максимально 3 номера могут задаваться) будет обнаружен, тогда контроллер должен включить RFS аварийный сигнал по истечении определенного времени, конфигурированного сервис тулом. Пользователь может конфигурировать один, два или три событийных номера.
2. Операторы в логической формуле должны быть либо “AND”, “OR”, либо “No Operator”.
 - 2.1. Если первый оператор - “No Operator”, тогда первый параметр операнда должен игнорироваться.
 - 2.2. Если второй оператор - “No Operator”, тогда второй параметр операнда должен игнорироваться.
 - 2.3. Если формула имеет смешанные операторы (AND и OR), тогда AND операция должна рассчитываться в первую очередь.
3. Если результат формулы становится TRUE (СПРАВЕДЛИВЫЙ), тогда должен быть запущен таймер для генерирования RFS аварийного сигнала. Если результат остается TRUE, пока таймер не истечет, контроллер должен генерировать событие 0135 “Event RFS” («Событие RFS») и включить RFS аварийный сигнал.
4. Если результат формулы становится FALSE (ЛОЖНЫЙ), должен быть запущен таймер для генерирования RFS аварийного сигнала сброса. Если результат остается FALSE, пока таймер не истечет, контроллер должен генерировать RFS аварийный сигнал сброса.

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 181 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

Установочные параметры:

14 – ДИСТАНЦИОННЫЕ

Символ	По умолчанию	Цель и диапазон
RfsEvU-T	0	Секунды до того момента, когда статус останется зарегистрированным в случае err_update_xxx(ErrCode) в ожидании временной задержки RFS аварийного сигнала. 0 (1) 255 с
RfsEvT-T	0	Секунды то того, момента, когда включится RFS аварийный сигнал после обнаружения TRUE (ИСТИННОЕ) состояния формулы обнаружения RFS события. 0 (1) 255 с
RfsEvC-T	0	Секунды до сброса RFS аварийного сигнала после обнаружения TRUE (ИСТИННОЕ) состояния формулы обнаружения RFS события. 0 (1) 255 с
RfsEv1Gr	0	Первый операнд для аварийного сигнала обнаружения RFS события. 0 Операционная система 1 OCSS 2 MCSS 3 DCSS 4 Сигнализирующая подсистема 5 Группа 6 Система 7 Эвакуация
RfsEv1Id	0	Первый операнд для аварийного сигнала обнаружения RFS события 0-99 Номер события
RfsEvOp1	0	Оператор между 1-м и 2-м операндом. 0 по умолчанию (нет операции) 1 AND («И») 2 OR («ИЛИ»)
RfsEv2Gr	0	Первый операнд для аварийного сигнала обнаружения RFS события 0 Операционная система 1 OCSS 2 MCSS 3 DCSS 4 Сигнализирующая подсистема 5 Группа 6 Система 7 Эвакуация
RfsEv2Id	0	Первый операнд для аварийного сигнала обнаружения RFS события 0-99 Номер события
RfsEvOp2	0	Оператор между 2-м и 3-м операндом. 0 по умолчанию (нет операции) 1 AND («И») 2 OR («ИЛИ»)
RfsEv3Gr	0	Первый операнд для аварийного сигнала обнаружения RFS события 0 Операционная система 1 OCSS 2 MCSS 3 DCSS 4 Сигнализирующая подсистема 5 Группа 6 Система 7 Эвакуация

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 182 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

14 – ДИСТАНЦИОННЫЕ

Символ	По умолчанию	Цель и диапазон
RfsEv3Id	0	Первый операнд для аварийного сигнала обнаружения RFS события 0-99 Номер события

Событие:

Событие	Описание
0135 Event RFS	Выбираемые сервис тулом события (максимально три события) обнаруживаются за предварительно определенное время.

17.3 Сигнал тревоги OOS

Введено в GAA30780EAE

17.3.1 Обнаружение режима EQO

Это будет сигнал тревоги режима OOS-EQO вместо SGDI для лифта Gen2-JIS/LTD/PB в Японии.

- Если обнаружен режим EQO, то контроллер подаст сигнал тревоги OOS. (EqoAlarm=1)
- Если EqoClr-T истекло, поскольку EQO режим установлен в исходное положение, состояние OOS должно быть переустановлено и сигнал тревоги должен быть отправлен к NMS.

Установочные параметры:

14 – REMOTE (ДИСТАНЦИОННЫЕ)

Символ	По умолчанию	Цель и диапазон
EqoAlarm	0	Включить сигнал тревоги EQO 0 Отключено 1 Включено
EqoClr-T	0	Секунды, чтобы вернуть в исходное положение сигнал тревоги после восстановления от EQO 0 Отключено 1 (1) 255 с

Событие:

Событие	Описание
0134 OpMode EQO	Произошло землетрясение.

Примечание) EQO: EarthQuake Operation- Режим «Землетрясение».

17.3.2 Обнаружение ошибки инспекции EQR

Это будет сигнал тревоги OOS-EQAR_Fail вместо OOSREM79&80 (EQAR_Fail) лифта Gen2-JIS/LTD/PB в Японии.

- Если контроллер обнаруживает сбой (как например, NAV, сбой безопасности или любой из таких видов сбоя) во время режима проверки EQR, контроллер должен остановить ре-

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 183 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

жим проверки EQR и войти в режим отключения и затем немедленно генерировать сигнал тревоги OOS.

- Операционные режимы, которые оцениваются как сбои это;
ARO, NAV, DTC, EPC, EPR, EPW, DBF, HAD, COR, EFS, EFO, EQO
- Если лифт возвращается в нормальный режим (IDL, NOR), состояние OOS должно быть возвращено в исходное положение, и сигнал тревоги должен быть отправлен в NMS.

Событие:

Событие	Описание
0131 EQAR Fail	Запуск EQAR не был разрешен приводом в течение 60 сек после завершения общего режима EQO.

Примечание) EQR: Автоматический возврат после режима «Землетрясение» (JIS: EAR).

18. Управление параметрами и RSL IO

Введено в GAA30782GAA

18.1 Настройка Bad параметра

Функция «Настройка Bad («плохой») параметра» доступна с версии GAA30782GAA.

Все установочные параметры будут проверяться, если значение заданного параметра будет между минимальным и максимальным. Если значение параметра окажется выше минимального или выше максимального, тогда значение параметра на теневой RAM будет автоматически настраиваться на установленное по умолчанию значение. Кроме того, значение параметра на E2PROM будет вручную настраиваться на значение, заданное по умолчанию через использование SVT<M-3-2>.

Назначение этой функции состоит в том, чтобы исключить возможность неожиданного активирования какой-либо функции через несанкционированную установку значения параметра. Например, когда значение параметра REI-TYP определено в пределах от 0 до 4, а значение параметра REI-TYP было установлено на 170 путем ненормальной установки по умолчанию E2PROM, тогда рабочий режим REI может быть ненормально выполнен и этим появляться на выполнение какой-либо другой функции. В этом случае значение параметра REI-TYP было автоматически установлено на 0 (значение по умолчанию) с помощью этой функции.

Событие:

Событие	Описание
0043 Bad Params	Значения некоторых параметров вышли за допустимые пределы → Использовать M-3-2 на сервис туле для установки значений по умолчанию

Для настройки значений параметров на значения, заданные по умолчанию, может быть использована SVT команда <M-3-2>.

Дисплей	описание	значения
---------	----------	----------

OTIS Инжиниринговый Центр Берлин	Основные данные программного обеспечения	No.: GP330782_FSD SCN: GP330782GAA Стр.: 184 / 184 Дата: 2014-09-04
	GCS – GECB Описание установки параметров	

123 006 COP-OPY=011 Set to 000? 1=Y 45	1	006	Значение параметров, которое должно быть изменено на значение по умолчанию	000-999
	2	COP-OPY	Наименование параметра	
	3	011	Текущее значение	
	4	000	Значение по умолчанию	
	5	1=Y	Ввести '1' : сохранить значение по умолчанию и показать следующий «плохой» параметр. Нажать “GOON” или “GOBACK” : показать следующий «плохой» или же предыдущий «плохой» параметр без сохранения значения, заданного по умолчанию.	